



(12) 实用新型专利

(10) 授权公告号 CN 204274542 U

(45) 授权公告日 2015. 04. 22

(21) 申请号 201420647434. 6

(22) 申请日 2014. 11. 03

(73) 专利权人 徐州医学院附属医院

地址 221000 江苏省徐州市高新技术产业开
发区长安路 8-2 号

(72) 发明人 朱孝成 李超 时林森 孟松
王辉 洪健

(74) 专利代理机构 徐州支点知识产权代理事务
所(普通合伙) 32244

代理人 张荣亮

(51) Int. Cl.

A61B 17/115(2006. 01)

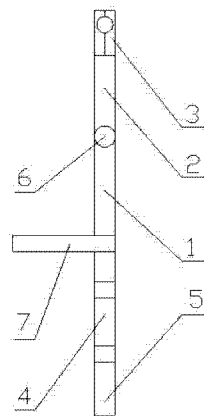
权利要求书1页 说明书2页 附图1页

(54) 实用新型名称

吻合器辅助器

(57) 摘要

本实用新型公开一种吻合器辅助器,包括定杆(1)、夹持部(3)和夹持控制部(4),还包括动杆(2)和动杆控制部(5),定杆(1)通过转动装置(6)与动杆(2)活动连接,夹持部(3)设置在动杆(2)的顶端,夹持控制部(4)和动杆控制部(5)设置在定杆(1)的尾部,并且通过传动部件分别与夹持部(3)和转动装置(6)连接。在腹腔镜条件下夹持部可以转动,通过调节夹持部的倾斜角来达到在夹持部与抵钉座呈 90 度角时夹持住抵钉座,夹持部与抵钉座呈 90 度角,不仅可以牢固的夹持住抵钉座,还能够最大限度的为吻合器和抵钉座嵌合留出空间,方便吻合器和抵钉座嵌合。



1. 一种吻合器辅助器,包括定杆(1)、夹持部(3)和夹持控制部(4),其特征在于,还包括动杆(2)和动杆控制部(5),定杆(1)通过转动装置(6)与动杆(2)活动连接,夹持部(3)设置在动杆(2)的顶端,夹持控制部(4)和动杆控制部(5)设置在定杆(1)的尾部,并且通过传动部件分别与夹持部(3)和转动装置(6)连接。

2. 根据权利要求1所述的一种吻合器辅助器,其特征在于,还包括定位装置(7),定位装置(7)设置在定杆(1)上。

3. 根据权利要求2所述的一种吻合器辅助器,其特征在于,所述的定位装置(7)滑动连接在定杆(1)上。

4. 根据权利要求2所述的一种吻合器辅助器,其特征在于,所述的动杆(2)绕转动装置(6)的旋转角度为0-90度。

吻合器辅助器

技术领域

[0001] 本实用新型涉及一种吻合器辅助器,属于医疗器械技术领域。

背景技术

[0002] 在高位肠道—食道,或低位回结肠—直肠吻合时,特别是在腹腔镜手术条件下,往往由于角度、视野和拉力等原因导致抵钉座与吻合器对准或者嵌合困难,一般的吻合器辅助器为直线型,其头端设有夹持部,夹持部夹持住抵钉座,然后再和吻合器对准嵌合,腹腔镜条件下,空间有限,受吻合器辅助器形状影响,吻合器辅助器在夹持抵钉座时,会和抵钉座呈斜线夹持,在这种情况下,即使抵钉座与吻合器对准了,也很难将两者嵌合,在嵌合过程中,吻合器的顶端在尚未到达嵌合位置就先碰到了吻合器辅助器的夹持部而无法继续嵌合,另外,吻合器辅助器和抵钉座呈斜线夹持使得夹持不牢固,又增大了嵌合的难度,所以当前的吻合器辅助器无法满足腹腔镜手术的需要。

发明内容

[0003] 针对上述现有技术存在的问题,本实用新型提供一种吻合器辅助器,在腹腔镜条件下可以牢固的夹持抵钉座,方便吻合器和抵钉座嵌合。

[0004] 为了实现上述目的,本实用新型采用的技术方案是:一种吻合器辅助器,包括定杆、夹持部和夹持控制部,还包括动杆和动杆控制部,定杆通过转动装置与动杆活动连接,夹持部设置在动杆的顶端,夹持控制部和动杆控制部设置在定杆的尾部,并且通过传动部件分别与夹持部和转动装置连接。

[0005] 进一步的,还包括定位装置,定位装置设置在定杆上。

[0006] 进一步的,定位装置滑动连接在定杆上。

[0007] 进一步的,动杆绕转动装置的旋转角度为 0-90 度。

[0008] 本实用新型的有益效果是:在腹腔镜条件下夹持部可以转动,通过调节夹持部的倾斜角来达到在夹持部与抵钉座呈 90 度角时夹持住抵钉座,夹持部与抵钉座呈 90 度角,不仅可以牢固的夹持住抵钉座,还能够最大限度的为吻合器和抵钉座嵌合留出空间,方便吻合器和抵钉座嵌合。

附图说明

[0009] 图 1 为本实用新型的结构示意图;

[0010] 图 2 为本实用新型的使用状态图;

[0011] 图中:1、定杆,2、动杆,3、夹持部,4、夹持控制部,5、动杆控制部,6、转动装置,7、定位装置。

具体实施方式

[0012] 下面结合附图对本实用新型作进一步说明。

[0013] 如图 1 和图 2 所示,本吻合器辅助器,包括定杆 1、夹持部 3 和夹持控制部 4,还包括动杆 2 和动杆控制部 5,定杆 1 通过转动装置 6 与动杆 2 活动连接,夹持部 3 设置在动杆 2 的顶端,夹持控制部 4 和动杆控制部 5 设置在定杆 1 的尾部,并且通过传动部件分别与夹持部 3 和转动装置 6 连接,动杆 2 绕转动装置 6 的旋转角度为 0-90 度。

[0014] 使用时,先将动杆 2 伸入到腹腔中,然后转动动杆控制部 5,动杆 2 会倾斜,直到夹持部 3 与抵钉座呈 90 度角,然后再转动夹持控制部 4,使夹持部 3 夹紧抵钉座,夹持部 3 与抵钉座呈 90 度角,不仅可以牢固的夹持住抵钉座,还能够最大限度的为吻合器和抵钉座嵌合留出空间,方便吻合器和抵钉座嵌合。

[0015] 为了方便抵钉座对准吻合器,定杆 1 上设置有定位装置 7,定位装置 7 滑动连接在定杆 1 上;使用本实用新型时,将定位装置 7 的另一端与吻合器连接,连接好之后,拉动定杆 1,由于定位装置 7 滑动连接在定杆 1 上,所以,拉动定杆 1 会带动本实用新型整体移动,受定位装置 7 定位限制作用,被夹持部 3 夹持住的抵钉座会沿直线向吻合器移动,不会在对准过程中发生偏移,使得抵钉座和吻合器的对准变得易于实现。

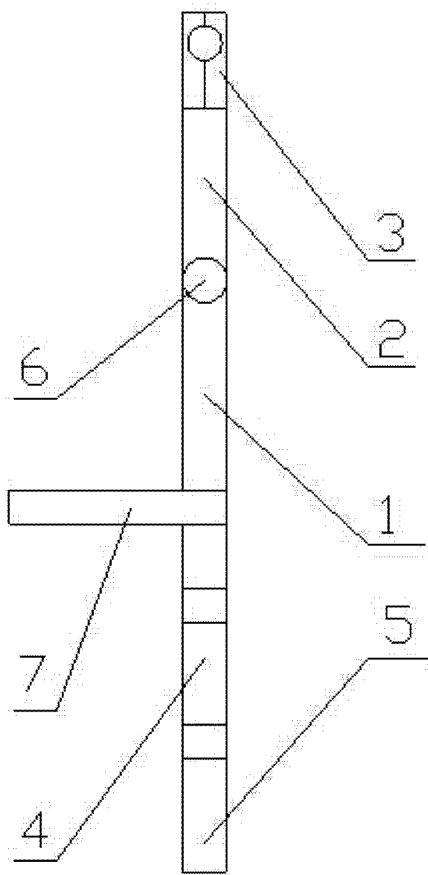


图 1

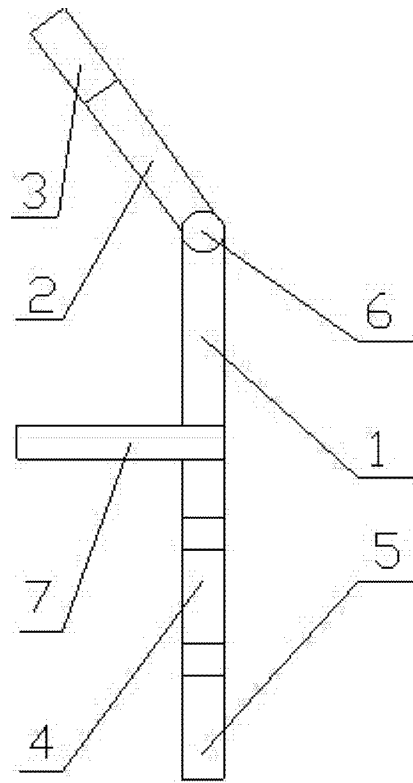


图 2

专利名称(译)	吻合器辅助器		
公开(公告)号	CN204274542U	公开(公告)日	2015-04-22
申请号	CN201420647434.6	申请日	2014-11-03
[标]申请(专利权)人(译)	徐州医学院附属医院		
申请(专利权)人(译)	徐州医学院附属医院		
当前申请(专利权)人(译)	徐州医学院附属医院		
[标]发明人	朱孝成 李超 时林森 孟松 王辉 洪健		
发明人	朱孝成 李超 时林森 孟松 王辉 洪健		
IPC分类号	A61B17/115		
代理人(译)	张荣亮		
外部链接	Espacenet SIPO		

摘要(译)

本实用新型公开一种吻合器辅助器，包括定杆（1）、夹持部（3）和夹持控制部（4），还包括动杆（2）和动杆控制部（5），定杆（1）通过转动装置（6）与动杆（2）活动连接，夹持部（3）设置在动杆（2）的顶端，夹持控制部（4）和动杆控制部（5）设置在定杆（1）的尾部，并且通过传动部件分别与夹持部（3）和转动装置（6）连接。在腹腔镜条件下夹持部可以转动，通过调节夹持部的倾斜角来达到在夹持部与抵钉座呈90度角时夹持住抵钉座，夹持部与抵钉座呈90度角，不仅可以牢固的夹持住抵钉座，还能够最大限度的为吻合器和抵钉座嵌合留出空间，方便吻合器和抵钉座嵌合。

