



(12)实用新型专利

(10)授权公告号 CN 209518892 U

(45)授权公告日 2019.10.22

(21)申请号 201821345195.3

(22)申请日 2018.08.21

(73)专利权人 深圳市儿童医院

地址 518038 广东省深圳市福田区益田路
7019号

(72)发明人 吴宙光

(74)专利代理机构 武汉华强专利代理事务所
(普通合伙) 42237

代理人 温珊珊

(51) Int. Cl.

A61B 17/062(2006.01)

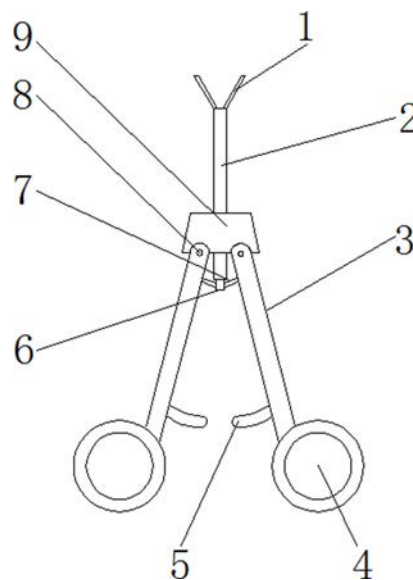
权利要求书1页 说明书3页 附图3页

(54)实用新型名称

一种儿科用腹腔镜持针器

(57)摘要

本实用新型公开了一种儿科用腹腔镜持针器,包括固定杆,固定杆下表面设置有手柄,固定杆下方内侧设置有限位卡齿,固定杆上方后端设置有贯穿块,固定杆内侧上方设置有弹簧片;在原有的腹腔镜持针器的持针杆的外侧壁设置滑动轨道,贯穿块的内侧壁开设滑槽,滑动轨道通过滑槽进行滑动,在需要对持针头进行更换时,医护人员拉动持针杆,滑动轨道带动持针杆通过滑槽向手柄的方向滑动,进而向医护人员的方向移动,不需要医护人员将整个持针器翻转过来。本实用新型技术受2017年度国家自然科学基金(81770512)和2018年度深圳市卫计委“三名工程”项目(SZSM201812055)资助。



1. 一种儿科用腹腔镜持针器,其特征在于:

包括固定杆(3),所述固定杆(3)下表面设置有手柄(4),且所述手柄(4)与所述固定杆(3)固定连接,所述固定杆(3)下方内侧设置有限位卡齿(5),且所述限位卡齿(5)与所述固定杆(3)固定连接,所述固定杆(3)上方后端设置有贯穿块(9),且所述贯穿块(9)与所述固定杆(3)固定连接,所述固定杆(3)内侧上方设置有弹簧片(7),且所述弹簧片(7)与所述固定杆(3)固定连接,所述贯穿块(9)内部贯穿有持针杆(2),且所述持针杆(2)与所述贯穿块(9)滑动连接,所述持针杆(2)内部贯穿有拉杆(6),且所述拉杆(6)与所述持针杆(2)固定连接,所述固定杆(3)内部贯穿有固定圈(8),且所述固定圈(8)与所述固定杆(3)固定连接,所述持针杆(2)上方设置有持针头(1),且所述持针头(1)与所述持针杆(2)固定连接,所述持针头(1)内侧设置有尖锐段(10),且所述尖锐段(10)与所述持针头(1)固定连接,所述持针头(1)前表面贯穿有销轴(11),且所述销轴(11)与所述持针头(1)固定连接,所述持针杆(2)外侧壁设置有滑动轨道(12),且所述滑动轨道(12)与所述持针杆(2)固定连接;

所述贯穿块(9)内部开设有滑槽,且所述贯穿块(9)与所述持针杆(2)通过所述滑动轨道(12)滑动连接。

2. 根据权利要求1所述的一种儿科用腹腔镜持针器,其特征在于:

所述固定杆(3)的数量为两个,且所述固定杆(3)分别固定在所述贯穿块(9)前表面下方的左右两端。

3. 根据权利要求1所述的一种儿科用腹腔镜持针器,其特征在于:

所述固定杆(3)与所述贯穿块(9)通过所述固定圈(8)固定连接。

4. 根据权利要求1所述的一种儿科用腹腔镜持针器,其特征在于:

所述手柄(4)的形状为圆形,所述手柄(4)的数量为两个,且所述手柄(4)分别固定在两个所述固定杆(3)下方。

一种儿科用腹腔镜持针器

技术领域

[0001] 本实用新型属于持针器技术领域,具体涉及一种儿科用腹腔镜持针器。

背景技术

[0002] 持针器也叫持针钳,主要用于夹持缝针缝合各种组织,有时也用于器械打结,用持针器的尖夹住缝针的中、后三分之一交界处为宜,多数情况下夹持的针尖应向左,特殊情况可向右,缝线应重叠三分之一,且将绕线重叠部分也放于针嘴内。以利于操作,若将针夹在持针器中间,则容易将针折断。

[0003] 原有的腹腔镜持针器的持针头在长时间的使用之后需要更换,因持针器的持针杆比较长,更换时需要将医护人员需要将整个持针器倒过来,将持针头对准自己才可进行替换,给医护人员带来不便。

实用新型内容

[0004] 本实用新型的目的在于提供一种儿科用腹腔镜持针器,以解决上述背景技术中提出的原有的腹腔镜持针器的持针头在长时间的使用之后需要更换,因持针器的持针杆比较长,更换时需要将医护人员需要将整个持针器倒过来,将持针头对准自己才可进行替换,给医护人员带来不便的问题。

[0005] 为实现上述目的,本实用新型提供如下技术方案:一种儿科用腹腔镜持针器,包括固定杆,所述固定杆下表面设置有手柄,且所述手柄与所述固定杆固定连接,所述固定杆下方内侧设置有限位卡齿,且所述限位卡齿与所述固定杆固定连接,所述固定杆上方后端设置有贯穿块,且所述贯穿块与所述固定杆固定连接,所述固定杆内侧上方设置有弹簧片,且所述弹簧片与所述固定杆固定连接,所述贯穿块内部贯穿有持针杆,且所述持针杆与所述贯穿块滑动连接,所述持针杆内部贯穿有拉杆,且所述拉杆与所述持针杆固定连接,所述固定杆内部贯穿有固定圈,且所述固定圈与所述固定杆固定连接,所述持针杆上方设置有持针头,且所述持针头与所述持针杆固定连接,所述持针头内侧设置有尖锐段,且所述尖锐段与所述持针头固定连接,所述持针头前表面贯穿有销轴,且所述销轴与所述持针头固定连接,所述持针杆外侧壁设置有滑动轨道,且所述滑动轨道与所述持针杆固定连接。

[0006] 优选的,所述固定杆的数量为两个,且所述固定杆分别固定在所述贯穿块前表面下方的左右两端。

[0007] 优选的,所述固定杆与所述贯穿块通过所述固定圈固定连接。

[0008] 优选的,所述贯穿块内部开设有滑槽,且所述贯穿块与所述持针杆通过所述滑动轨道滑动连接。

[0009] 优选的,所述手柄的形状为圆形,所述手柄的数量为两个,且所述手柄分别固定在两个所述固定杆下方。

[0010] 与现有技术相比,本实用新型的有益效果是:

[0011] 在原有的腹腔镜持针器的持针杆的外侧壁设置滑动轨道,贯穿块的内侧壁开设滑

槽,滑动轨道通过滑槽进行滑动,在需要对持针头进行更换时,医护人员拉动持针杆,滑动轨道带动持针杆通过滑槽向手柄的方向滑动,进而向医护人员的方向移动,不需要医护人员将整个持针器翻转过来,给医护人员更换持针头带来便利。

[0012] 本实用新型技术受2017年度国家自然科学基金(编号:81770512,课题名称:miR-145-lncRNA-ADD3调控网络在胆道闭锁纤维化形成过程中的机制研究)和2018年度深圳市卫计委“三名工程”项目(编号:SZSM201812055,课题名称:华中科技大学罗志强教授小儿普外科临床与基础团队)资助。

附图说明

[0013] 图1为本实用新型的结构示意图;

[0014] 图2为本实用新型中的持针头结构示意图;

[0015] 图3为本实用新型中的滑动轨道结构示意图;

[0016] 图中:1-持针头;2-持针杆;3-固定杆;4-手柄;5-限位卡齿;6-拉杆;7-弹簧片;8-固定圈;9-贯穿块;10-尖锐段;11-销轴;12-滑动轨道。

具体实施方式

[0017] 下面将结合本实用新型实施例中的附图,对本实用新型实施例中的技术方案进行清楚、完整地描述,显然,所描述的实施例仅仅是本实用新型一部分实施例,而不是全部的实施例。基于本实用新型中的实施例,本领域普通技术人员在没有做出创造性劳动前提下所获得的所有其他实施例,都属于本实用新型保护的范围。

[0018] 请参阅图1-3,本实用新型提供一种技术方案:一种儿科用腹腔镜持针器,包括固定杆3,固定杆3下表面设置有手柄4,且手柄4与固定杆3固定连接,固定杆3下方内侧设置有限位卡齿5,且限位卡齿5与固定杆3固定连接,固定杆3上方后端设置有贯穿块9,且贯穿块9与固定杆3固定连接,固定杆3内侧上方设置有弹簧片7,且弹簧片7与固定杆3固定连接,贯穿块9内部贯穿有持针杆2,且持针杆2与贯穿块9滑动连接,持针杆2内部贯穿有拉杆6,且拉杆6与持针杆2固定连接,固定杆3内部贯穿有固定圈8,且固定圈8与固定杆3固定连接,持针杆2上方设置有持针头1,且持针头1与持针杆2固定连接,持针头1内侧设置有尖锐段10,且尖锐段10与持针头1固定连接,持针头1前表面贯穿有销轴11,且销轴11与持针头1固定连接,持针杆2外侧壁设置有滑动轨道12,且滑动轨道12与持针杆2固定连接。

[0019] 本实施例中,在腹腔镜持针器的持针杆2的外侧壁设置滑动轨道12,滑动轨道12,通过贯穿块9内侧的滑槽进行滑动,进而滑动轨道12带动持针杆2在贯穿块9内部滑动,便于将持针杆2上方的持针头1向医护人员的方向滑动,然后医护人员对持针头1进行更换,给持针头1的更换带来了方便。

[0020] 进一步的,固定杆3的数量为两个,且固定杆3分别固定在贯穿块9前表面下方的左右两端。

[0021] 本实施例中,两个固定杆3可以很好的对弹簧片7进行控制,进而可以很好的对持针头1进行控制,便于持针头1对缝线进行剪切。

[0022] 进一步的,固定杆3与贯穿块9通过固定圈8固定连接。

[0023] 本实施例中,固定圈8将两个固定杆3对称的固定在贯穿块9的前表面的左右两端,

提高了固定杆3与贯穿块9之间的稳定性。

[0024] 进一步的,贯穿块9内部开设有滑槽,且贯穿块9与持针杆2通过滑动轨道12滑动连接。

[0025] 本实施例中,持针杆2通过滑槽在贯穿块9内部进行滑动,在更换持针杆2上方的持针头1时,只需要将持针杆2通过滑槽向手柄4的方向滑动,便于医护人员更换持针头1。

[0026] 进一步的,手柄4的形状为圆形,手柄4的数量为两个,且手柄4分别固定在两个固定杆3下方。

[0027] 本实施例中,圆形的手柄4便于医护人员将手放入手柄4内,且能将医护人员的手很好的固定住,不会发生滑动的现象,便于医护人员对持针器的操作。

[0028] 本实用新型的工作原理及使用流程如下:

[0029] 本实用新型安装好过后,在对缝线进行剪切时,医护人员手握住手柄4,将持针头1对准缝线的剪切口,将两个手柄4同时向中心的方向握紧,弹簧片7对拉杆6压紧,进而拉杆6将持针头1向中心的方向移动,两个持针头1的尖锐段10相接触,进而对缝线进行剪切,在需要对持针头1进行更换时,医护人员拉动持针杆2,滑动轨道12带动持针杆2通过滑槽向手柄4的方向滑动,进而向医护人员的方向移动,不需要医护人员将整个持针器翻转过来,给医护人员更换持针头1带来便利。

[0030] 尽管已经示出和描述了本实用新型的实施例,对于本领域的普通技术人员而言,可以理解在不脱离本实用新型的原理和精神的情况下可以对这些实施例进行多种变化、修改、替换和变型,本实用新型的范围由所附权利要求及其等同物限定。

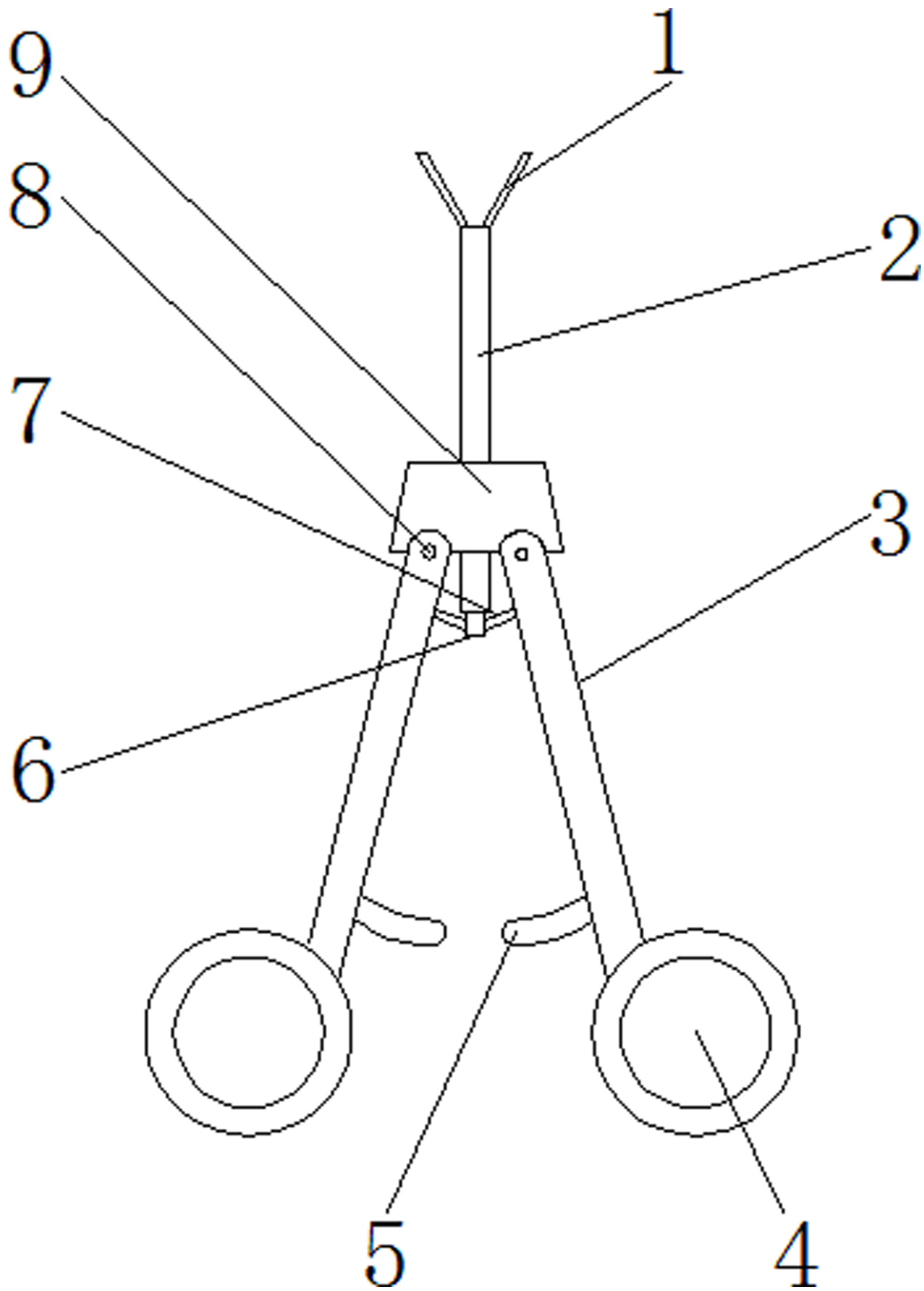


图1

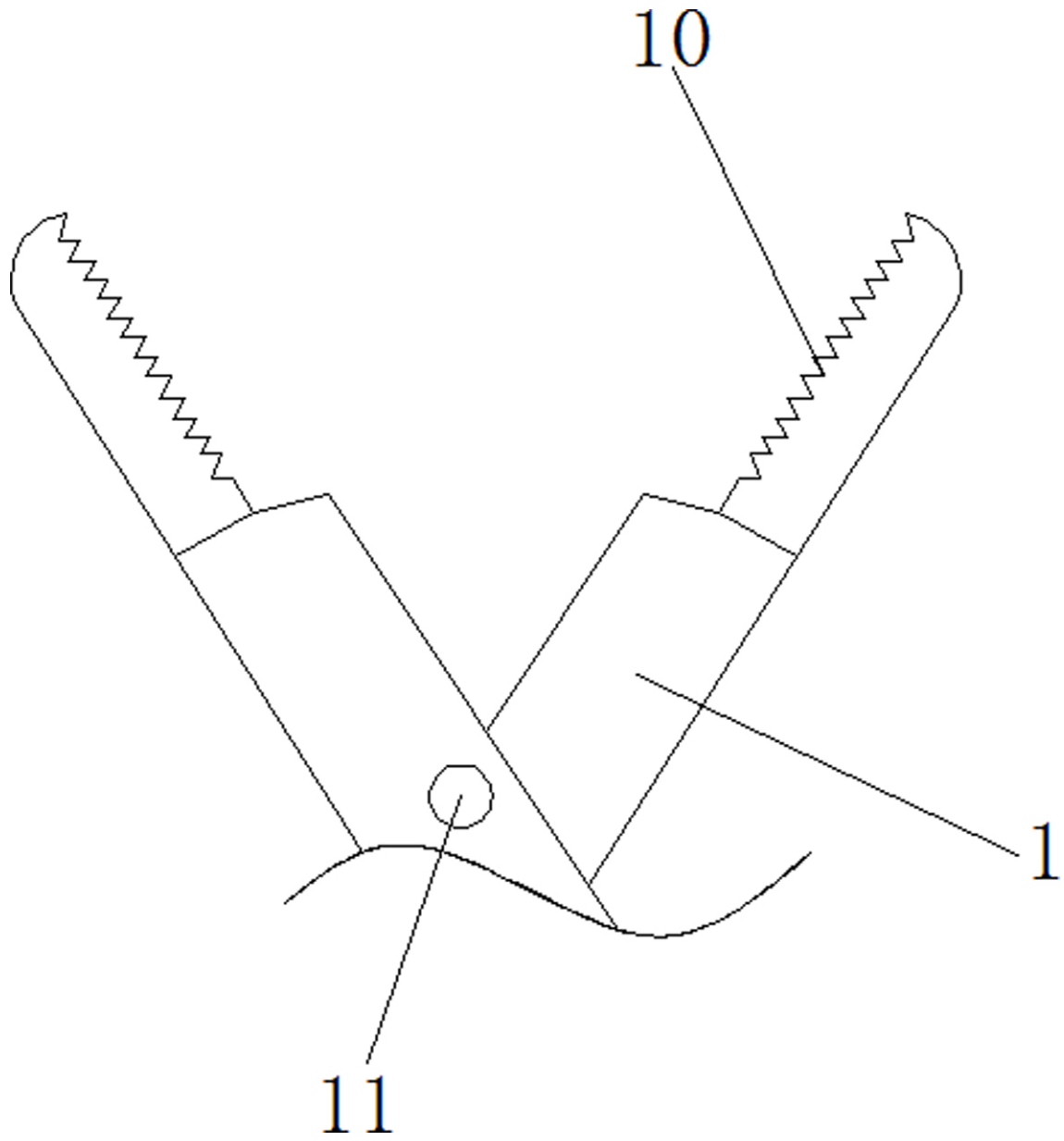


图2

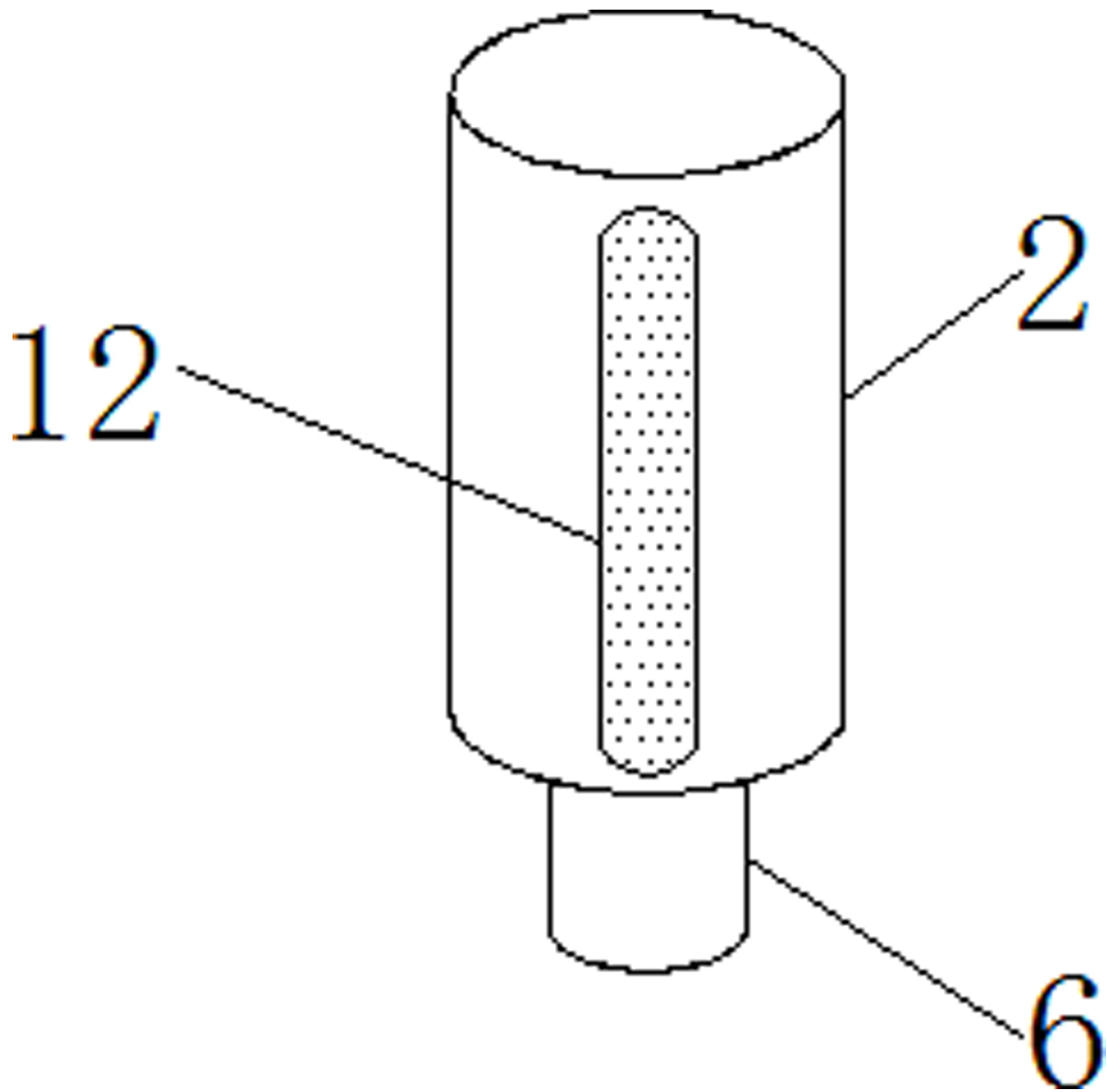


图3

专利名称(译)	一种儿科用腹腔镜持针器		
公开(公告)号	CN209518892U	公开(公告)日	2019-10-22
申请号	CN201821345195.3	申请日	2018-08-21
[标]申请(专利权)人(译)	深圳市儿童医院		
申请(专利权)人(译)	深圳市儿童医院		
当前申请(专利权)人(译)	深圳市儿童医院		
[标]发明人	吴宙光		
发明人	吴宙光		
IPC分类号	A61B17/062		
外部链接	Espacenet SIPO		

摘要(译)

本实用新型公开了一种儿科用腹腔镜持针器，包括固定杆，固定杆下表面设置有手柄，固定杆下方内侧设置有限位卡齿，固定杆上方后端设置有贯穿块，固定杆内侧上方设置有弹簧片；在原有的腹腔镜持针器的持针杆的外侧壁设置滑动轨道，贯穿块的内侧壁开设滑槽，滑动轨道通过滑槽进行滑动，在需要对持针头进行更换时，医护人员拉动持针杆，滑动轨道带动持针杆通过滑槽向手柄的方向滑动，进而向医护人员的方向移动，不需要医护人员将整个持针器翻转过来。本实用新型技术受2017年度国家自然科学基金（81770512）和2018年度深圳市卫计委“三名工程”项目（SZSM201812055）资助。

