



(12) 发明专利申请

(10) 申请公布号 CN 103027656 A

(43) 申请公布日 2013. 04. 10

(21) 申请号 201210361906. 7

(22) 申请日 2012. 09. 25

(30) 优先权数据

2011-217888 2011. 09. 30 JP

(71) 申请人 富士胶片株式会社

地址 日本国东京都

(72) 发明人 小谷学 中村和彦

(74) 专利代理机构 中科专利商标代理有限责任
公司 11021

代理人 陈平

(51) Int. Cl.

A61B 1/00 (2006. 01)

A61B 1/045 (2006. 01)

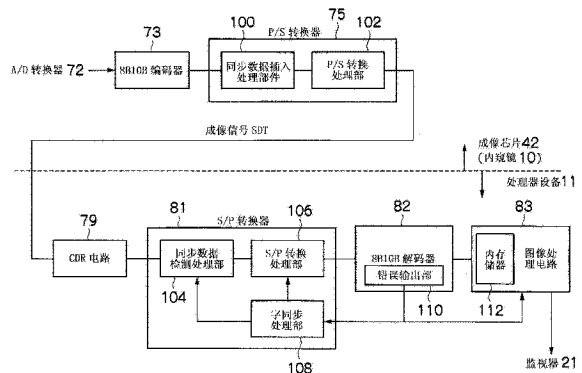
权利要求书 2 页 说明书 15 页 附图 15 页

(54) 发明名称

内窥镜系统和用于内窥镜的外部控制设备

(57) 摘要

一种内窥镜系统和用于内窥镜的外部控制设备。在与内窥镜相连的处理器设备中,来自内窥镜的成像芯片的、串行传输的成像信号由 S/P 转换器转换为并行数据,并且然后由 8B10B 解码器解码。每个像素的像素数据(八位)由成像芯片的 8B10B 编码器转换为被当作一个字的十位字数据以用于串行传输。在该处理器设备中,由 8B10B 解码器中的解码错误检测到在将串行数据划定字数据的字同步的定时由于噪声等的影响而发生偏差的情况,并且通过将字同步的定时移位来进行恢复。



1. 一种内窥镜系统,其包括:

成像设备,其具有安装在内窥镜的插入部的顶端处的固态成像元件;

外部控制设备,其作为用于所述内窥镜的外部设备经由信号线连接到所述成像设备并且控制所述成像设备;

所述成像设备中的编码设备,所述编码设备对作为成像信号从所述固态成像元件相继输出的每个像素的像素数据相继编码用于相继转换为每个字的字数据;

所述成像设备中的成像信号传输设备,所述成像信号传输设备将通过所述编码设备向字数据的所述相继转换获得的所述成像信号从并行信号转换为串行信号并通过所述信号线将转换的成像信号传输到所述外部控制设备;

所述外部控制设备中的成像信号接收设备,所述成像信号接收设备接收通过所述成像信号传输设备传输的所述成像信号,并对每个字将作为所述成像信号被相继接收的字数据从所述串行信号相继转换为并行信号;

所述外部控制设备中的解码设备,所述解码设备对每个字将通过所述成像信号接收设备进行的向所述并行信号的相继转换所获得的所述字数据进行相继解码,从而进行向在通过所述编码设备进行编码前的每个像素的像素数据的相继转换;

所述解码设备中的解码错误检测设备,所述解码错误检测设备检测表示解码失败的解码错误的发生;以及

同步恢复设备,当由所述解码错误检测设备检测到所述解码错误的发生时,所述同步恢复设备通过以下方式恢复字同步:将在通过所述成像信号接收设备进行的向并行信号的转换中或在通过所述解码设备进行的向像素数据的转换中对每个字划定字数据的定时移位一位,直到所述解码错误检测设备检测不到解码错误的发生。

2. 根据权利要求 1 所述的内窥镜系统,其中

所述编码设备是 8B10B 编码器,其通过使用 8B10B 编码方案来编码八位像素数据以转换为被当作一个字的十位字数据,并且

所述解码设备是 8B10B 解码器,其通过使用所述 8B10B 编码方案对每个字将从由所述编码设备进行编码获得的所述字数据进行解码,以转换为在通过所述 8B10B 编码器进行编码之前的所述八位像素数据。

3. 根据权利要求 2 所述的内窥镜系统,其中

所述解码错误检测设备检测作为所述解码错误的表错误和不一致错误的发生。

4. 根据权利要求 1-3 中任一项所述的内窥镜系统,其中

所述成像信号接收设备包括时钟数据恢复电路,所述时钟数据恢复电路从作为所述成像信号通过所述成像信号传输设备传输的所述串行信号中提取时钟信号并用所述时钟信号将所述成像信号再定时。

5. 根据权利要求 1-3 中任一项所述的内窥镜系统,其中

所述成像设备包括同步数据插入设备,所述同步数据插入设备在要被传输到所述外部控制设备的所述成像信号中以预定间隔插入用于字同步的字同步数据,并且

所述外部控制设备包括同步处理设备,所述同步处理设备检测从所述成像信号接收设备接收的所述成像信号中的所述字同步数据,并且,基于检测到的字同步数据,调整在通过所述成像信号接收设备向所述并行信号的转换中或通过所述解码设备向所述像素数据的

转换中对每个字划定字数据的定时,以实现字同步。

6. 根据权利要求 1-3 中任一项所述的内窥镜系统,其中

所述成像设备的所述固态成像元件是 CMOS 型固态成像元件。

7. 一种用于内窥镜的外部控制设备,所述外部控制设备控制所述内窥镜的成像设备并且接收作为串行信号从所述成像设备传输的成像信号,所述外部控制设备相继接收通过相继编码获得的每个字的字数据,作为所述成像信号从所述成像设备相继输出的每个像素的像素数据,所述外部控制设备包括:

成像信号接收设备,所述成像信号接收设备对每个字将作为所述成像信号相继接收的字数据从所述串行信号相继转换为并行信号;

解码设备,所述解码设备对每个字将通过所述成像信号接收设备进行的向所述并行信号的相继转换所获得的所述字数据进行相继解码,从而进行向在进行所述编码前的每个像素的像素数据的相继转换;

所述解码设备中的解码错误检测设备,所述解码错误检测设备检测表示所述解码失败的解码错误的发生;以及

同步恢复设备,当由所述解码错误检测设备检测到所述解码错误的发生时,所述同步恢复设备通过以下方式恢复字同步:将在通过所述成像信号接收设备向所述并行信号的转换中或在通过所述解码设备向所述像素数据的转换中对每个字划定字数据的定时移位一位,直到所述解码错误检测设备检测不到所述解码错误的发生。

8. 根据权利要求 7 所述的用于内窥镜的外部控制设备,其中

作为所述成像信号从所述成像设备传输的字数据是通过使用 8B10B 编码方案编码八位像素数据获得的、被当作一个字的十位字数据,并且

所述解码设备是 8B10B 解码器,其对每个字通过使用所述 8B10B 编码方案将从所述编码获得的字数据进行解码,以转换为在所述编码之前的所述八位像素数据。

9. 根据权利要求 8 所述的用于内窥镜的外部控制设备,其中

所述解码错误检测设备检测作为所述解码错误的表错误和不一致错误的发生。

10. 根据权利要求 7-9 中任一项所述的用于内窥镜的外部控制设备,其中

所述成像信号接收设备包括时钟数据恢复电路,所述时钟数据恢复电路从作为所述成像信号通过所述成像信号传输设备传输的所述串行信号中提取时钟信号并用所述时钟信号将所述成像信号再定时。

11. 根据权利要求 7-9 中任一项所述的用于内窥镜的外部控制设备,其中

在要从所述成像设备传输的所述成像信号中以预定间隔插入用于字同步的字同步数据,并且

所述外部控制设备包括同步处理设备,所述同步处理设备检测从所述成像信号接收设备接收的所述成像信号中的所述字同步数据,并且,基于检测到的字同步数据,调整在通过所述成像信号接收设备向所述并行信号的转换中或通过所述解码设备向所述像素数据的转换中对每个字划定字数据的定时,以实现字同步。

内窥镜系统和用于内窥镜的外部控制设备

技术领域

[0001] 本发明涉及内窥镜系统和内窥镜外部控制设备并且,具体地,涉及用于将成像数据从安装在内窥镜插入部的顶端处的固态成像元件串行传输到处理器设备的内窥镜系统和内窥镜外部控制设备。

背景技术

[0002] 内窥镜系统通常被配置成包括具有被插入到体腔内的插入部的内窥镜和由操作者握持以进行多种操作的手持操作部,以及经由从内窥镜延伸出的通用线缆相连的处理器设备(外部控制设备)。成像设备安装在内窥镜的插入部的顶端处,并且通过成像设备捕获的观察图像作为成像信号经由内窥镜的插入部和手持操作部以及在通用线缆内部穿过的信号线传输到处理器设备,然后在处理设备中对其进行多种图像处理并显示在监视器上。

[0003] 日本专利申请公开号 2002-065601 和 2009-201540 提出将串行传输用作将成像信号从内窥镜的成像设备传输到处理器设备的方法。根据这些公开,与其中成像信号作为模拟信号传输的情况相比,传输较不易受噪声影响并且传输特性可以被改善。同样,与其中成像信号作为并行信号传输的情况相比,信号线的数量可以减少(即,内窥镜插入部的直径可以减小),并且传输速度可以增加(即,快照图像的图像质量可以得到提高)。

[0004] 同样,日本专利申请公开号 2009-201540 提出因为在上述内窥镜系统中从内窥镜的成像设备到处理器设备的传输距离长,所以如果利用高速串行传输技术将与成像信号同步的时钟信号与成像信号一起同样从固态成像元件传输到处理器设备,则由于与成像信号和时钟信号中的每个的不同信号线相关的寄生电容和布线阻抗的差异会发生时序偏差(timing skew),由此使得成像信号的传输不稳定并且导致在处理器设备中错误的数据检测的发生,从而不利地降低图像质量。此外,日本专利申请公开号 2009-201540 提出成像信号通过由 8B10B 编码器编码在成像设备中转换为串行信号,将时钟信号嵌入到成像信号中以致低态或高态中的周期是三个时钟以下,并且通过处理器设备中的时钟数据恢复电路(CDR 电路)从成像信号中提取时钟信号,由此解决时序偏差的问题并实现成像信号的高速、稳定化的串行传输。

发明内容

[0005] 与此同时,当高频处理工具被插入到内窥镜的钳子通道(forceps channel)中进行使用时,或者当氩气从作为氩等离子体凝固术(argon plasma coagulation)(APC)的用于施加高频的插入至钳子通道中的处理工具喷射到患病区域上时,产生强的噪声。为此,在成像信号传输期间发生数据破坏如位插入(bit insertion)和位缺失(bit missing),并且由接收要被显示在监视器上的成像信号的处理设备所致,在图像(视频)中发生扰动,由此不利地降低可见度。

[0006] 同样,数据破坏导致字同步偏差,并且由于此字同步偏差而在图像中发生扰动。字同步是指:在每个像素的像素数据在串行信号上作为每个字的字数据从成像设备相继传输

到处理器设备的同时,在接收串行信号的处理设备中,将串行信号对每个字划定字数据的定时在适当的状态下被设定为划定每个像素数据的定时。如上所述,当在如上所述的成像信号的传输期间发生数据破坏如位插入或位缺失时,在字同步中发生偏差,并且因此作为成像信号从成像设备传输的像素数据不可能被处理器设备适当地识别,并且图像不能被适当地显示在监视器上。

[0007] 对于该字同步偏差,在成像设备中,由特殊位模式形成的字同步数据以预定的间隔插入到成像信号中,并且字同步数据在处理器设备中被检测,并且对每个字划定串行信号的定时基于检测到的字同步数据被适当地恢复。以此,可以进行恢复以获得适当的字同步状态。

[0008] 然而,当在成像信号中插入字同步数据的间隔缩短时,像素数据的传输速率下降,并且因此对缩短插入字同步数据的间隔有限制。为此,当在字同步中发生偏差时,基于字同步数据恢复字同步需要时间。尤其,当在字同步中相对频繁地发生偏差时,如其中将高频处理工具用于内窥镜系统中的情况,理想的是允许更快地恢复字同步并且改善显示在监视器上的图像的可见度。

[0009] 考虑到上述这些情况,作出本发明,并且本发明的目的是提供一种内窥镜系统,其中成像信号串行地从内窥镜的成像设备传输到外部控制设备(处理器设备),所述内窥镜系统允许从由传输期间的噪声等所致的字同步偏差快速恢复(对准);并且提供用于内窥镜的外部控制设备。

[0010] 为实现上述目的,本发明的内窥镜系统包括成像设备,其具有安装在内窥镜插入部的顶端处的固态成像元件;外部控制设备,其作为内窥镜的外部设备经由信号线连接到所述成像设备并控制该成像设备;成像设备中的编码装置,所述编码装置对作为成像信号从固态成像元件相继输出的每个像素的像素数据相继编码以将其相继转换为每个字的字数据;成像设备中的成像信号传输装置,所述成像信号传输装置将通过由编码装置向字数据的相继转换所获得的成像信号从并行信号转换为串行信号,并且通过信号线将转换的成像信号传输到外部控制设备;外部控制设备中的成像信号接收装置,所述成像信号接收装置接收通过成像信号传输装置传输的成像信号,并且,对每个字将作为成像信号被相继接收的字数据从串行信号相继转换为并行信号;外部控制设备中的解码装置,所述解码装置对每个字将通过成像信号接收装置进行的向并行信号的相继转换获得的字数据进行相继解码,从而进行向在通过编码装置进行编码前的每个像素的像素数据的相继转换;解码装置中的解码错误检测装置,所述解码错误检测装置检测表示解码失败的解码错误的发生;以及同步恢复装置,当由解码错误检测装置检测到解码错误的发生时,所述同步恢复装置通过以下方式恢复字同步:将在通过成像信号接收装置进行的向并行信号的转换中或在通过解码装置进行的向像素数据的转换中对每个字划定字数据的定时移位一位,直到解码错误检测装置检测不到解码错误的发生。

[0011] 根据本发明,当成像信号从内窥镜的成像设备串行传输到外部控制设备期间由于噪声等而发生数据破坏(如位插入和位缺失)从而导致字同步偏差时,在编码的成像信号在外部控制设备中被解码时发生解码错误。为此,当发生解码错误时,字同步的定时被移位一位以致不发生解码错误,由此使得字同步恢复。因此,当在字同步中发生偏差时,字同步可以快速恢复,并且显示在监视器上的图像(视频)中的扰动也可以减少,由此改善可见

度。

[0012] 在本发明中,编码装置可以是 8B10B 编码器,8B10B 编码器通过使用 8B10B 编码方案将八位的像素数据编码为被当作是一个字的十位字数据,而解码装置可以是 8B10B 解码器,8B10B 解码器对每个字将通过使用 8B10B 编码方案对从编码装置的编码获得的字数据进行解码,以转换为在通过 8B10B 编码器进行编码之前的八位像素数据。在此情况中,解码错误检测装置可以检测作为解码错误的表错误和不一致错误的发生。

[0013] 在本发明中,成像信号接收装置可以包括时钟数据恢复电路,所述时钟数据恢复电路从由成像信号传输装置传输的作为成像信号的串行信号中提取时钟信号并用时钟信号将成像信号再定时。

[0014] 在本发明中,成像设备可以包括同步数据插入装置,所述同步数据插入装置在要被传输到外部控制设备的成像信号中以预定间隔插入用于字同步的字同步数据,并且外部控制设备可以包括同步处理装置,所述同步处理装置检测从成像信号接收装置接收的成像信号中的字同步数据并且,基于检测到的字同步数据,调整在成像信号接收装置或解码装置中对每个字划定的字数据的定时,以实现字同步。

[0015] 在本发明中,成像设备的固态成像元件可以是 CMOS 型固态成像元件。

[0016] 同样,用于根据本发明的内窥镜的外部控制设备控制内窥镜的成像设备并且接收作为串行信号从成像设备传输的成像信号。外部控制设备相继接收通过相继编码获得的每个字的字数据,作为成像信号从成像设备相继输出的每个像素的像素数据,并且外部控制设备包括成像信号接收装置,所述成像信号接收装置对每个字将作为成像信号相继接收的字数据从串行信号相继转换为并行信号;解码装置,所述解码装置对每个字将通过成像信号接收装置进行的向并行信号的相继转换所获得的字数据进行相继解码,从而进行向进行编码前的每个像素的像素数据的相继转换;解码装置中的解码错误检测装置,所述解码错误检测装置检测表示解码失败的解码错误的发生;以及同步恢复装置,当由解码错误检测装置检测到解码错误的发生时,所述同步恢复装置通过以下方式恢复字同步:将在通过成像信号接收装置进行的向并行信号的转换中或在通过解码装置进行的向像素数据的转换中对每个字划定字数据的定时移位一位,直到解码错误检测装置检测不到解码错误的发生。

[0017] 根据本发明,当在成像信号从内窥镜的成像设备串行传输到外部控制设备期间由于噪声等而发生数据破坏(如位插入和位缺失)从而导致字同步偏差时,在编码的成像信号在外部控制设备中被解码时发生解码错误。为此,当发生解码错误时,字同步的定时移位一位以致不发生解码错误,由此进行字同步的恢复。因此,当在字同步中发生偏差时,字同步可以快速恢复,并且显示在监视器上的图像(视频)中的扰动也可以减少,由此改善可见度。

[0018] 在本发明中,作为成像信号从成像设备传输的字数据可以通过使用 8B10B 编码方案编码八位像素数据获得的、被当作是一个字的十位字数据,而解码装置可以是 8B10B 解码器,8B10B 解码器对每个字通过使用 8B10B 编码方案将从编码获得的字数据进行解码,以转换为在编码前的八位像素数据。在此情况中,解码错误检测装置可以检测作为解码错误的表错误和不一致错误的发生。

[0019] 在本发明中,成像信号接收装置可以包括时钟数据恢复电路,所述时钟数据恢复

电路从通过成像信号传输装置传输的作为成像信号的串行信号中提取时钟信号,并且利用该时钟信号对成像信号进行再定时。

[0020] 在本发明中,用于字同步的字同步数据可以以预定间隔插入到要从成像设备传输的成像信号中,而外部控制设备可以包括同步处理装置,所述同步处理装置检测从成像信号接收装置接收的成像信号中的字同步数据并且,基于检测到的字同步数据,调整在通过成像信号接收装置进行的向并行信号的转换中或在通过解码装置进行的向像素数据的转换中对每个字划定字数据的定时,以进行字同步。

[0021] 根据本发明,在成像信号从内窥镜的成像设备串行地传输到外部控制设备(处理设备)的内窥镜系统中,可以从传输期间由于噪声等所致的字同步偏差中快速恢复。

附图说明

[0022] 图 1 是内窥镜系统的示意性结构的完整视图;

[0023] 图 2 是电子内窥镜的顶端的正面的视图;

[0024] 图 3 是电子内窥镜的顶端的结构的局部放大剖视图;

[0025] 图 4 是固态成像元件的结构的电路图;

[0026] 图 5 是成像芯片和处理器设备的结构的框图;

[0027] 图 6 是用于描述像素数据的并行-串行转换的说明图;

[0028] 图 7 是 CDR 电路的结构的框图;

[0029] 图 8 是描述 CDR 电路的运行的时间图;

[0030] 图 9 是框图,其提取并显示与数据从成像芯片向处理器设备的传输相关的传输系统电路的结构;

[0031] 图 10 是这样的图,其显示用于描述通过 P/S 转换器中的同步数据插入处理部 100 插入字同步数据的数据结构;

[0032] 图 11 是这样的图,其显示用于描述通过 P/S 转换器中的 P/S 转换处理部进行 P/S 转换的数据结构;

[0033] 图 12 是这样的图,其显示从成像芯片传输到处理器设备的成像信号的数据结构;

[0034] 图 13 是这样的图,其显示输入到 S/P 转换器的成像信号的数据结构;

[0035] 图 14 是当 S/P 转换器中的字同步处理部基于字同步数据进行字同步处理时的确定处理的处理步骤的流程图;

[0036] 图 15 是当在 S/P 转换器中的字同步部处基于解码错误进行字同步处理时的处理步骤的流程图;以及

[0037] 图 16 是说明图,其用于描述图像处理电路中的插值处理。

具体实施方式

[0038] 以下根据附图详细描述本发明的优选实施方案。

[0039] 显示在图 1 中的内窥镜系统 2 配置有电子内窥镜 10,处理器设备 11,光源设备 12,等等。

[0040] 内窥镜设备 10 包括要被插入到体腔中的柔性插入部 14,与插入部 14 的基体端部相连的操作部 15,以及与处理器设备 11 和光源设备 12 相连的通用电缆 16。

[0041] 在插入部 14 的顶端处,连接有顶端部 17,顶端部 17 中内置有用于拍摄体腔内部图像的成像芯片(成像设备)42(参见图 3)。在顶端部 17 的后部,设置有可弯曲部 18,可弯曲部 18 具有多个相互连接的弯曲件。在给被操作的操作部 15 设置角度旋钮的情况下,插入到插入部 14 中的导丝被推进或拉出,由此使得可弯曲部 18 进行向上、向下、向左和向右的弯曲操作。以此,顶端部 17 被定向至体腔内的所需方向。

[0042] 通用电缆 16 的基体端部与连接器 20 相连。连接器 20 是复合型的,并且处理器设备 11 和光源设备 12 也与连接器 20 相连。

[0043] 处理器设备 11 经由插入在通用电缆 16 中的线缆 50(参见图 3)向电子内窥镜 10 提供电功率从而控制成像芯片 42 的驱动,并且经由线缆 50 接收自成像芯片 42 传输的成像信号并对接收的成像信号进行多种信号处理从而转换成图像数据。通过在处理器设备 11 处的转换获得的图像数据在经线缆与处理器设备 11 相连的监视器 21 上作为内窥镜图像被显示。同样,处理器设备 11 经由连接器 20 与光源设备 12 电连接从而以集中方式控制内窥镜系统 2 的运行。

[0044] 在图 2 中,顶端部 17 具有正面 17a,正面 17a 被设置成具有观察窗 30、照明窗 31,钳子出口 32 以及供气/供水喷嘴 33。观察窗 30 被布置在顶端部 17 一侧的中心处。两个照明窗 31 被布置在相对于观察窗 30 对称的位置处,照明窗 31 将来自光源设备 12 的照明光发射到体腔内要被观察的区域上。钳子出口 32 与被布置在插入部 14 内的钳子通道 51(参见图 3)相连,并且也与设置到操作部 15 的钳子端口 22(参见图 1)通信。在钳子端口 22 中,可以插入设置在其顶端处的任一种具有注射针、高频刀等的各种处理工具,并且处理工具的顶端从钳子出口 32 中露出。供气/供水喷嘴 33 将供应自内置在光源设备 12 中的供气/供水设备的冲洗用水或空气向观察窗 30 或体腔内部注射。

[0045] 在图 3 中,在观察窗 30 的后部,布置有镜筒 41,保持物镜光学系统的用于获取体腔内要被观察的区域的图像光的镜筒 41。安装镜筒 41 以使物镜光学系统 40 的光轴与插入部 14 的中心轴平行。在镜筒 41 的后端处,连接有棱镜 43,其将通过物镜光学系统 40 的要被观察的区域的图像光(当其基本以直角弯曲时)引导至成像芯片 42。

[0046] 成像芯片 42 是单片式半导体(所谓 CMOS 传感器芯片),其具有在其中形成为一体的 CMOS 型固态成像元件 44 和用于驱动固态成像元件 44 并输入和输出信号的外围电路 45,并且被安装在支持基板 46 上。固态成像元件 44 的成像表面 44a 被布置成面向棱镜 43 的出射平面。在成像表面 44a 上,经由矩形框形的隔板 47 安装矩形板形的覆盖玻璃 48。利用粘合剂来组装成像芯片 42、隔板 47 以及覆盖玻璃 48。以此,成像表面 44a 免于灰尘的进入。

[0047] 在向插入部 14 的后端延伸的支持基板 46 的后端处,多个输入/输出端子 46a 被设置成在支持基板 46 的宽度方向上排列。信号线 49(图 5 中的信号线 49a 至 49e)与输入/输出端子 46a 相连以用于经由通用电缆 16 介导与处理器设备 11 的各种信号交换。输入/输出端子 46a 经由在支持基板 46 上形成的配线、焊接点及其他(未显示)与成像芯片 42 中的外围电路 45 电连接。信号线 49 被集体插入到柔性管状线缆 50 中。线缆 50 被插入到插入部 14、操作部 15 和通用电缆 16 中每一个的内部,并且然后与连接器 20 相连。

[0048] 虽然未显示于附图中,但是照明部被设置在照明窗 31 的后面。在照明部处,设置有引导来自光源设备 12 的照明光的光导的出射端。光导与线缆 50 一起被插入到插入部

14、操作部 15 和通用电缆 16 中每一个的内部,并且具有与连接器 20 相连的入射端。

[0049] 在图 4 中,固态成像元件 44 配置有像素部 61,像素部 61 具有被布置成矩阵的单位像素 60;相关双采样(CDS)电路 62,其对来自像素部 61 的输出信号(像素数据)进行处理(噪声抑制处理);垂直扫描电路 63,其控制在垂直方向上的像素部 61 的扫描并且还控制像素部 61 的复位操作;水平扫描电路 64,其控制在水平方向上的扫描;输出电路 65,其输出像素数据;以及控制电路 66,其向电路 62 至 64 中的每一个提供控制信号并且控制垂直和水平扫描以及采样等的定时。

[0050] 每个单位像素 60 被配置成包括一个光电二极管 D1、复位晶体管 M1、驱动(放大)晶体管 M2 和像素选择晶体管 M3。每个单位像素 60 与垂直扫描线(行选线)L1 和水平扫描线(列信号线)L2 相连,并且被垂直扫描电路 63 和水平扫描电路 64 相继扫描。

[0051] 控制电路 66 生成要被输入到垂直扫描电路 63 和水平扫描电路 64 的用于扫描像素部 61 的行和列的控制信号,要被输入到垂直扫描电路 63 的用于复位在光电二极管 D1 中积累的信号电荷的控制信号,以及要被输入到 CDS 电路 62 的用于控制像素部 61 和 CDS 电路 62 之间的连接的控制信号。

[0052] CDS 电路 62 对于每条列信号线 L2 分区设置,并且根据从水平扫描电路 64 输出的水平扫描信号相继输出与通过垂直扫描电路 63 选择的行选线 L1 相连的每个单位像素 60 的像素数据。水平扫描电路 64 通过使用水平扫描信号控制设置在 CDS 电路 62 和与输出电路 65 相连的输出总线线路 L3 之间的列选晶体管 M4 的开/关(ON/OFF)。输出电路 65 放大从列选晶体管 M4 相继传输到输出总线线路 L3 的像素数据以用于输出。下文中,将从输出电路 65 输出的一系列像素数据统称为成像信号。

[0053] 要注意,虽然未在附图中显示,固态成像元件 44 是单板(single-plate)彩色成像型固态成像元件,其包括由多个彩色区段形成的滤色片(例如,Bayer 阵列中的原色滤色片)。

[0054] 在图 5 中,成像芯片 42 中的外围电路 45 配置有 PLL(锁相环路)电路 70,其产生内部时钟信号;寄存器,其为固态成像元件 44 设置控制数据;模拟-数字(A/D)转换器 72,其将从固态成像元件 44 输出的成像信号数字化;8B10B 编码器 73,其对数字化的成像信号进行 8B10B 编码;PLL 电路 74,其产生串行传输时钟信号;以及并行-串行(P/S)转换器 75,其将编码的成像信号转换为用于输出的串行信号。

[0055] PLL 电路 70 是相同步电路,其包括相位比较器、环路滤波器、压控振荡器和分频器,产生与从处理器设备 11 输入的稳定的参考时钟信号 BCLK 同步的内部时钟信号 ICLK,并且具有与参考时钟信号 BCLK 的频率具有预定的比例关系的频率(通过乘法运算获得)。该内部时钟信号 ICLK 被提供给外围电路和固态成像元件 44 的控制电路 66 中的每个部件(参见图 4)。

[0056] 寄存器 71 保留从用于驱动固态成像元件 44 的处理器设备 11 输入的控制数据 CTLD,并且将控制数据 CTLD 输入到固态成像元件 44 的控制电路 66(参见图 4)。寄存器 71 是用于串行-并行转换的移位寄存器,其将以串行信号形式输入的控制数据 CTLD 转换为用于输入到控制电路 66 的并行信号。作为该控制数据 CTLD,输入像素扫描类型(所有像素扫描/交替扫描)、要被扫描的像素区域(离扫描开始或结束的单位像素 60 的位置或扫描开始或结束时的单位像素 60 的位置)、快门速度(曝光时间)等。控制电路 66 基于控制数据

CTLD 和内部时钟信号 ICLK 控制固态成像元件 44 中的电路 62 至 64 中的每个。

[0057] A/D 转换器 72 将从固态成像元件 44 输出的成像信号的每个像素数据量化为模拟信号用以转换为八位数字信号 (26 级灰度), 并且通过使用八根配线将通过转换获得的八位数字信号输入到 8B10B 编码器 73。

[0058] 8B10B 编码器 73 是 8B10B 方案的编码器, 其将冗余的两位数据添加到从 A/D 转换器 72 输入的八位像素数据用以转换 (编码) 为十位像素数据。从八位到十位的转换通过使用由规则定义的转换表进行。此处, 采用被当作一个字的十位的数据的量, 通过对每个八位像素数据的转换获得的十位数据假定被称为字数据。该转换是为了防止在以下将进一步描述的串行传输中在一个预定周期以上出现相同信号电平 ("0" 或 "1")。例如, 当初始八位像素数据是 "00000000" 时, 转换为十位数据 "1001110100" (每个字的字数据)。当初始八位像素数据为 "00001111" 时, 转换为字数据 "0101110100"。

[0059] PLL 电路 74 具有与上述 PLL 电路 70 的结构相似的结构, 产生通过将内部时钟信号 ICLK 的频率乘以例如系数 10 而获得的串行传输时钟信号 TCLK, 并且将产生的信号提供给 P/S 转换器 75。

[0060] P/S 转换器 75 根据通过 PLL 电路 74 产生的串行传输时钟信号 TCLK 将从 8B10B 编码器 73 相继输入的像素数据 (字数据) 从并行信号 (并行数据) 转换为串行信号 (串行数据), 如在图 6 中所示。此处, 在运行 PLL 电路 74 的情况下, 转换后串行数据的频率增大至转换前并行数据的频率的 10 倍。通过 P/S 转换器 75 产生的串行数据经由线缆 50 中的信号线 49a 作为成像信号 SDT 传输。

[0061] 处理器设备 11 被配置成包括, 如在图 5 中所示, 主控制电路 (CPU) 76, 其控制整个设备; 电源电路 77, 其产生电源电压 VDD 和接地电压 VSS; 参考时钟发生器 78, 其产生参考时钟信号 BCLK; 时钟和数据恢复 (CDR) 电路 79, 其从成像芯片 42 接收成像信号 SDT 并且从成像信号 SDT 复写时钟信号和数据信号; PLL 电路 80, 其将通过 CDR 电路 79 产生的频率倍增以产生用于信号处理的具有与成像芯片 42 中的内部时钟信号 ICLK 的频率相同的频率的时钟信号; 串行 - 并行 (S/P) 转换器 81, 其将通过 CDR 电路 79 产生的数据信号 (字数据) 从串行数据转换为并行数据; 8B10B 解码器 82, 其对来自 S/P 转换器 81 的字数据进行 8B10B 方案的解码以产生由八位像素数据形成的成像信号; 以及图像处理电路 83, 其对解码的成像信号进行图像处理以产生用于在监视器 21 上显示的图像数据。

[0062] 电源电路 77 将电源电压 VDD 和接地电压 VSS 供给到处理器设备 11 中的每个部件, 并且经由信号线 49b 和 49c 将这些电压供给到成像芯片 42 中的每个部件。参考时钟发生器 78 产生具有稳定频率的参考时钟信号 BCLK, 并且经由信号线 49d 将产生的信号输入到成像芯片 42 中的 PLL 电路 70。

[0063] CPU 76 控制处理器设备中的每个部件并产生上述控制数据 CTL 用于经由信号线 49e 向成像芯片 42 中的寄存器 71 输入。

[0064] CDR 电路 79 检测从成像芯片 42 串行传输的成像信号 SDT 的相位, 与该成像信号 SDT 的频率同步地产生提取时钟信号 RCLK, 并利用该提取时钟信号 RCLK 采样成像信号 SDT, 由此产生通过利用提取时钟信号 RCLK 对成像信号 SDT 进行再定时获得的数据 (再定时数据: 成像信号 RSDT)。

[0065] 具体地, 如在图 7 中所示, CDR 电路 79 被配置成包括相位比较器 (PD) 90, 环路滤波

器 (LPF) 91, 压控振荡器 (VCO) 92 和 D 型触发器 93。成像信号 SDT 和通过 VCO 92 产生的提取时钟信号 RCLK 被输入到 PD 90。来自 PD 90 的输出经由 LPF 91 输入到 VCO 92。D 型触发器 93 具有被输入以成像信号 SDT 的数据输入端子 D 和被输入以提取时钟信号 RCLK 的时钟输入端子。

[0066] PD 90 通过比较成像信号 SDT 和提取时钟信号 RCLK 的前沿来检测相位差, 并且经由 LPF 91 将检测信号输入到 VCO 92。VCO 92 根据输入的检测信号改变提取时钟信号 RCLK 的频率。结果, 如在图 8 中所示, 与成像信号 SDT 的频率同步的提取时钟信号 RCLK 从 VCO 92 输出。

[0067] D 型触发器 93 用提取时钟信号 RCLK 的前沿对成像信号 SDT 进行采样并保留数据, 将成像信号 SDT 复写为与提取时钟信号 RCLK 相同步的再定时数据以用于从数据输出端子 Q 输出。通过 CDR 电路 79 产生的提取时钟信号 RCLK 被输入到 PLL 电路 80, 并且被复写的成像信号 RSDT 被输入到 S/P 转换器 81。

[0068] 返回图 5, PLL 电路 80 具有与上述 PLL 电路 70 的结构相似的结构, 将提取时钟信号 RCLK 的频率乘以 1/10 以产生频率与内部时钟信号 ICLK 的频率相同的信号处理时钟信号 SCLK, 并且将产生的信号供给到 S/P 转换器 81、8B10B 解码器 82 和图像处理电路 83。

[0069] S/P 转换器 81 根据通过 PLL 电路 80 产生的时钟信号 SCLK 对从 CDR 电路 79 输入的成像信号 RSDT 进行与显示在图 6 中的并行 - 串行转换的逆转换对应的串行 - 并行转换, 其将相继输入的字数据从串行数据转换为并行数据。对每个字数据通过 S/P 转换器 81 从串行数据转换为并行数据的成像信号 RSDT 被输入到 8B10B 解码器 82。

[0070] 8B10B 解码器 82 使用由 8B10B 方案的规则定义的转换表以进行与上述 8B10B 编码器 73 的转换相反的转换 (解码), 并且将相继输入的成像信号 RSDT 从十位并行数据 (字数据) 恢复为八位的初始并行数据 (像素数据)。以此, 可以获得通过 8B10B 编码器 73 编码前的像素数据。然后, 由通过 8B10B 解码器 82 恢复的像素数据形成的成像信号被输入到图像处理电路 83。

[0071] 图像处理电路 83 基于时钟信号 SCLK 检测包含在成像信号中的每个像素数据并将像素数据记录在内存储器 112 中, 并且还进行图像处理如白平衡调整, 增益校正, 颜色插值, 轮廓增强, γ 校正, 和彩色矩阵计算以产生图像数据。同样, 图像处理电路 83 将图像数据转换为用于在监视器 21 上显示的信号格式, 从而使得图像显示在监视器 21 上。

[0072] 当通过以上配置的内窥镜系统 2 对体腔内部进行观察时, 电子内窥镜 10、处理设备 11、光源设备 12 和监视器 21 的电源被开启 (ON), 并且电子内窥镜 10 的插入部 14 被插入到体腔内。当利用来自光源设备 12 的照明光对体腔内部进行照明时, 利用监视器 21 对通过固态成像元件 44 捕获的体腔内部的图像进行观察。

[0073] 通过固态成像元件 44 产生的成像信号通过 A/D 转换器 72 转换为八位并行数据, 并且通过 8B10B 编码器 73 编码为十位并行数据。该由十位并行数据形成的成像信号通过 P/S 转换器 75 转换为串行数据, 并且然后经由信号线 49a 传输到处理设备 11。

[0074] 处理设备 11 在 CDR 电路 79 处接收串行传输的成像信号。CDR 电路 79 产生时钟信号 (提取时钟信号 RCLK) 和与该时钟信号相同步的数据信号 (再定时数据 RSDT)。通过 S/P 转换器 81 和 8B10B 解码器 82, 基于提取时钟信号 RCLK, 将通过 CDR 电路 79 作为再定时数据产生的成像信号 RSDT 进行恢复为初始的八位并行数据的转换。由此八位并行数

据形成的成像信号通过图像处理电路 83 转换为图像数据,并将图像显示在监视器 21 上。

[0075] 接下来,描述在上述内窥镜系统 2 中,成像信号从成像芯片 4 到处理器设备 11 的传输。

[0076] 图 9 是结构图,其提取并显示在显示在图 5 中的 8B10B 编码器 73 之后,用于将像素数据从成像芯片 42 传输到处理器设备 11 的成像信号的传输系统电路。

[0077] 如上所述,在成像芯片 42 中,从 A/D 转换器 72 相继输入到 8B10B 编码器 73 的像素数据(其是作为成像信号相继输入的八位并行数据)通过 8B10B 编码器 73 转换为十位并行数据(十位字数据作为一个字),并且然后被输入到 P/S 转换器 75。相继输入到 P/S 转换器 75 的像素数据通过 P/S 转换器 75 从并行数据转换为串行数据用于作为成像信号 SDT 传输到处理器设备 11。

[0078] 在传输如上所述的成像芯片 42 中的成像信号 SDT 时,用于字同步的字同步数据以预定间隔(以预定时间间隔并且以预定位间隔)插入到成像信号 SDT 中。

[0079] 字同步数据是在处理器设备 11(处理器设备 11 接收作为从成像芯片 42 传输的成像信号 SDT 的串行数据)中使用的数据,以检查将串行数据对每个字划定字数据的定时是处于作为划定每个像素数据的定时的适当状态,即,在本实施方案中,从成像芯片 42 的 8B10B 编码器 73 相继输出的字数据和从接收串行数据(成像信号 SDT)的处理器设备 11 中的串行数据相继获得的字数据相互匹配(建立字同步),并且如果没有建立字同步则恢复字同步。

[0080] 作为该字同步数据,使用不作为 8B10B 解码器 73 的输出数据存在的位模式的字数据。例如,使用"0101111100"(被称为逗号数据(comma data))作为字同步数据。注意,字同步数据可以具有其他位模式。

[0081] 字同步数据通过例如成像芯片 42 的 P/S 转换器 75 插入到成像信号 SDT 中。如在图 9 中所示,P/S 转换器 75 包括同步数据插入处理部 100 和 P/S 转换处理部 102。

[0082] 同步数据插入处理部 100 使得作为成像信号从 8B10B 编码器 73 相继输入的十位字数据(一个字)在如在图 10(A)中显示的后一阶段通过 P/S 转换处理部 102,并且在预定定时在指示像素数据的多片字数据之间插入用于每个字的字同步数据,并将结果输出到 P/S 转换处理部 802。注意,即使要经由 A/D 转换器 72 从固态成像元件 44 输入到 8B10B 编码器 73 的成像信号包含除每个像素的像素数据外的数据,该数据在此处也不被提及,并且以下通过假设仅像素数据作为成像信号被输入来进行描述。

[0083] 作为插入字同步数据的定时,当利用被称为隔行方案或隔行方案的扫描方案在固态成像元件 44 处读取像素数据时,例如,如在图 10 的(B)中所示,每当一条水平扫描线的像素数据(字数据)通过数据插入处理部 100 时(即,对于每个水平扫描周期)插入一片字同步数据。在此情况中,数据插入处理部 100 可以对要通过其的字数据的字数目进行计数并且每当具有用于一条水平扫描线的字的数目(像素数)的字数据通过时插入字同步数据。备选地,可以从固态成像元件 44 的控制电路 66 获得关于当前像素数据的读取位置的信息,并且可以基于该信息插入字同步数据。另外备选地,作为插入字同步数据的位置,能够在每条水平扫描线的起始像素的字数据前或在每条水平扫描线的结束像素的字数据之后插入字同步数据,即,邻近特定像素的字数据的位置,如其中切换要被允许通过的字的水平扫描线(水平扫描线的编号)的位置(对应于水平消隐期的位置)。

[0084] 注意,插入字同步数据的定时不一定是如上所述用于每条水平扫描线。

[0085] P/S 转换处理部 102 将如上所述的其中插入字同步数据的作为成像信号从同步数据插入部 100 相继输出的字数据从并行数据转换为串行数据,如在图 6 中所示。以此,其中具有以预定间隔插入的字同步数据的表示像素数据的字数据从如在图 11 的 (A) 中所示的并行数据转换为如在图 11 的 (B) 中所示的串行数据,并且其中具有插入的字同步数据的串行数据作为成像信号 SDT 从成像芯片 42 传输到处理器设备 11。

[0086] 注意,如图 12 中所示 P/S 转换器 75 使用以预定位数的数据以帧的单位作为最小传输单位(其被称为一帧)传输成像信号 SDT,并为每帧添加指示帧的开始位(例如,“0”)和指示帧的结束位(例如,“1”)。同样,一帧的数据量可以是,例如,当一个屏幕(在其中像素数据读取方案是隔行方案的情况下为一个区域以及在逐行方案的情况下为一帧)的像素数据(包括字同步数据等)在固态成像元件 44 中传输时的数据量,或者可以是当一条水平扫描线的像素数据被传输时的数据量。可以设定任何数据量。

[0087] 同样,字同步数据可以不由 P/S 转换器 75 插入而是由 8B10B 编码器或除 8B10B 73 和 P/S 转换器 75 外的处理部插入。

[0088] 另一方面,如上所述,在处理器设备 11 中,从成像芯片 42 传输的成像信号 SDT 通过 CDR 电路 79 进行再定时,然后通过 S/P 转换器 81 转换为十位的并行数据(字数据),并且然后输入到 8B10B 解码器 82。相继输入到 8B10B 解码器 82 的字数据通过 S/P 转换器 81 解码为初始八位像素数据,然后被输入到图像处理电路 83。

[0089] 首先,描述基于在上述处理器设备 11 中接收成像信号 SDT 时的字同步数据的字同步处理。在处理器设备 11,基于字同步数据,进行处理以检测字同步是否已经建立并且当字同步未被建立时恢复字同步。

[0090] 字同步意味着,在接收作为成像信号 SDT 从成像芯片 42 传输的串行数据的处理器设备 11 中,将串行数据对每个字划定字数据的定时在适当的状态下被设定为划定每个像素数据的定时,即,在本实施方案中,从成像芯片 42 的 8B10B 编码器 73 相继输出的字数据和从处理器设备 11 的 8B10B 解码器 82 相继输出的字数据相互匹配。如果成像信号 SDT 正常地从成像芯片 42 传输到处理器设备 11 而不发生数据破坏(如位插入或位缺失),则 S/P 转换器 81 检测作为成像信号以帧的单位传输的串行数据的起始位,并且对于每个字(十位)将之后的位数据串转换为并行数据,由此建立字同步状态。

[0091] 另一方面,在成像信号的传输期间,尤其在成像信号 SDT 从成像芯片 42 传输到处理器设备 11 期间,数据破坏如位插入或位缺失可能由于噪声等的影响而发生,由此导致字同步的定时的偏差以及其中未建立字同步的状态。在此情况中,通过检查字同步,检测到字同步未被建立,并且通过恢复字同步将该状态恢复到字同步得到建立的状态。

[0092] 基于字同步数据的检查和恢复字同步的处理通过例如处理器设备 11 的 S/P 转换器 81 进行。如在图 9 所示,S/P 转换器 81 包括同步数据检测处理部 104、S/P 转换处理部 106 和字同步处理部 108。

[0093] 同步数据检测处理部 104 检测在从 CDR 电路 79 作为成像信号(进行再定时的成像信号 RSDT)相继输入的串行数据中的指示字同步数据的位模式并且,当借此检测到字同步数据时,将指示已经检测到字同步数据的检测信号提供给字同步处理部 108。同样,在后一阶段使不同于字同步数据的字数据通过 S/P 转换处理部 106,由此将字同步数据从成像

信号中移走。注意,将字同步数据从成像信号移走的处理可以在后一阶段在 8B10B 解码器 82 或图像处理电路 83 中进行。

[0094] S/P 转换处理部 106 对每个字(十位)划定通过同步数据检测处理部 104 的字数据以用于从串行数据向十位并行数据转换。

[0095] 当指示已经检测到字同步数据的检测信号从同步数据检测处理部 104 提供给如在图 13 中所示的作为成像信号从 CDR 电路 79 输入到 S/P 转换器 81 的串行数据时,字同步处理部 108 使得 S/P 转换处理部 106 在对每十位划定字同步数据后的位数据串的定时将串行数据转换为十位的并行数据用于作为十位位数据串进行并行传输。

[0096] 即,在对每十位划定字同步数据后的位数据串的定时(其中字同步数据后的位数据串每十位被划定的位置被当作字数据的边界(字划定位置)),十位的位数据串被转换为十位的并行数据,由此建立字同步状态。然而,基于对字同步数据的检测(来自同步数据检测处理部 104 的检测信号),字同步处理部 108 调整通过 S/P 转换处理部 106 将串行数据(位数据串)转换为并行数据的 S/P 转换的定时以致因此建立字同步。

[0097] 如果当检测信号从同步数据检测处理部 104 提供给字同步处理部 108 时确保其中已经建立字同步的状态,则即使 S/P 转换处理部 106 的 S/P 转换的定时被调整,该状态也不改变并且,基本上,仅确认字同步已经建立。

[0098] 相反,如果当检测信号从同步数据检测处理部 104 提供给字同步处理部 108 时处于未建立字同步的状态,则字同步处理部 108 基于如上所述的对字同步数据的检测调整 S/P 转换处理部 106 的 S/P 转换的定时,由此恢复字同步。

[0099] 因而,利用通过字同步处理部 108 的检查和恢复字同步的处理(字同步处理),通过 S/P 转换处理部 106 转换为并行数据的成像信号配置有与在字同步数据被插入之前的成像信号匹配的字数据(像素数据),如在图 10 的(A)中所示。即,进行字同步(对准)以使输入到 8B10B 解码器 82 的、在后一状态下被 S/P 转换器 81 从串行数据转换为并行数据的字数据与通过 8B10B 编码器 73 编码后的字数据匹配。同样,在成像信号的传输期间,即使由于噪声等的影响而发生数据破坏从而导致字同步偏差,基于字同步数据,在字同步处理部 108 处,利用字同步处理将字同步恢复到适当状态。

[0100] 此处,当数据破坏在成像信号等的传输期间发生时,除字同步数据外的数据可以与字同步数据的位模式匹配。此处,同步数据检测部 104 错误地将除字同步数据外的数据作为字同步数据,并且如果字同步处理部 108 基于错误检测的字同步数据进行上述字同步处理,则状态不利地变为如字同步未被建立那样。

[0101] 为防止该不便,合适的是基于对字同步数据的预定次数(次数为两次以上并且,例如,三次)的检测,进行上述字同步处理(检查和恢复字同步的处理)。即,当以具有适当间隔(以在 P/S 转换器 75 处插入字同步数据的预定时间间隔或位数间隔)的定时(即,当检测到由 P/S 转换器 75 插入的字同步数据时的定时)多次检测到字同步数据时,合适的是将这些字同步数据片确定为适当的字同步数据片并进行上述字同步处理(检查和恢复字同步的处理)。

[0102] 关于具体模式,当以适当的连续间隔检测到字同步数据预定次数(次数为两次以上并且,例如,三次)时,这些字同步数据片被确定为适当的字同步数据片,并且进行上述字同步处理(检查和恢复字同步的处理)。

[0103] 即,当指示已经检测到字同步数据的检测信号被以适当的间隔和预定的次数从同步数据检测处理部 104 提供给字同步处理部 108 时,字同步处理部 108 确定这些是对适当的字同步数据片的检测。并且,当适当的字同步数据片的检测被确定时,基于最后检测到的最新的字同步数据的检测信号进行字同步处理。

[0104] 图 14 是当字同步处理部 108 基于字同步数据进行字同步处理时的确定处理的处理步骤的流程图。

[0105] 在步骤 S10,确定是否已经检测到字同步数据。即,确定在作为成像信号输入到 S/P 转换器 81 的串行数据中是否已经检测到与字同步数据匹配的位模式以及检测信号是否已经从同步数据检测处理部 104 提供。当在该步骤 S10 在确定处理中确定为否 (NO) 时,重复在步骤 S10 处的处理。另一方面,当确定为是 (YES) 时,程序进行至步骤 S12。

[0106] 在步骤 S12,确定字同步数据是否以适当的时间间隔连续三次被检测到。即,其中插入字同步数据的时间间隔 T_i (其中将检测到适当的字同步数据片的时间间隔) 在 P/S 转换器 75 中被预定,并且在步骤 S12 确定在时刻 $T_0 - T_i$ (从当检测到字同步数据时的时刻 T_0 往前返回一个时间间隔 T_i) 以及在时刻 $T_0 - 2 \times T_i$ (从时刻 T_0 往前返回两个时间间隔 T_i) 字同步数据是否被检测到。当在该步骤 S12 在确定处理中确定为否时,程序返回至步骤 S10 处的处理。当确定为是时,程序进行至步骤 S14。注意,虽然在本处理中字同步数据的连续次数为三,但是次数可以不是三次只要该次数为 2 以上即可。同样,可以确定是否以适当的位数间隔 (以其中将要检测到适当的字同步数据片的位数间隔,即,将在两个适当的字同步数据片之间传送的字数数据的位数) 而不是适当的时间间隔以预定的次数连续检测到字同步数据。

[0107] 在步骤 S14,基于在步骤 S10 检测到的最新的字同步数据进行字同步处理。即,使得 S/P 转换处理部 106 在对每十位划定最新字同步数据后的位数据串的定时进行 S/P 转换。在该处理结束后,该流程图的处理结束。注意,该流程图的处理反复地进行。

[0108] 根据此,即使除字同步数据外的数据错误地被检测为字同步数据,所述检测对于进行字同步处理是无效的,并且因此避免不适当的字同步处理。

[0109] 同样,作为另一种方式,与以上情况不同地,即使未以预定的次数连续检测到适当的字同步数据片,如果在预定的时间周期中以预定的间隔在要被检测的多个字同步数据片之中检测到任意多个字同步数据片,则这些字同步数据片可以被确定为适当的字同步数据片,并且可以进行字同步处理。即,如果指示已经检测到字同步数据的检测信号在预定的时间周期中以预定的次数或更多的次数 (与以适当间隔的定时匹配) 从同步数据检测处理部 104 提供到字同步处理部 108,则字同步处理部 108 确定这些是对适当的字同步数据片的检测。然后,当对适当的字同步数据片的检测被确定时,可以基于在其中最后检测到的字同步数据的检测信号进行字同步处理。

[0110] 注意,字同步数据的检测和基于如上所述的字同步数据检查和恢复字同步的处理可以在 S/P 转换器 81 进行而是在 8B10B 解码器 82 进行,并且也可以在除 S/P 转换器 81 和 8B10B 解码器 82 外的处理部处进行。即,在上述实施方案中,字同步数据在被输入到 S/P 转换器 81 的 S/P 转换处理部 106 前 (在 S/P 转换前) 的串行数据中被检测到,并且 S/P 转换的定时基于检测到的字同步数据被调整,由此调整将串行数据对每十位划定字数数据的定时从而恢复字同步。另一方面,字同步数据可以在被输入到 8B10B 解码器 82 前的并行数

据中被检测到。同样,基于字同步数据检查和恢复字同步的处理可以通过 ([0111]) 方式进行:在通过 8B10B 解码器 82 进行解码前累计并行数据的多个字,并且利用调整的将串行数据划定为字数据的定时重建并行数据用于通过 8B10B 解码器 82 解码。

[0111] 接下来,描述在处理器设备 11 中接收成像信号 SDT 时基于解码错误的字同步处理。在处理器设备 11 中,在 8B10B 解码器 82 处基于解码错误进行字同步处理(恢复字同步的处理)。

[0112] 作为解码错误,例如,存在这样的情况,其中输入到 8B10B 解码器 82 的字数据破坏并因此不在转换表中(表错误),并且运行不一致是不适当的(不一致错误)。

[0113] 进行关于基于该解码错误恢复字同步的处理,例如,在 S/P 转换器 81 和 8B10B 解码器 82 之间。

[0114] 8B10B 解码器 82 包括,如在图 9 中所示,错误输出部 110,其当发生恢复错误时输出错误信号。在 8B10B 解码器 82 中,当在将从 S/P 转换器 81 输入的成像信号从十位并行数据(字数据)解码为初始的八位并行数据(像素数据)时发生解码错误时,错误输出部 110 检测解码错误的发生并输出错误信号。错误信号被输入到上述 S/P 转换器 81 的字同步处理部 108。

[0115] 当错误信号从错误输出部 110 输入时,字同步处理部 108 将在 S/P 转换处理部 106 处的 S/P 转换的定时移位一位。即,通过 S/P 转换处理部 106 将串行数据(位数据串)转换为并行数据的定时移位一个位数据(延迟或提前)从而将其中作为串行数据输入到字数据中的位数据串的位置(显示在图 13 中的字划定位置)移位一位。然后,反复进行该处理直到没有错误信号从错误输出部 110 输入,并且当没有错误信号输入时上述处理停止。

[0116] 图 15 是当在字同步部处基于 8B10B 解码器 82 的解码错误进行字同步处理时的处理步骤的流程图。

[0117] 在步骤 S20,确定解码错误是否在 8B10B 解码器 82 中发生。即,确定解码错误在 8B10B 解码器 82 处发生并且错误信号已经由 8B10B 解码器 82 的错误输出部提供。如果在步骤 S20 在该确定处理中确定为否时,流程图的该处理结束。另一方面,如果确定为是时,程序进行至步骤 S22。注意,因为该流程图的处理重复进行,所以在步骤 S20 的确定处理重复进行。

[0118] 在步骤 S22,在 S/P 转换器 81 的 S/P 转换处理部 106 处的 S/P 转换的定时移位一位。即,通过 S/P 转换处理部 106 将串行数据(位数据串)转换为并行数据的定时向比当前定时或晚或早的定时移位一位数据。当该处理结束时,流程图的处理结束。

[0119] 根据显示在流程图中的处理,如果发生解码错误,则重复在步骤 S22 的处理直到不发生解码错误,S/P 转换的定时移位一位数据。在不发生解码错误的状态下,状态被假定为:已经建立字同步。因此,当偏差在字同步中发生时,进行上述流程图的处理以恢复字同步。

[0120] 以此,即使在传输成像信号期间由于噪声等的影响而发生数据破坏等从而导致字同步偏差,利用在字同步处理部 108 处基于解码错误的字同步处理,可以将字同步恢复至适当状态。同样,能够在比利用基于字同步数据的字同步处理的字同步的恢复更短的周期中恢复,由此实现快速恢复。

[0121] 注意,如上所述的基于解码错误的恢复字同步的处理可以不在 S/P 转换器 81 处进

行而是在 8B10B 解码器 82 处进行,或是在除 S/P 转换器 81 和 8B10B 解码器 82 外的处理部处进行。即,在上述实施方案中,在 S/P 转换器 81 的 S/P 转换处理部 106 处的 S/P 转换的定时被改变(移位一位),由此改变将串行数据对每十位划定字数据的定时从而恢复字同步。另一方面,关于上述实施方案,基于解码错误的字同步的恢复也可以通过以下方式进行:在 8B10B 解码器 82 解码前累计并行数据的多个字,通过改变将串行数据划定为字数据的定时(移位一位)重建并行数据,并且通过 8B10B 解码器 82 进行解码。

[0122] 接下来,描述在处理器设备 11 中接收成像信号 SDT 时插值图像数据的处理。在处理器设备 11 中,当解码错误在 8B10B 解码器 82 中发生时,进行插值处理,其中用基于周围部分像素的像素数据产生的像素数据(插值数据)插值替换此时的像素数据。

[0123] 进行插值处理,例如,在 8B10B 解码器 82 和图像处理电路 83 之间。

[0124] 图像处理电路 83 包括如在图 9 中所示的内存储器(缓冲存储器)112。在内存储器 112 中,累积预定数据量的要被作为成像信号从 8B10B 解码器 82 输入到图像处理电路 83 的像素数据(例如,用于预定数目的显示屏的数据量的像素数据)。当像素数据的内存储器 112 的存储容量累积时,最早的像素数据被新输入用于存储的像素数据代替。

[0125] 同样,上述来自 8B10B 解码器 82 的错误输出部 110 的错误信号也被提供到图像处理电路 83。在图像处理电路 83 中,存储作为成像信号从 8B10B 解码器 82 以帧的单位相继输入的像素数据,如在图 16 中所示。然后,当错误信号由错误输出部 110 提供时,在此时从 8B10B 解码器 82 输出的像素(错误像素)的像素数据不被存储在内存储器 112 中,而是将由错误像素的周围部分像素的像素数据产生的插值数据存储在其中要存储错误像素的像素数据的内存储器 112 的存储区,由此用插值数据插值替换错误像素的像素数据。

[0126] 作为形成错误像素的周围部分的像素的像素数据,除了在空间上邻近错误像素的像素的像素数据,还包括在时间上邻近错误像素的像素的像素数据。在时间上邻近错误像素的像素的像素数据的实例是在同一图像上在距错误像素预定距离范围内的像素的像素数据。其中,用于产生插值数据的像素数据可以被限制为,例如,在垂直方向上或在水平方向上相对错误像素的预定距离范围内的像素的像素数据,或者相对于错误像素彼此邻近的像素的像素数据。

[0127] 在时间上邻近错误像素的像素的实例是在相对于获得错误像素的时刻在预定时间范围内获得的图像上处于与错误像素的位置相同的位置处的像素的像素数据。其中,用于产生插值数据的像素数据可以被限制为,例如,在一屏前或后获得的图像上的像素数据。

[0128] 另一方面,用于插值替换错误像素的像素数据的插值数据可以基于如上所述的形成错误像素的周围部分的像素之中的多个像素的像素数据通过预定的计算处理产生,或者可以是形成错误像素的周围部分的像素中任一个的像素数据。

[0129] 在前一种情况中,例如,在形成错误像素周围部分的像素之中,用于产生插值数据的多个像素被预先确定,并且找到这些像素的像素数据的平均值并将其当作插值数据。此处,用于产生插值数据的像素的像素数据可以被限制为正常像素数据(除错误像素外的像素数据)。注意,基于多个像素数据片的用于产生插值数据的计算处理不限于平均处理,而是可以使用其他处理以产生插值数据。

[0130] 在后一种情况中,例如,在形成错误像素周围部分的像素之中,预先确定用于产生插值数据的一个像素,并将该像素的像素数据当作插值数据。同样在此情况中,正常像素数

据作为被当作插值数据的像素数据是理想的。因此,例如,合适的是,在形成错误像素周围部分的像素之中,给多个像素中的每个提供作为用于产生插值数据的像素的优先权,从中可以获得正常像素数据的像素中选择具有最高优先权的像素的像素数据,将所选的像素数据当作插值数据。

[0131] 当错误信号由 8B10B 解码器 82 的错误输出部 110,图像处理电路 83 提供时,因此产生的插值数据被存储在内存存储器 112 中以代替错误像素的像素数据,并且对由存储在内存存储器 112 中的多个像素数据片形成的图像数据进行预定的图像处理,并将所得的图像显示在监视器 21 上。因此,即使在传输成像信号期间由于噪声等的影响而发生数据破坏时,显示在监视器 21 上的图像的扰动可以被抑制到最小。

[0132] 注意,插值处理可以不仅通过使用图像处理电路 83 的内存存储器 112 进行而且还可以在设置在 8B10B 解码器 82 和图像处理电路 83 之间的缓冲存储器处进行。例如,可以设置一个或多个存储一帧(其是成像信号的传输单位)的像素数据的缓冲存储器。在此情况中,从 8B10B 解码器 82 输出的像素数据以帧的单位暂时存储在缓冲存储器(存储器)中并且,缓冲存储器具有存储在其中的像素数据,最早一帧的像素数据从缓冲存储器输出到图像处理电路 83,并且来自 8B10B 解码器 82 的新一帧的像素数据被存储在所述缓冲存储器中。如果设置多个缓冲存储器,则从 8B10B 解码器 82 相继输出的像素数据被以帧的单位循环存储在多个缓冲存储器中。在此情况中,缓冲存储器的数目是任意的只要缓冲存储器满足这样的容量即可:其中用于产生错误数据的插值数据的像素的像素数据可以以其中用于存储错误像素的插值数据的存储区存在于每个缓冲存储器中的状态存储在缓冲存储器中。同样在此情况中,从缓冲存储器读取用于产生插值数据的像素数据并且产生插值数据的处理可以在图像处理电路 83,另一个处理部件,或专门设置的处理部件处进行。

[0133] 虽然在上述实施方案中固态成像元件 44 通过 CMOS 型固态成像元件来实现,但是本发明不限于此,并且固态成像元件 44 可以通过 CCD 型固态成像元件来实现。

[0134] 同样,虽然在上述实施方案中通过 A/D 转换器 72 产生的八位像素数据被 8B10B 编码器 73 转换为十位的像素数据,但是本发明不限于此,并且当适当时转换前后的位数可以改变。

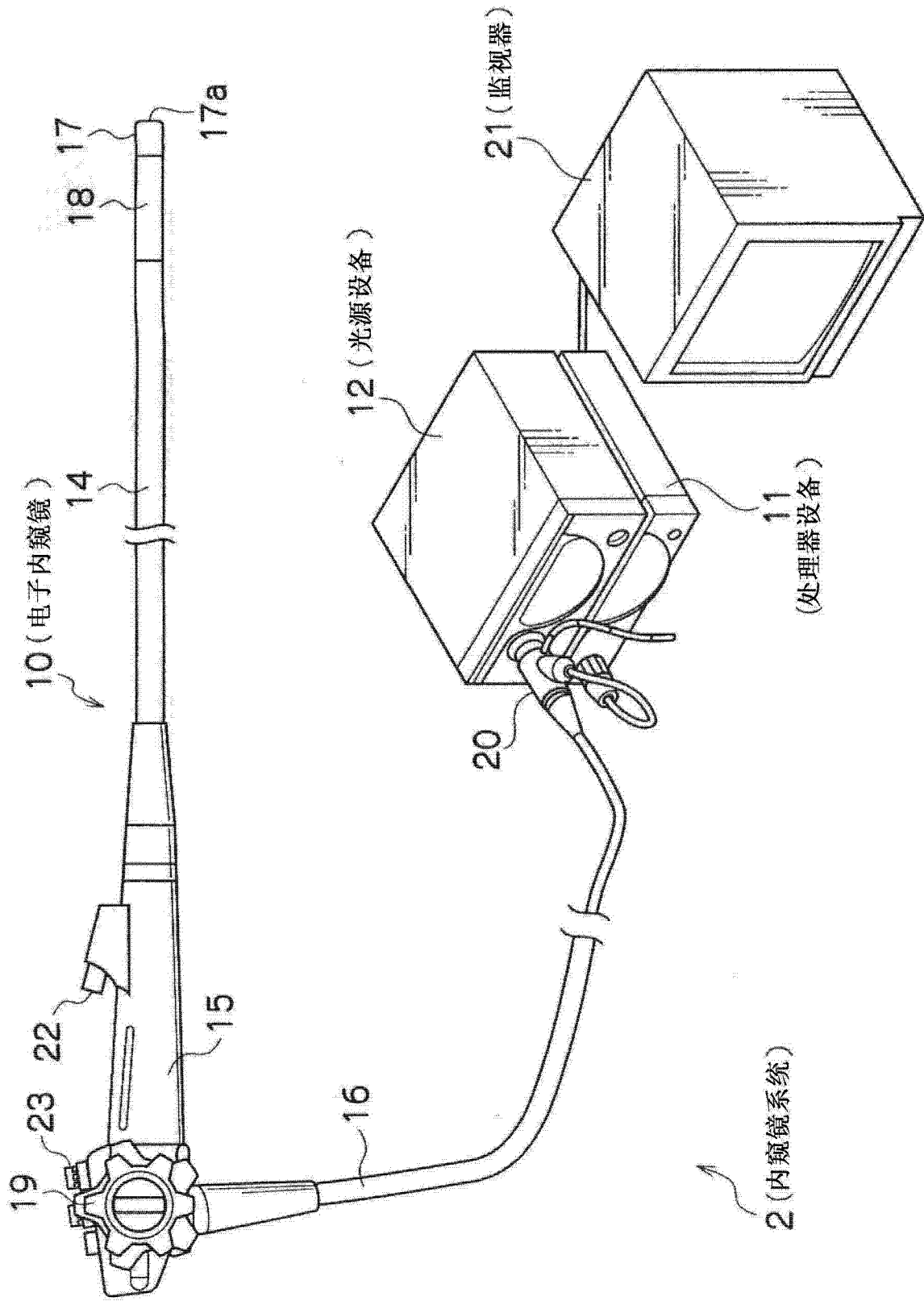


图 1

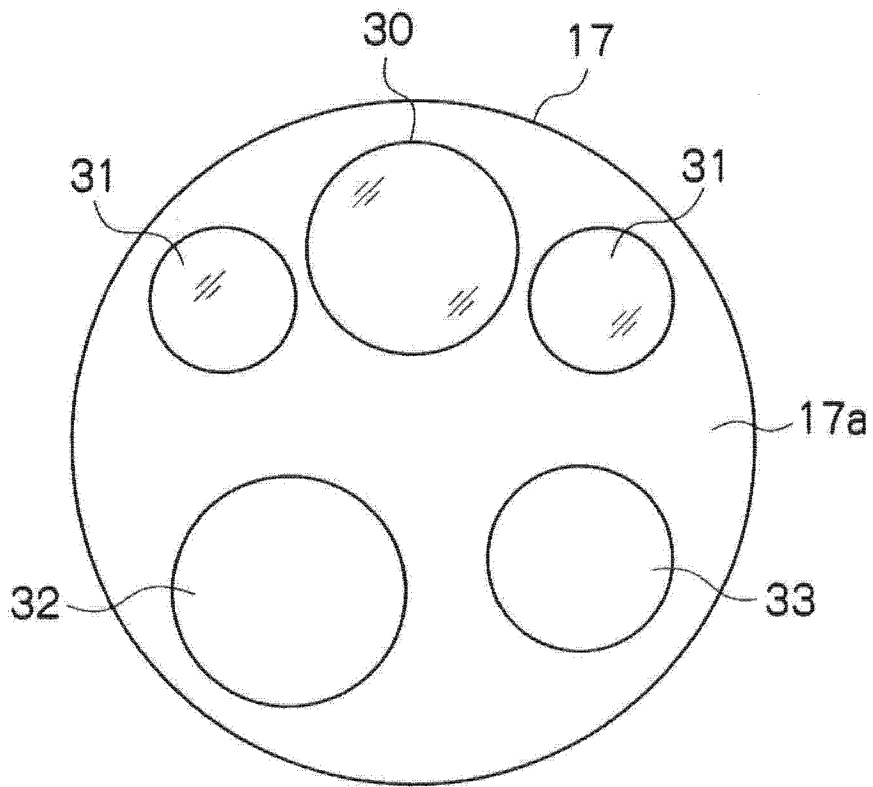


图 2

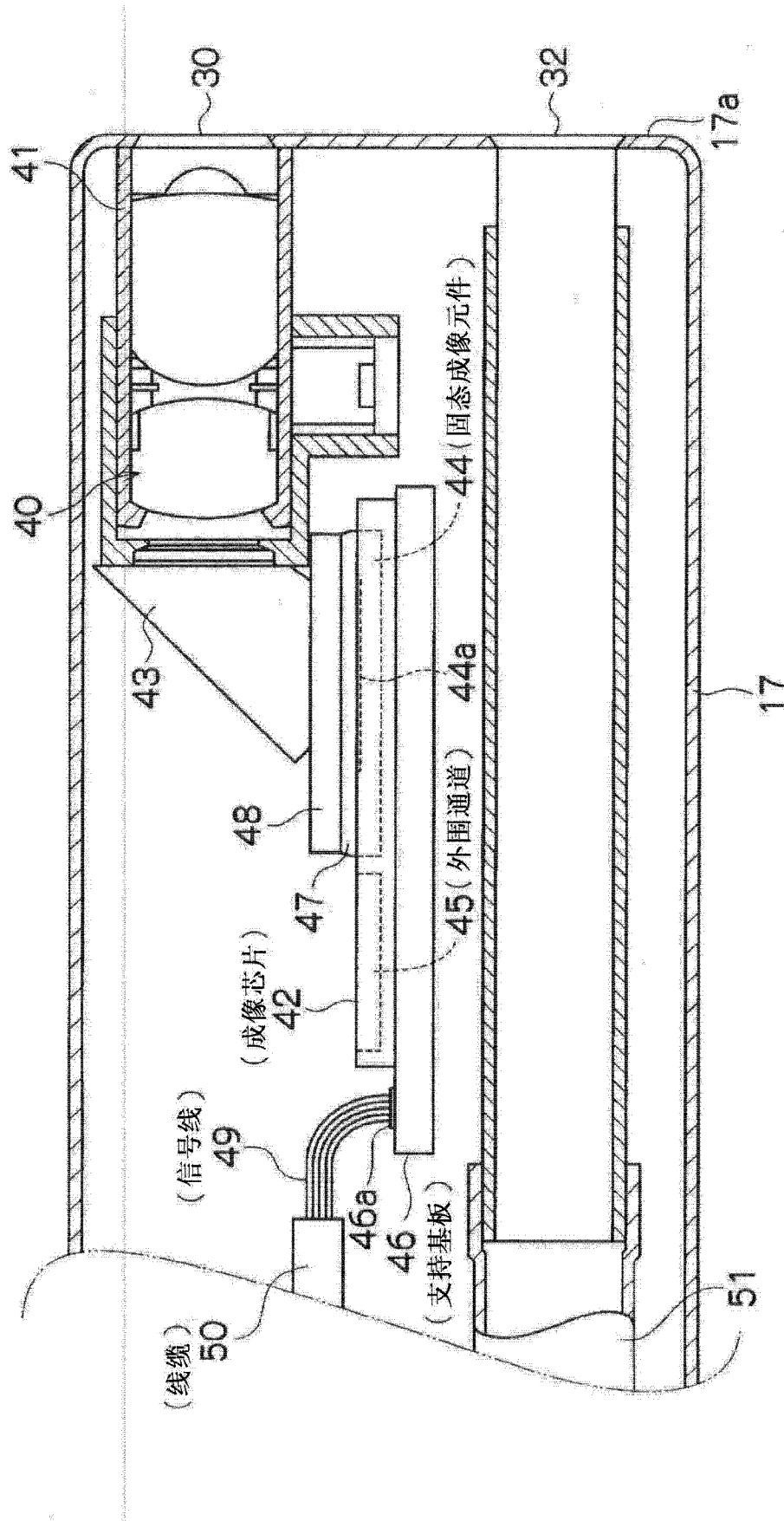


图 3

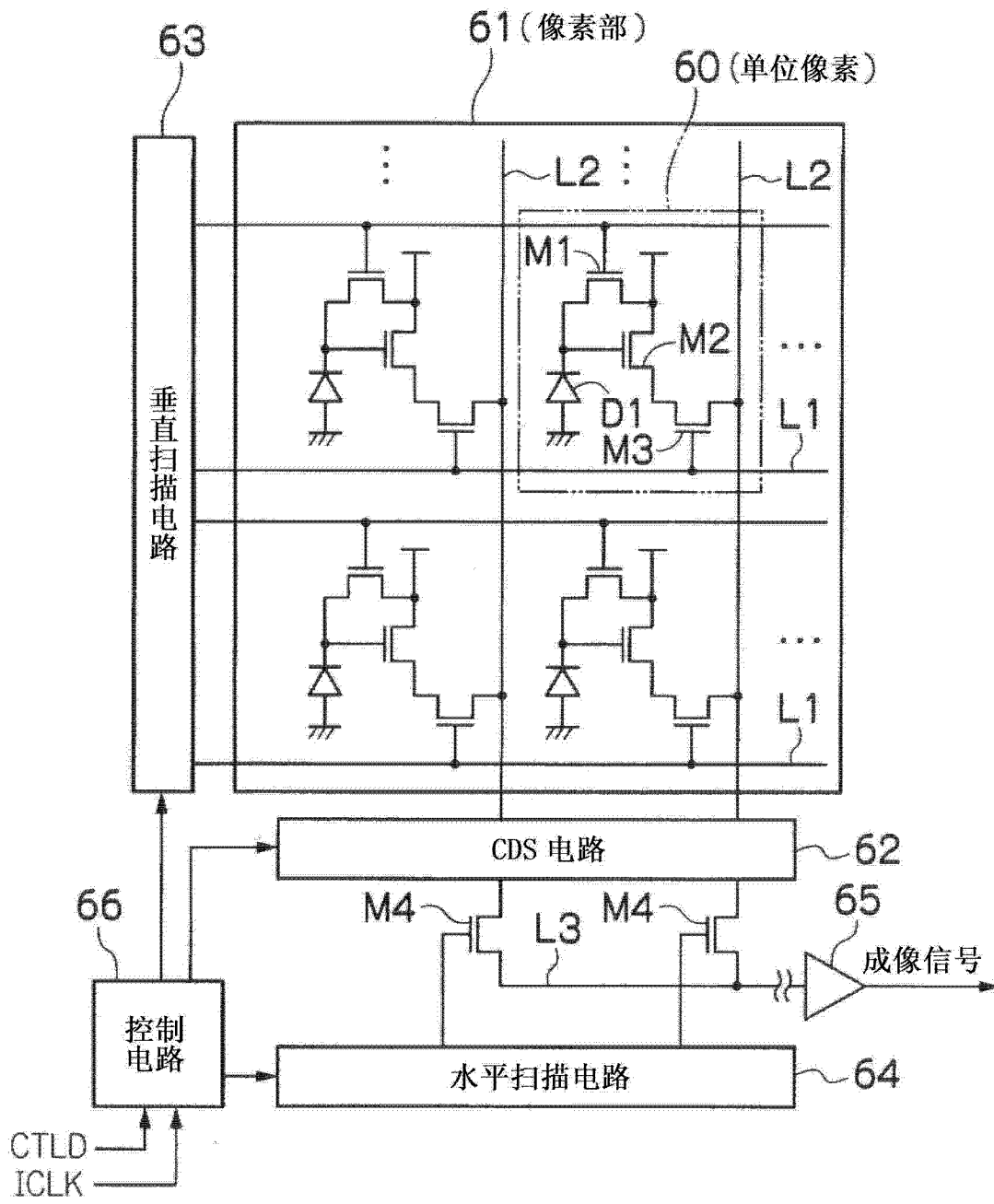


图 4

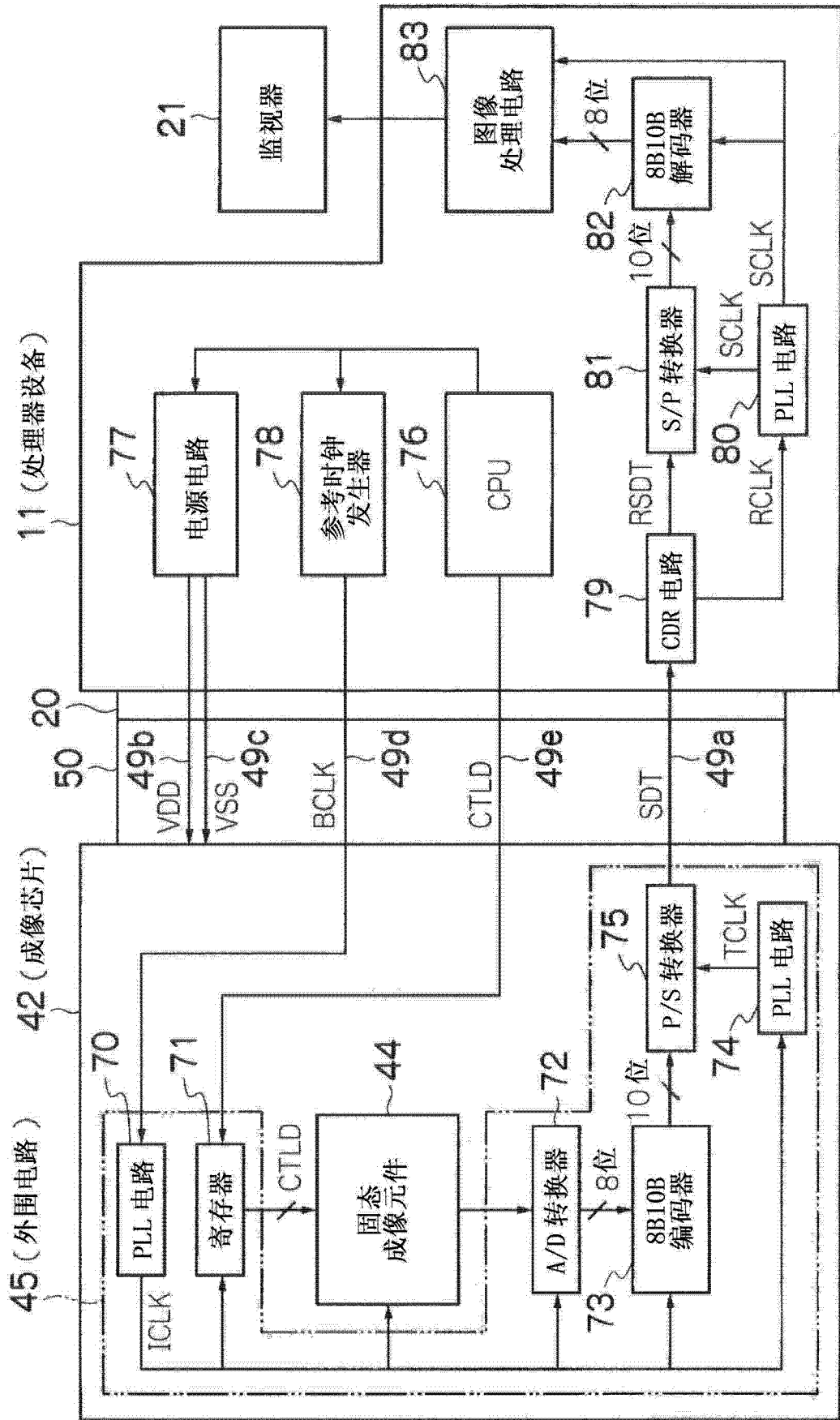


图 5

10 位并行数据

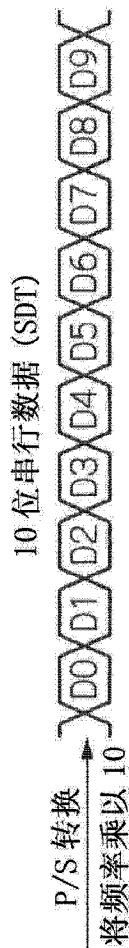
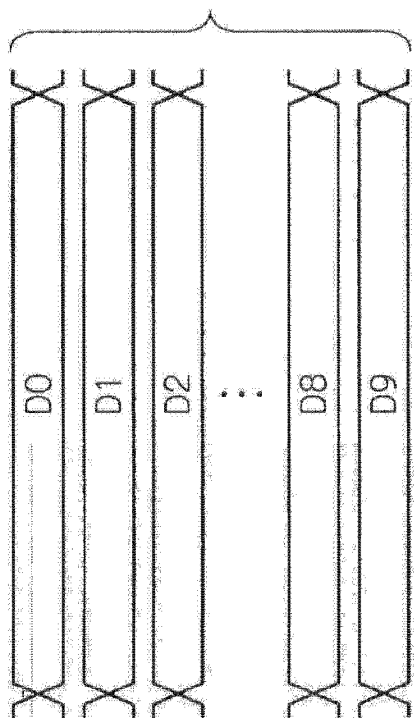


图 6

79

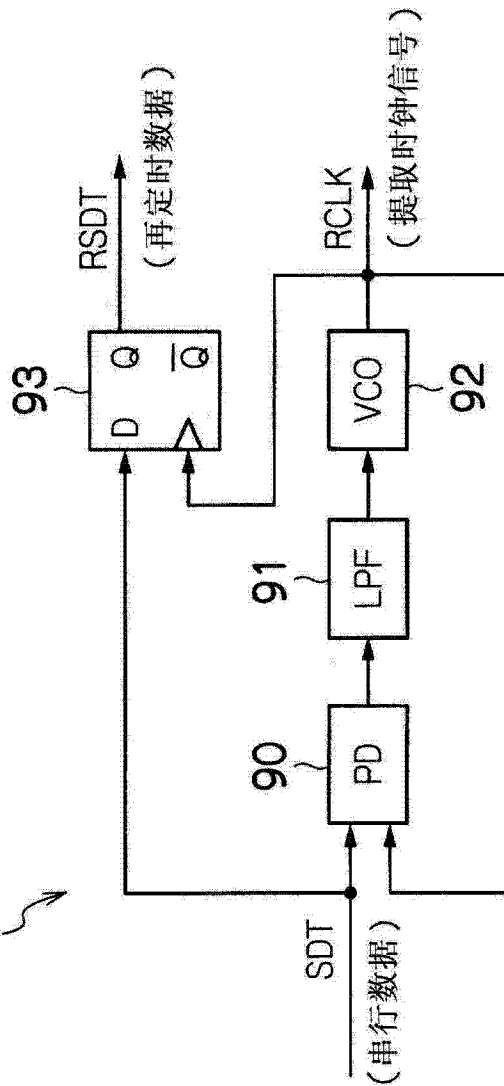


图 7

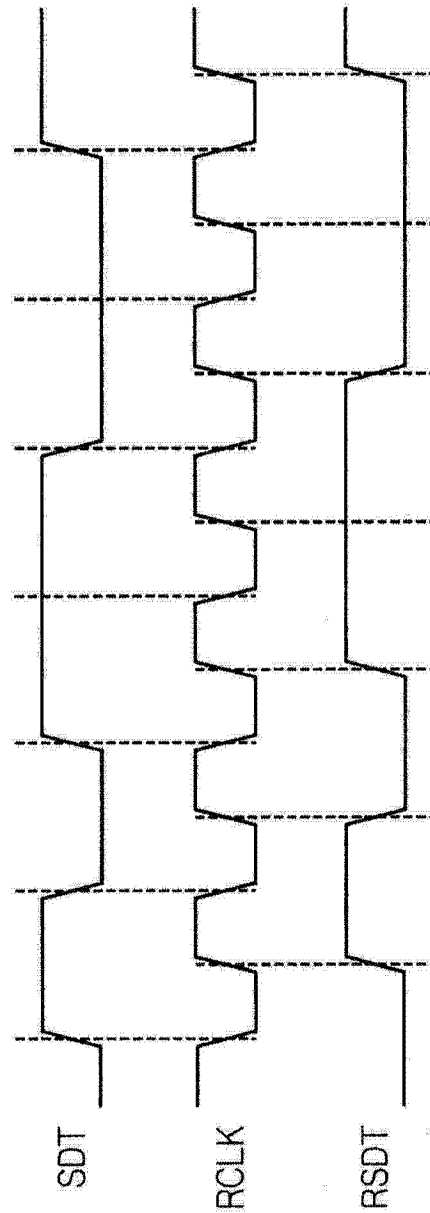


图 8

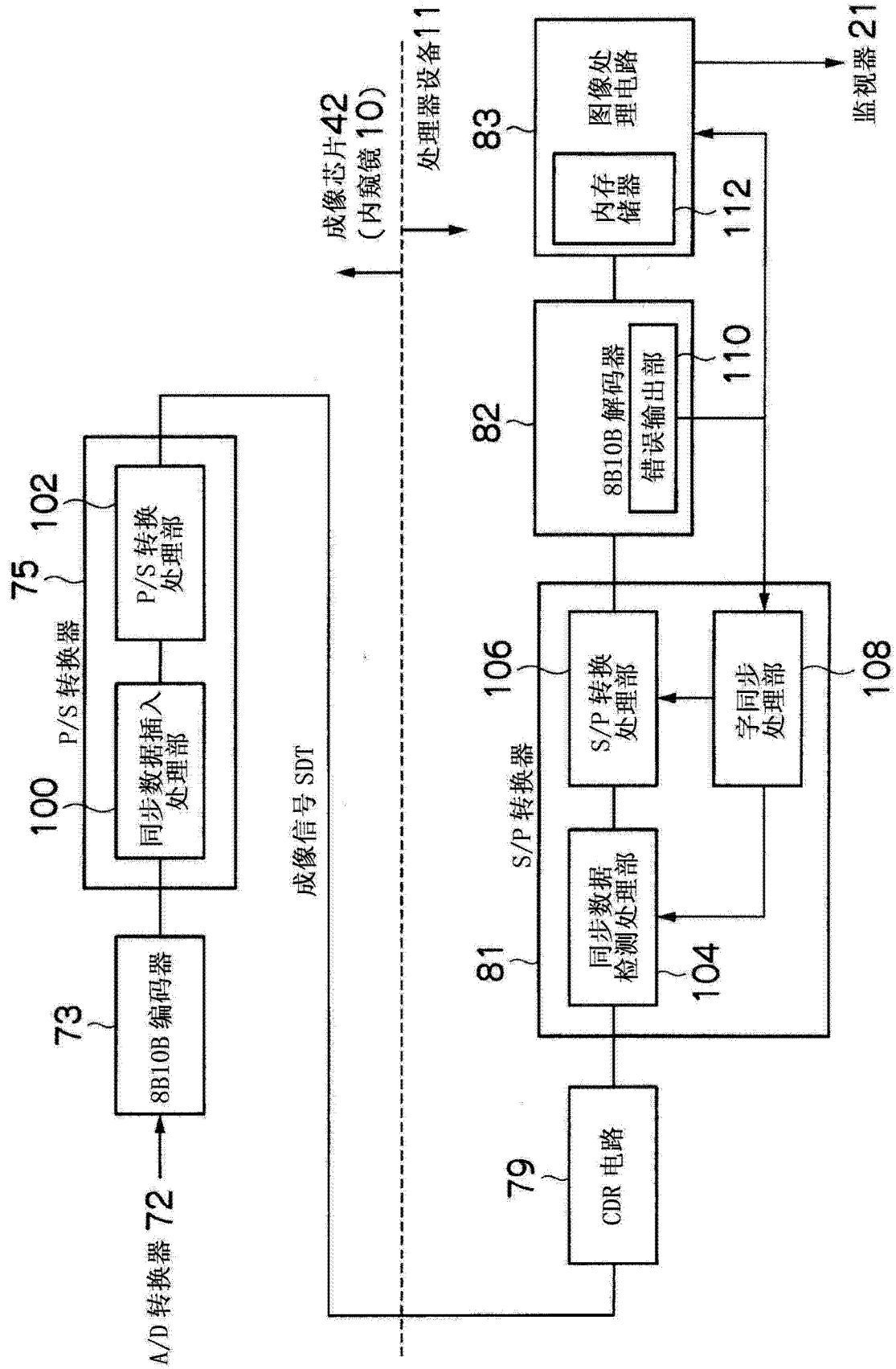


图 9

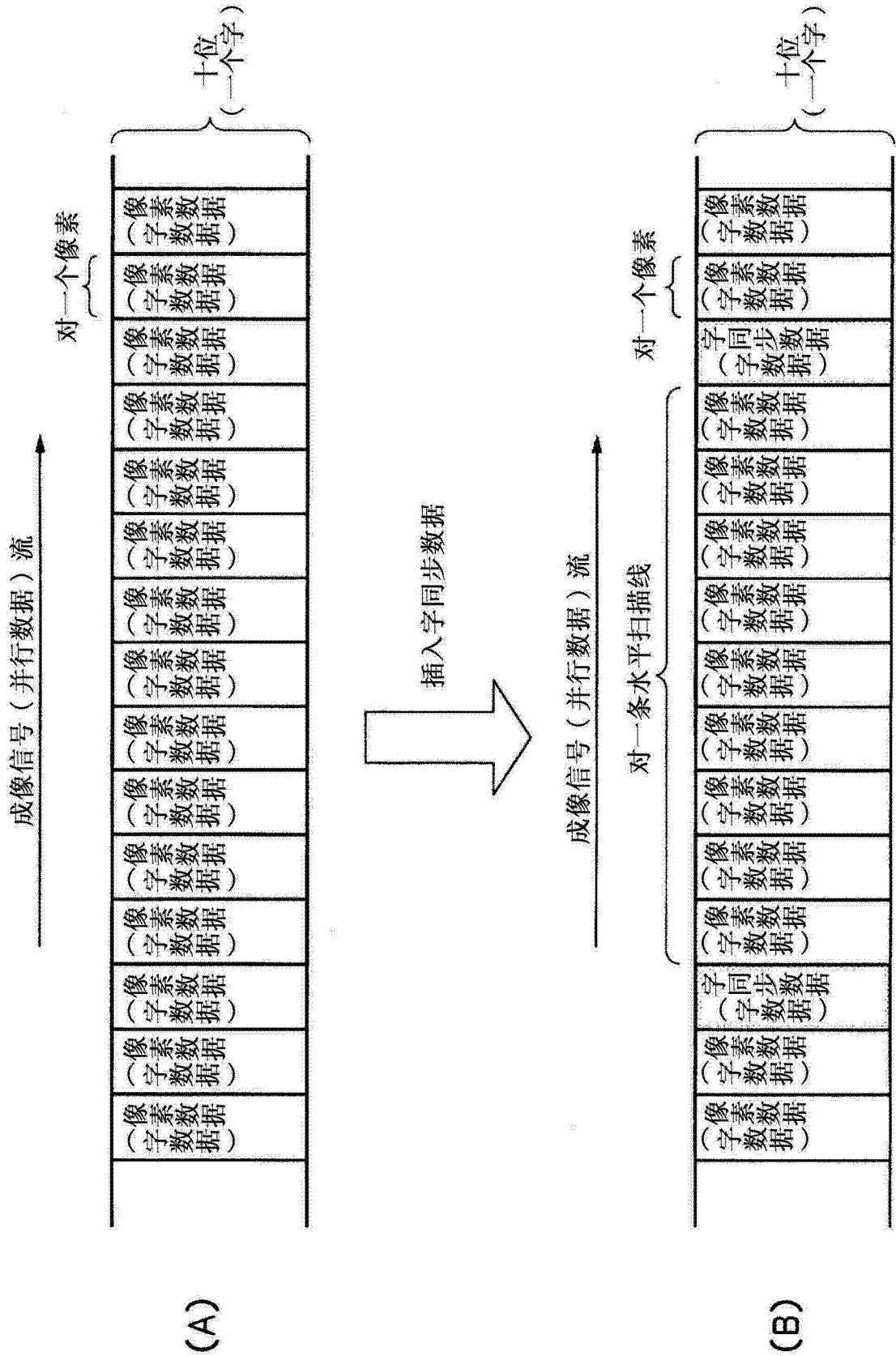


图 10

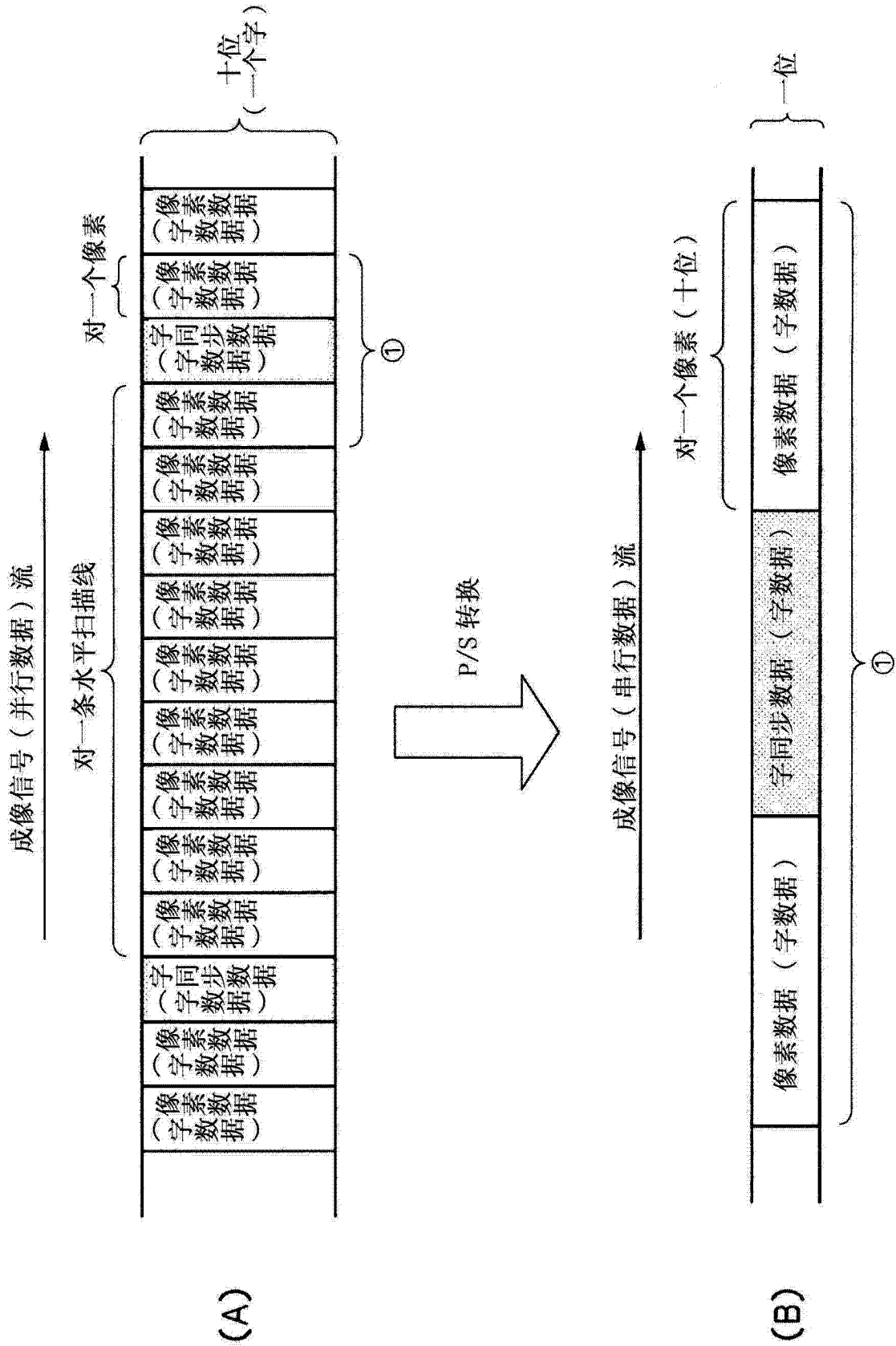


图 11

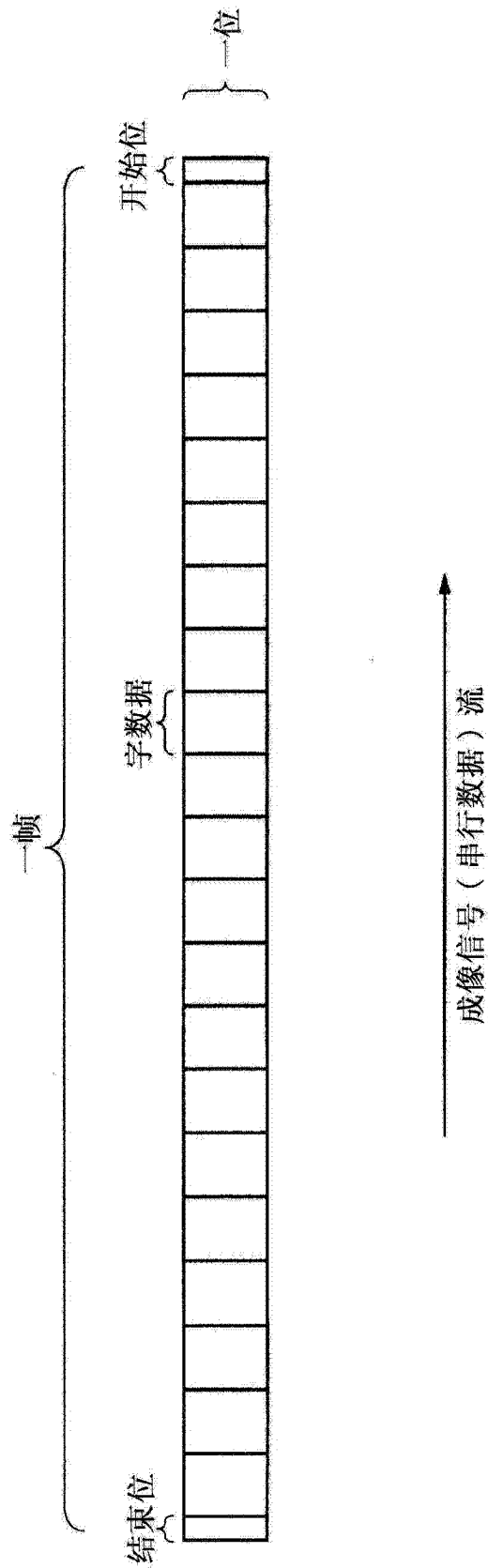


图 12

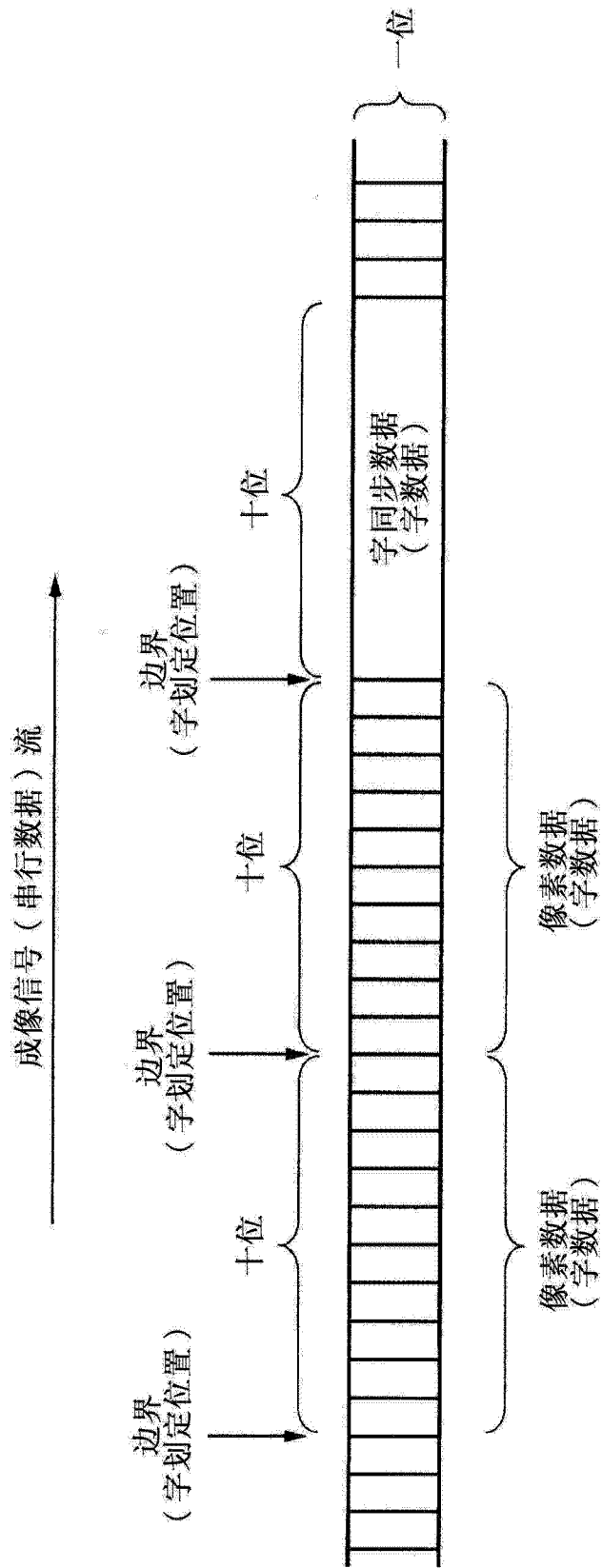


图 13

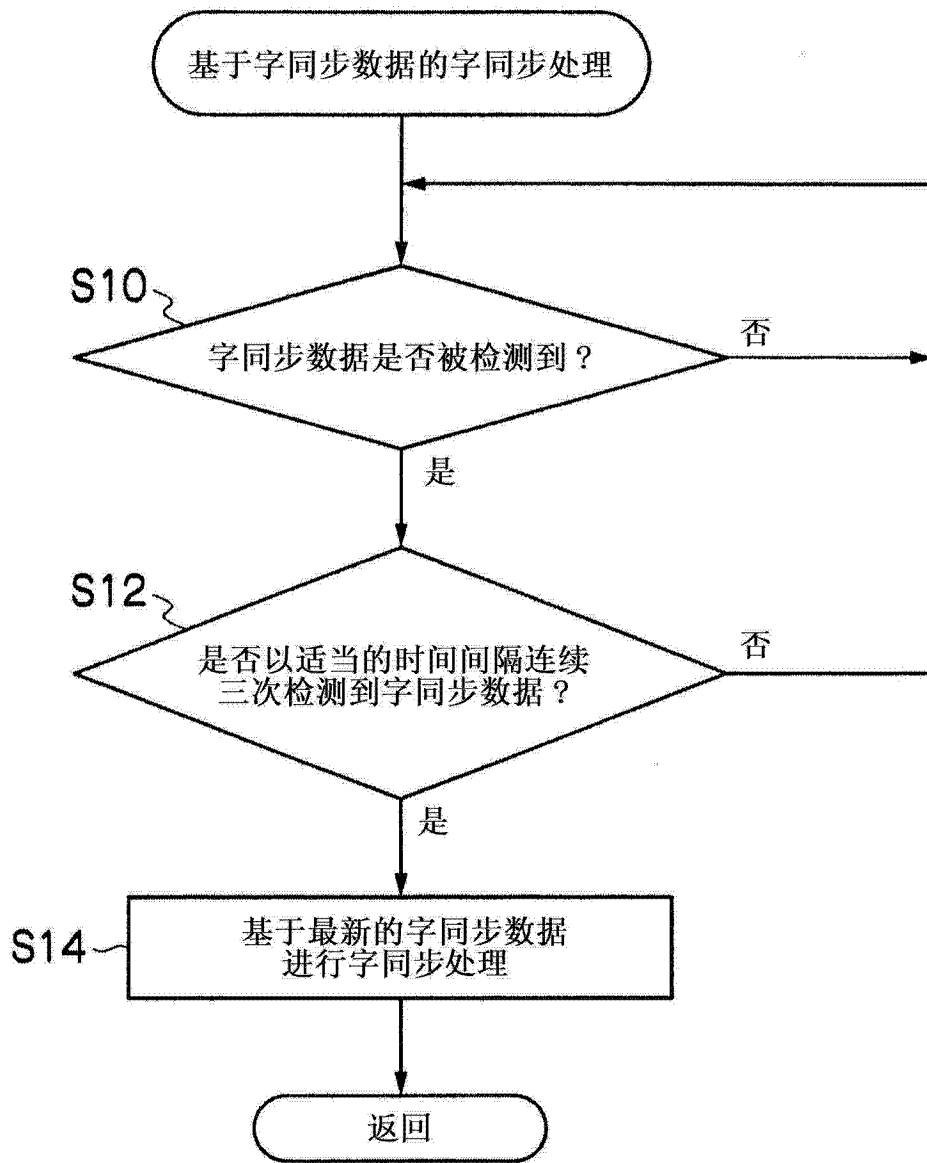


图 14

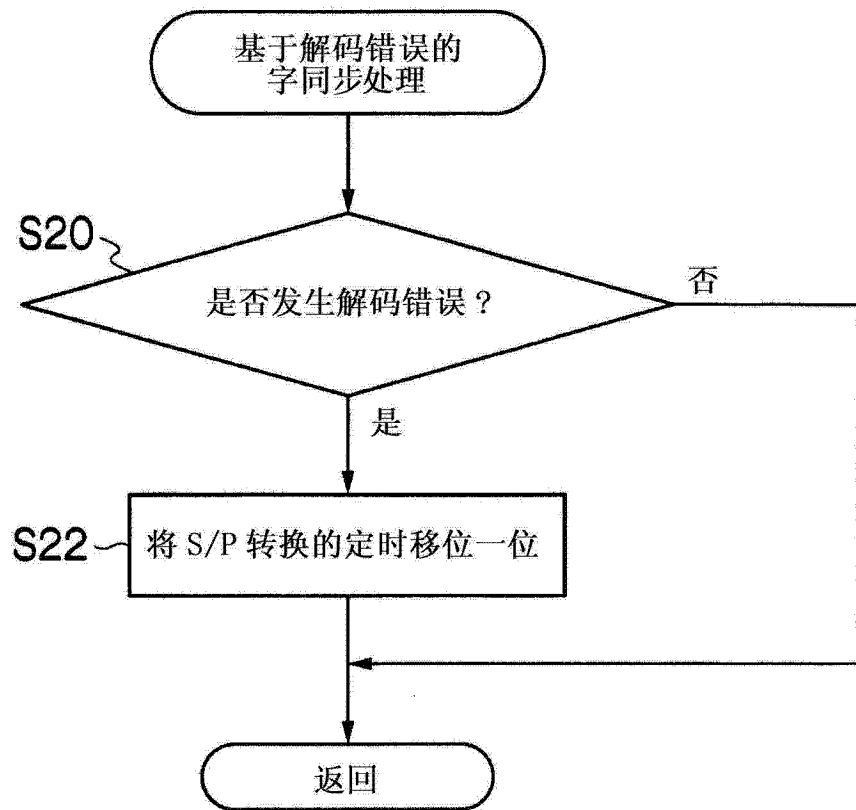


图 15

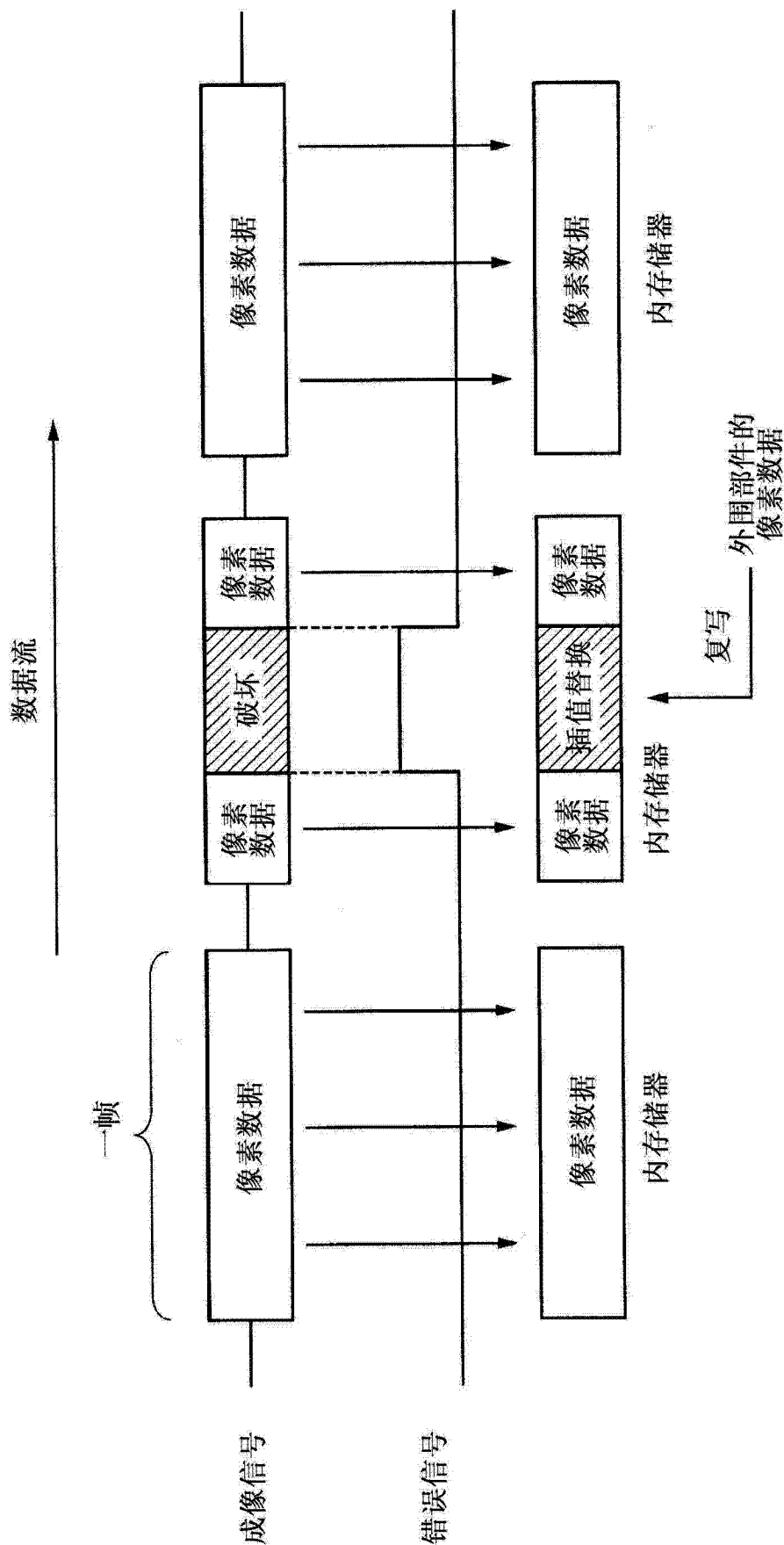


图 16

专利名称(译)	内窥镜系统和用于内窥镜的外部控制设备		
公开(公告)号	CN103027656A	公开(公告)日	2013-04-10
申请号	CN201210361906.7	申请日	2012-09-25
[标]申请(专利权)人(译)	富士胶片株式会社		
申请(专利权)人(译)	富士胶片株式会社		
当前申请(专利权)人(译)	富士胶片株式会社		
[标]发明人	小谷学 中村和彦		
发明人	小谷学 中村和彦		
IPC分类号	A61B1/00 A61B1/045		
CPC分类号	H04N5/23203 H04N5/23209 H04N2005/2255 H04N5/217 H04N5/232 A61B1/05		
代理人(译)	陈平		
优先权	2011217888 2011-09-30 JP		
外部链接	Espacenet SIPO		

摘要(译)

一种内窥镜系统和用于内窥镜的外部控制设备。在与内窥镜相连的处理器设备中，来自内窥镜的成像芯片的、串行传输的成像信号由S/P转换器转换为并行数据，并且然后由8B10B解码器解码。每个像素的像素数据(八位)由成像芯片的8B10B编码器转换为被当作一个字的十位字数据以用于串行传输。在该处理器设备中，由8B10B解码器中的解码错误检测到在将串行数据划定字数据的字同步的定时由于噪声等的影响而发生偏差的情况，并且通过将字同步的定时移位来进行恢复。

