

(19) 日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11) 特許出願公開番号

特開2013-56188  
(P2013-56188A)

(43) 公開日 平成25年3月28日 (2013.3.28)

(51) Int.Cl.  
A61B 8/00 (2006.01)

F I  
A61B 8/00

テーマコード (参考)  
4C601

審査請求 有 請求項の数 5 O L (全 17 頁)

(21) 出願番号 特願2012-253164 (P2012-253164)  
(22) 出願日 平成24年11月19日 (2012.11.19)  
(62) 分割の表示 特願2010-239420 (P2010-239420)  
の分割  
原出願日 平成22年10月26日 (2010.10.26)

(71) 出願人 306037311  
富士フイルム株式会社  
東京都港区西麻布2丁目26番30号  
(74) 代理人 100080159  
弁理士 渡辺 望穂  
(74) 代理人 100090217  
弁理士 三和 晴子  
(74) 代理人 100152984  
弁理士 伊東 秀明  
(74) 代理人 100148080  
弁理士 三橋 史生  
(72) 発明者 田辺 剛  
神奈川県足柄上郡開成町宮台798番地  
富士フイルム株式会社内  
Fターム(参考) 4C601 BB06 EE11 GA33 GA40 GB22  
GD04 LL05

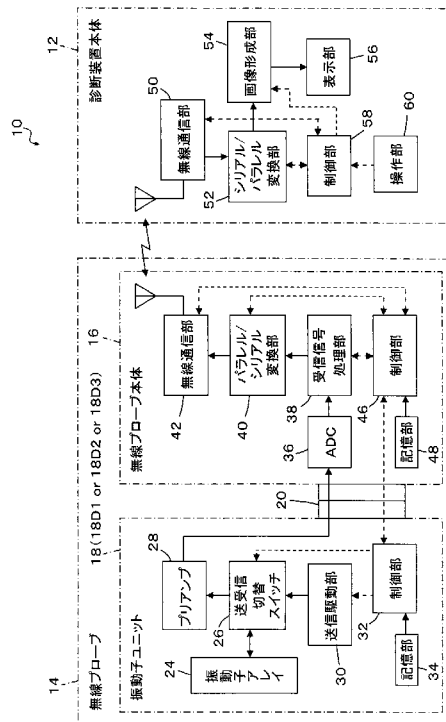
(54) 【発明の名称】 無線超音波診断システム

(57) 【要約】 (修正有)

【課題】無線を利用してプローブの受信信号を診断装置本体に送信する超音波診断システムにおいて、振動子ユニットが交換可能であり、かつ、使用したい設定のプローブと診断装置本体間の無線接続を、柔軟かつ円滑に行なえるシステムを提供する。

【解決手段】プリアンプ28および送信駆動部30を備える振動子ユニット18と、振動子ユニット18が着脱可能で、振動子ユニット18の受信信号を処理して無線送信する通信ユニット16と、通信ユニット16と無線通信を行い、振動子ユニット18の受信信号の超音波画像を生成する診断装置本体12とを有し、かつ、診断装置本体12は、振動子ユニット18および通信ユニット16の識別情報の両者を取得することにより、無線通信ユニット16との間の無線通信を確立する。

【選択図】 図2



**【特許請求の範囲】****【請求項 1】**

超音波を送受信して、受信した超音波に応じた受信信号を出力する、プリアンプおよび送信駆動部を備える、固有の識別情報を有する少なくとも1つの圧電振動子ユニットと、前記圧電振動子ユニットが出力した受信信号を処理する信号処理手段、前記信号処理手段で処理した受信信号を無線信号に変換して送信する無線通信手段、および、前記圧電振動子ユニットの識別情報を取得する取得手段を有し、前記圧電振動子ユニットと電気接点を介して着脱可能に構成される、固有の識別情報を有する少なくとも1つの無線通信ユニットと、

前記無線通信ユニットと無線によって通信を行い、前記圧電振動子ユニットが受信した受信信号に応じた超音波画像を生成する診断装置本体とを有し、

かつ、前記診断装置本体は、前記圧電振動子ユニットの識別情報および無線通信ユニットの識別情報の両者を取得することにより、前記無線通信ユニットとの間の無線通信を確立することを特徴とする無線超音波診断システム。

**【請求項 2】**

前記圧電振動子ユニットと無線通信ユニットとが接続されることにより、操作者が手で把持可能な無線超音波プローブが形成される請求項 1 に記載の無線超音波診断システム。

**【請求項 3】**

前記圧電振動子ユニットが、操作者が手で把持可能な有線超音波プローブである請求項 1 に記載の無線超音波診断システム。

**【請求項 4】**

前記無線通信ユニットは、複数の前記有線超音波プローブが接続可能であり、前記診断装置本体から指定された有線の超音波プローブを駆動する請求項 3 に記載の無線超音波診断システム。

**【請求項 5】**

前記診断装置本体が可搬式であり、

さらに、前記無線通信ユニットが固定して搭載され、かつ、前記診断装置本体を着脱自在に搭載可能なカートを有する請求項 3 または 4 に記載の無線超音波診断システム。

**【発明の詳細な説明】****【技術分野】****【0001】**

本発明は、超音波プローブからの受信信号を無線で診断装置本体に送信する無線超音波診断システムに関し、詳しくは、無線超音波プローブにおける振動子ユニットの交換や、無線と有線の超音波プローブの混在等にも、好適に対応可能な無線超音波診断システムに関する。

**【背景技術】****【0002】**

従来から、医療分野において、超音波画像を利用した超音波診断装置が実用化されている。一般に、この種の超音波診断装置は、振動子アレイを内蔵した超音波プローブと、この超音波プローブに接続された装置本体とを有しており、超音波プローブから被検体に向けて超音波を送信し、被検体からの超音波エコーを超音波プローブで受信して、その受信信号を装置本体で電氣的に処理することにより超音波画像が生成される。

**【0003】**

近年、超音波プローブと診断装置本体との間を接続する通信ケーブルの煩わしさを解消して操作性を向上させるために、超音波プローブと診断装置本体とを無線通信により接続する超音波診断装置が開発されている。

このような無線式の超音波診断装置は、一例として、特許文献 1 に示されるように、超音波プローブが、超音波を送受信して超音波画像の受信信号を得る送受信部、および、プローブ識別情報と受信信号を診断装置本体に無線送信する無線送信部を有し、装置本体は、プローブ識別情報に応じた制御を行なう本体制御部と、受信信号に基づく超音波画像を

10

20

30

40

50

形成する画像形成部とを有する。

【0004】

一方、超音波診断装置は、被検体の種々の診断目的に使用されるが、診断目的や診断部位等に応じて、超音波プローブによる走査形式や、超音波の適切な周波数帯域が異なる場合が多い。

そのため、複数種の超音波プローブを用意し、診断目的等により選択された超音波プローブを装置本体に接続することが考えられるが、一般に超音波プローブは高価なものであるため、予め複数の超音波プローブを用意するのは、費用負担が大きくなる。

【0005】

これに対応して、超音波プローブ本体に、振動子アレイを有する圧電振動子ユニットを着脱可能にして、複数種の圧電振動子ユニットを、適宜、交換して装着することにより、各種の診断に対応可能とした超音波診断装置も開発されている。

このような超音波診断装置は、一例として、特許文献2に示されるように、超音波プローブを、圧電振動子ユニットと、圧電振動子ユニットを保持するハウジング部とから構成し、圧電振動子ユニットとハウジング部との間に、着脱可能な素子コネクタ部を設けた構成を有する。

【先行技術文献】

【特許文献】

【0006】

【特許文献1】特開2007-275087号公報

【特許文献2】特開2009-60992号公報

【発明の概要】

【発明が解決しようとする課題】

【0007】

前述のように、超音波プローブの走査形式は、診断部位等に応じて、様々である。また、診断目的に応じて適切な周波数帯域が異なる場合が多い。

従って、特許文献2に示されるような、圧電振動子ユニットを交換可能な超音波診断装置によれば、診断部位や診断目的等に応じて、使用する超音波プローブの設定を細かく変更して最適化することができる。

【0008】

ここで、特許文献1に示されるような、無線を利用して超音波プローブの受信信号を診断装置本体に送信する超音波診断装置の機能を拡張する方法として、特許文献2に示されるように、超音波プローブ本体に、複数種の圧電振動子ユニットを着脱自在にして、診断部位や目的に応じて圧電振動子ユニットを交換可能にすることが考えられる。

しかしながら、特許文献1に示されるように、診断装置本体が単に超音波プローブを識別するだけでは、特許文献2に示されるような圧電振動子ユニットを交換可能な超音波診断装置に対しては、十分に柔軟な運用を行なうことはできない。

【0009】

本発明の目的は、前記従来技術の問題点を解決することにより、無線を利用して超音波プローブの受信信号を診断装置本体に送信する超音波診断装置において、超音波プローブの圧電振動子ユニットが交換可能であり、かつ、使用したい設定の超音波プローブと、診断装置本体間の無線接続を、柔軟かつ円滑に行なうことができる、無線超音波診断システムを提供することにある。

【課題を解決するための手段】

【0010】

前記目的を達成するために、本発明の無線超音波診断システムは、超音波を送受信して、受信した超音波に応じた受信信号を出力する、プリアンプおよび送信駆動部を備える、固有の識別情報を有する少なくとも1つの圧電振動子ユニットと、前記圧電振動子ユニットが出力した受信信号を処理する信号処理手段、前記信号処理手段で処理した受信信号を無線信号に変換して送信する無線通信手段、および、前記圧電振動子ユニットの識別情報

10

20

30

40

50

を取得する取得手段を有し、前記圧電振動子ユニットと電気接点を介して着脱可能に構成される、固有の識別情報を有する少なくとも１つの無線通信ユニットと、前記無線通信ユニットと無線によって通信を行い、前記圧電振動子ユニットが受信した受信信号に応じた超音波画像を生成する診断装置本体とを有し、かつ、前記診断装置本体は、前記圧電振動子ユニットの識別情報および無線通信ユニットの識別情報の両者を取得することにより、前記無線通信ユニットとの間の無線通信を確立することを特徴とする無線超音波診断システムを提供する。

【 0 0 1 1 】

このような本発明の無線超音波診断システムにおいて、前記圧電振動子ユニットと無線通信ユニットとが接続されることにより、操作者が手で把持可能な無線超音波プローブが形成されるのが好ましい。

10

【 0 0 1 2 】

あるいは、前記圧電振動子ユニットが、操作者が手で把持可能な有線超音波プローブであるのが好ましく、また、前記無線通信ユニットは、複数の前記有線超音波プローブが接続可能であり、前記診断装置本体から指定された有線の超音波プローブを駆動するのが好ましい。

また、前記診断装置本体が可搬式であり、さらに、前記無線通信ユニットが固定して搭載され、かつ、前記診断装置本体を着脱自在に搭載可能なカートを有するのが好ましい。

【 発明の効果 】

【 0 0 1 3 】

このような本発明の無線超音波診断システムによれば、診断装置本体が、圧電振動子ユニットと無線通信ユニットとの両方の識別情報を取得した後に、無線通信を確立する。そのため、圧電振動子ユニットを交換可能なシステムにおいて、所望の設定の超音波プローブに対応して、圧電振動子ユニットから診断装置本体までに至る接続を円滑に行なえ、かつ、診断装置本体が、超音波プローブの設定を確実に認識することができる。

20

また、本発明の無線超音波診断システムによれば、無線超音波プローブを用い、プローブを交換や複数接続可能なシステムも柔軟に対応することができる。さらに、無線超音波プローブと有線超音波プローブとが混在するシステムにも、柔軟に対応できる。

【 図面の簡単な説明 】

【 0 0 1 4 】

【 図 1 】 本発明の無線超音波診断システムの一例を概念的に示す図である。

【 図 2 】 図 1 に示す無線超音波診断システムの構成を示すブロック図である。

【 図 3 】 本発明の無線超音波診断システムの別の例を概念的に示す図である。

【 図 4 】 図 3 に示す無線超音波診断システムの構成を示すブロック図である。

30

【 発明を実施するための形態 】

【 0 0 1 5 】

以下、本発明の超音波診断システムについて、添付の図面に示される好適実施例を基に、詳細に説明する。

【 0 0 1 6 】

図 1 に、本発明の超音波診断システムの一例を、概念的に示す。

40

図 1 に示す無線超音波診断システム 10（以下、診断システム 10 とする）は、診断装置本体 12 と、無線超音波プローブ 14 とを有する。診断装置本体 12 と、無線超音波プローブ 14 とは、無線通信によって接続され、無線超音波プローブ 14 が受信した超音波エコーの受信信号が、無線通信によって、診断装置本体 12 に送信される。

また、図 1 の例においては、診断装置本体 12 は、好ましい態様として、可搬式（人手によって持ち運び可能）となっている。

【 0 0 1 7 】

また、無線超音波プローブ 14（以下、無線プローブ 14 とする）は、無線プローブ本体 16 と圧電振動子ユニット 18 とから構成される。

圧電振動子ユニット 18（以下、振動子ユニット 18 とする）は、後述するコネクタ 2

50

0 (図2参照)によって、電気接点を介して無線プローブ本体16に着脱可能に装着される。図1に示す診断システム10においては、振動子ユニット18として、リニア走査型の振動子ユニット18D1、コンベックス走査型の振動子ユニット18D2、および、セクタ走査型の振動子ユニット18D3の、3種の振動子ユニット18が用意されている。

#### 【0018】

図2に、診断システム10の構成をブロック図で示す。

振動子ユニット18は、一次元的または二次元的に配列された複数の超音波トランスデューサからなる振動子アレイ24を有する。この振動子アレイ24に、送受信切替スイッチ26を介してプリアンプ28と送信駆動部30とが互いに並列に接続され、また、送信駆動部30に制御部32が接続されている。さらに、制御部32には、記憶部34が接続される。

10

#### 【0019】

一方、無線プローブ本体16は、コネクタ20を介して振動子ユニット18のプリアンプ28に接続されるADC(A/Dコンバータ(アナログ-デジタル変換回路))36を有し、ADC36に、受信信号処理部38が接続され、さらに受信信号処理部38にパラレル/シリアル変換部40を介して無線通信部42が接続されている。

また、受信信号処理部38とパラレル/シリアル変換部40に制御部46が接続され、この制御部46が、コネクタ20を介して振動子ユニット18の制御部32に接続されている。さらに、制御部46には、記憶部48が接続される。

#### 【0020】

20

振動子ユニット18において、振動子アレイ24を構成する複数の超音波トランスデューサは、それぞれ、送信駆動部30から供給される駆動信号に従って超音波を送信すると共に、被検体からの超音波エコーを受信して受信信号を出力する。

#### 【0021】

超音波トランスデューサは、例えば、PZT(チタン酸ジルコン酸鉛)に代表される圧電セラミックや、PVDF(ポリフッ化ビニリデン)に代表される高分子圧電素子等からなる圧電体の両端に電極を形成した(超音波)振動子を有して構成される。

このような振動子の電極に、パルス状または連続波の電圧を印加すると、圧電体が伸縮し、それぞれの振動子からパルス状または連続波の超音波が発生して、それらの超音波の合成により超音波ビームが形成される。また、それぞれの振動子は、伝搬する超音波を受信することにより伸縮して電気信号を発生し、それらの電気信号は、超音波の受信信号として出力される。

30

#### 【0022】

送受信切替スイッチ26は、制御部32の制御の下、振動子アレイ24を、プリアンプ28および送信駆動部30のいずれかに選択的に接続する。

プリアンプ28は、振動子アレイ24の各超音波トランスデューサから出力される受信信号を増幅し、無線プローブ本体16のADC36に送る。

#### 【0023】

送信駆動部30は、例えば、複数のパルサを含んでおり、制御部32によって選択された送信遅延パターンに基づいて、振動子アレイ24から送信される超音波が被検体内の組織のエリアをカバーする幅広の超音波ビームを形成するようにそれぞれの駆動信号の遅延量を調節して振動子アレイ24の複数のトランスデューサに供給する。

40

制御部32は、コネクタ20を介して接続された無線プローブ本体16の制御部46から伝送される各種の制御信号に基づいて、送信駆動部30や送受信切替スイッチ26等、無線プローブ14の各部位の制御を行う。

#### 【0024】

なお、振動子アレイ24は、特定の周波数帯域と特定の駆動電圧を有している。

これに対応して、プリアンプ28としては、振動子アレイ24の周波数帯域に対応した周波数帯域のものが使用されており、また、送信駆動部30としては、振動子アレイ24の駆動電圧に対応した駆動電圧を出力するものが使用されている。

50

## 【 0 0 2 5 】

さらに、制御部 3 2 には、記憶部 3 4 が接続される。

記憶部 3 4 は、無線プローブ 1 4 に固有の識別情報 ( I D 情報 ) を記憶するメモリである。すなわち、振動子ユニット 1 8 D 1 の記憶部 3 4 には、振動子ユニット 1 8 D 1 に固有の識別情報が、振動子ユニット 1 8 D 2 の記憶部 3 4 には、振動子ユニット 1 8 D 2 に固有の識別情報が、振動子ユニット 1 8 D 3 の記憶部 3 4 には、振動子ユニット 1 8 D 3 に固有の識別情報が、それぞれ、記憶されている。

## 【 0 0 2 6 】

前述のように、プリアンプ 2 8 で増幅された受信信号は、無線プローブ本体 1 6 の A D C 3 6 に送られる。

10

A D C 3 6 は、プリアンプ 2 8 で増幅された受信信号をデジタル信号化する。

受信信号処理部 3 8 は、制御部 4 6 の制御の下で、A D C 3 6 でデジタル信号とされた受信信号に対して、直交検波処理または直交サンプリング処理を施すことにより複素ベースバンド信号を生成し、複素ベースバンド信号をサンプリングすることにより、組織のエリアの情報を含むサンプルデータを生成して、サンプルデータをパラレル / シリアル変換部 4 0 に供給する。なお、受信信号処理部 3 8 は、複素ベースバンド信号をサンプリングして得られるデータに高能率符号化のためのデータ圧縮処理を施すことによりサンプルデータを生成してもよい。

パラレル / シリアル変換部 4 0 は、複数チャンネルの受信信号処理部 3 8 によって生成されたパラレルのサンプルデータを、シリアルのサンプルデータに変換する。

20

## 【 0 0 2 7 】

無線通信部 4 2 は、シリアルのサンプルデータに基づいてキャリアを変調して伝送信号を生成し、伝送信号をアンテナに供給してアンテナから電波を送信することにより、シリアルのサンプルデータを送信する。変調方式としては、例えば、A S K ( Amplitude Shift Keying )、P S K ( Phase Shift Keying )、Q P S K ( Quadrature Phase Shift Keying )、1 6 Q A M ( 16 Quadrature Amplitude Modulation ) 等が用いられる。

また、無線通信部 4 2 は、診断装置本体 1 2 との間で無線通信を行うことにより、サンプルデータを診断装置本体 1 2 に送信すると共に、診断装置本体 1 2 から各種の制御信号を受信して、受信された制御信号を制御部 4 6 に出力する。

## 【 0 0 2 8 】

30

制御部 4 6 は、診断装置本体 1 2 から受信した制御信号に基づき、送信駆動部 3 0 の制御を行うべく振動子ユニット 1 8 の制御部 3 2 に信号を送信すると共に設定された送信電波強度でサンプルデータの送信が行われるように無線通信部 4 2 を制御する。

また、制御部 4 6 には、記憶部 4 8 が接続される。記憶部 4 8 は、無線プローブ本体 1 6 に固有の識別情報を記憶する、メモリである。

## 【 0 0 2 9 】

コネクタ 2 0 は、電気接点を介して、振動子ユニット 1 8 を無線プローブ本体 1 6 に着脱可能に装着し、かつ、両者を電氣的に接続するものである。このコネクタ 2 0 によって、振動子ユニット 1 8 を無線プローブ本体 1 6 に装着することにより、無線プローブ 1 4 が形成される。なお、コネクタ 2 0 による、振動子ユニット 1 8 と無線プローブ本体 1 6 との装着方法には、特に、限定はなく、公知の方法で行なえばよい。

40

このコネクタ 2 0 は、振動子ユニット 1 8 のプリアンプ 2 8 で増幅された受信信号を無線プローブ本体 1 6 の A D C 3 6 へ伝送する受信信号線と、振動子ユニット 1 8 の制御部 3 2 と無線プローブ本体 1 6 の制御部 4 6 との間で信号を送信する通信線を有する。

## 【 0 0 3 0 】

なお、無線プローブ本体 1 6 には、図示しないバッテリーが内蔵され、このバッテリーから、無線プローブ 1 4 内の振動子ユニット 1 8 および無線プローブ本体 1 6 の各回路に電源供給が行われる。

## 【 0 0 3 1 】

前述のように、図示例の診断システム 1 0 においては、振動子ユニット 1 8 として、リ

50

ニア走査型の振動子ユニット 18 D 1、コンベックス走査型の振動子ユニット 18 D 2、および、セクタ走査型の振動子ユニット 18 D 3 の、3 種の振動子ユニット 18 が用意されている。

図示例においては、無線プローブ本体 16 に、振動子ユニット 18 D 1 を装着することにより、ニア走査型の無線プローブ 14 が形成される。また、無線プローブ本体 16 に、振動子ユニット 18 D 2 を装着することにより、コンベックス走査型の無線プローブ 14 が形成される。さらに、無線プローブ本体 16 に、振動子ユニット 18 D 3 を装着することにより、セクタ走査型の無線プローブ 14 が形成される。

従って、診断システム 10 は、1 台の無線プローブ本体 16 で、ニア走査型、コンベックス走査型、および、セクタ走査型の、3 種の無線プローブ 14 を有することになる。

#### 【0032】

本発明において、振動子ユニット 18 は、この 3 種に限定はされず、上記 3 種の 1 以上に変えて、あるいは加えて、これらとは異なる走査型（例えば、ラジアル走査）の超音波プローブ（超音波探触子）に対応する振動子ユニット 18 を有してもよい。

また、互いに異なる周波数帯域に対応する超音波トランスデューサが配列された振動子ユニット 18 や、ハーモニックイメージングに対応する高調波受信用の圧電素子を有する超音波トランスデューサが配列された振動子ユニット 18 等を有してもよい。

また、振動子ユニット 18 の数も、3 に限定はされない。

この点に関しては、後述する有線プローブ 76 も同様である。

#### 【0033】

さらに、図示例においては、好ましい態様として、振動子ユニット 18 が、プリアンプ 28 や送信駆動部 30 等を有し、振動子アレイ 24 の周波数帯域に応じた増幅や駆動電圧の出力を行なっているが、本発明は、これに限定はされない。

すなわち、プリアンプ 28 や送信駆動部 30 等は、無線プローブ本体 16 に設け、振動子ユニット 18 は、振動子アレイ 24 および記憶部 34 のみを有する構成でもよい。しかしながら、振動子アレイ 24 の周波数帯域に応じて、好適な超音波の送受信を行なうことができる、対応する全ての振動子ユニット 18 に応じた個々に対してはオーバースペックなプリアンプや送信駆動部が不要で有する等の点で、図示例のように、振動子ユニット 18 が、プリアンプ 28 や送信駆動部 30 等を有するのが好ましい。

#### 【0034】

また、図示例の診断システム 10 は、無線プローブ本体 16 は 1 つであるが、本発明は、これに限定はされず、受信信号処理部 38 における処理が互いに異なる無線プローブ本体 16 等、複数の無線プローブ本体 16 を有してもよい。

#### 【0035】

一方、診断装置本体 12 は、無線通信部 50 を有し、この無線通信部 50 にシリアル / パラレル変換部 52 を介して画像形成部 54 が接続され、さらに画像形成部 54 に表示部 56 が接続されている。また、無線通信部 50、シリアル / パラレル変換部 52 および画像形成部 54 に制御部 58 が接続されている。さらに、制御部 58 には、オペレータが入力操作を行うための操作部 60 が接続されている。

#### 【0036】

無線通信部 50 は、無線プローブ 14 との間で無線通信を行うことにより、各種の制御信号を無線プローブ 14 に送信する。また、無線通信部 50 は、アンテナによって受信される信号を復調することにより、シリアルのサンプルデータを出力する。

シリアル / パラレル変換部 52 は、無線通信部 50 から出力されるシリアルのサンプルデータを、パラレルのサンプルデータに変換する。

#### 【0037】

画像形成部 54 は、サンプルデータに受信フォーカス処理等を施して、超音波診断画像を表す画像信号を生成する。画像形成部 54 は、整相加算部と画像処理部とを有する。

整相加算部は、制御部 58 において設定された受信方向に応じて、予め記憶されている複数の受信遅延パターンの中から 1 つの受信遅延パターンを選択し、選択された受信遅延

10

20

30

40

50

パターンに基づいて、サンプルデータによって表される複数の複素ベースバンド信号にそれぞれの遅延を与えて加算することにより、受信フォーカス処理を行う。この受信フォーカス処理により、超音波エコーの焦点が絞り込まれたベースバンド信号（音線信号）が生成される。

**【 0 0 3 8 】**

画像形成部 5 4 の画像処理部は、整相加算部によって生成される音線信号に基づいて、例えば、被検体内の組織に関する断層画像情報である B モード画像信号を生成する。

画像処理部は、S T C ( sensitivity time control ) 部と、D S C ( digital scan converter : デジタル・スキャン・コンバータ ) とを有する。S T C 部は、音線信号に対して、超音波の反射位置の深度に応じて、距離による減衰の補正を施す。他方、D S C は、S T C 部によって補正された音線信号を通常のテレビジョン信号の走査方式に従う画像信号に変換（座標変換（ラスタ変換））し、階調処理等の必要な画像処理を施すことにより画像信号を生成する。

ここで、画像形成部 5 4 は、無線プローブ 1 4 （無線プローブ本体 1 6 ）から送られた振動子ユニット 1 8 および無線プローブ本体 1 6 の識別情報に応じて、両識別情報の組み合わせに応じた受信信号を処理を行なう。

**【 0 0 3 9 】**

表示部 5 6 は、画像形成部 5 4 によって生成される画像信号に基づいて超音波診断画像を表示するもので、例えば、L C D 等のディスプレイ装置を有する。

制御部 5 8 は、オペレータにより操作部 6 0 から入力された指示に基づき、設定された送信電波強度で各種の制御信号の送信が行われるように無線通信部 5 0 を制御すると共に、画像形成部 5 4 により画像信号を生成して表示部 5 6 に超音波診断画像を表示させる。

また、制御部 5 8 は、超音波診断を行なう際に、無線プローブ 1 4 から振動子ユニット 1 8 および無線プローブ本体 1 6 の識別情報を取得して、適正な識別情報が得られたら無線プローブ 1 4 と診断装置本体 1 2 との無線通信を確立し、かつ、振動子ユニット 1 8 および無線プローブ本体 1 6 に応じた処理を行なうように、画像形成部 5 4 に指示を出す。

**【 0 0 4 0 】**

以下、診断システム 1 0 の作用を説明することにより、本発明の無線超音波診断システムについて、より詳細に説明する。

**【 0 0 4 1 】**

操作者が、実施する超音波診断に応じて、診断リニア走査型の振動子ユニット 1 8 D 1 、コンベックス走査型の振動子ユニット 1 8 D 2 、および、セクタ走査型の振動子ユニット 1 8 D 3 のから、いずれかの振動子ユニット 1 8 を選択して、無線プローブ本体 1 6 に装着し、無線プローブ 1 4 を形成する。

次いで、操作者は、診断装置本体 1 2 の操作部 6 0 から、患者情報および診断オーダーを含む診断情報を入力する。

**【 0 0 4 2 】**

診断情報が入力されると、診断装置本体 1 2 の制御部 5 8 が、無線通信により、無線プローブ本体 1 6 の制御部 4 6 に無線接続要求を出す。

この無線接続要求を受けた無線プローブ本体 1 6 の制御部 4 6 は、振動子ユニット 1 8 の制御部 3 2 に、記憶部 3 4 に記憶されている識別情報を読み出して、送信するように指示を出し、制御部 3 2 から振動子ユニット 1 8 の識別情報を取得する。

並行して、無線プローブ本体 1 6 の制御部 4 6 は、無線プローブ本体 1 6 の記憶部 4 8 から記憶している識別情報を読み出して、無線プローブ本体 1 6 の識別情報を取得する。

制御部 4 6 は、振動子ユニット 1 8 の識別情報および無線プローブ本体 1 6 の識別情報を取得したら、両識別情報を組み合わせて、無線通信部 4 2 から無線通信によって診断装置本体 1 2 に送る。なお、振動子ユニット 1 8 が無線プローブ本体 1 6 に装着されていない場合には、その旨の情報と、無線プローブ本体 1 6 の識別情報とを組み合わせて、診断装置本体 1 2 に送る。

**【 0 0 4 3 】**

無線プローブ本体 16 から送られた識別情報を受けた診断装置本体 12 の無線通信部 50 は、識別情報を制御部 58 に送る。

一例として、無線プローブ本体 16 の識別情報を W1 とし、また、リニア走査型の振動子ユニット 18 D1 の識別情報を D1、コンベックス走査型の振動子ユニット 18 D2 の識別情報を D2、セクタ走査型の振動子ユニット 18 D3 の識別情報を D3 とし、さらに、振動子ユニット 18 が無線プローブ本体 16 に装着されていない場合の情報を D0 とする。

#### 【0044】

識別情報の組み合わせが W1 - D1 の場合には、制御部 58 は、無線プローブ本体 16 に振動子ユニット 18 D1 が装着（接続）されたリニア走査型の無線プローブ 14 と、診断装置本体 12 との間で無線通信を確立して、無線通信を行なう。

識別情報の組み合わせが W1 - D2 の場合には、制御部 58 は、無線プローブ本体 16 に振動子ユニット 18 D2 が装着されたコンベックス走査型の無線プローブ 14 と、診断装置本体 12 との間で無線通信を確立して、無線通信を行なう。

さらに、識別情報の組み合わせが W1 - D3 の場合には、制御部 58 は、無線プローブ本体 16 に振動子ユニット 18 D3 が装着されたセクタ走査型の無線プローブ 14 と、診断装置本体 12 との間で無線通信を確立して、無線通信を行なう。

#### 【0045】

これに対し、識別情報の組み合わせが W1 - D0 の場合には、無線プローブ本体 16 に振動子ユニット 18 が装着されていないので、制御部 58 は、診断装置本体 12 と無線プローブ本体 16 との間の無線通信を終了する。

さらに、識別情報の組み合わせが W1 - D0 の場合には、無線通信を終了した後に、警告音の発生や、『無線プローブ本体に振動子ユニットが装着されていません』等の表示を表示部 56 にしてもよい。

#### 【0046】

診断装置本体 12 と無線プローブ 14（無線プローブ本体 16）との間で、無線通信が確立したら、必要に応じて、制御部 58 の指示に応じて表示部 56 に診断が可能である旨の表示を行い、操作者によって超音波診断開始の指示が出されるのを待つ。

また、診断装置本体 12 の制御部 58 は、無線通信の確立と並行して、無線プローブ本体 16 と振動子ユニット 18 の識別情報の組み合わせの情報を画像形成部 54 に送る。

#### 【0047】

診断開始の指示が出されたら、まず、診断装置本体 12 の制御部 58 から無線通信部 50 を介して動作制御指示が無線プローブ 14 に送信される。

この動作制御指示は、無線プローブ本体 16 の無線通信部 42 で受信されて制御部 46 へ送られ、制御部 46 からコネクタ 20 を介して振動子ユニット 18 の制御部 32 へ、振動子アレイ 24 を駆動する旨の指示が出力される。

#### 【0048】

この指示を受けた振動子ユニット 18 の制御部 32 により、送信駆動部 30 が振動子アレイ 24 に接続されるように送受信切替スイッチ 26 が作動され、送信駆動部 30 から供給される駆動信号に従って振動子アレイ 24 を構成する複数の超音波トランスデューサから超音波が送信される。

その後、制御部 32 により、今度はプリアンプ 28 が振動子アレイ 24 に接続されるように送受信切替スイッチ 26 が作動され、被検体からの超音波エコーを受信した振動子アレイ 24 の各トランスデューサから出力された受信信号がプリアンプ 28 で増幅され、コネクタ 20 を介して無線プローブ本体 16 へ伝送される。

#### 【0049】

無線プローブ本体 16 へ伝送された受信信号は、ADC 36 でデジタル化された後、受信信号処理部 38 に供給されてサンプルデータが生成される。サンプルデータは、パラレル/シリアル変換部 40 でシリアル化された後に無線通信部 42 から診断装置本体 12 へ無線伝送される。

10

20

30

40

50

診断装置本体 12 の無線通信部 50 で受信されたサンプルデータは、シリアル/パラレル変換部 52 でパラレルのデータに変換され、画像形成部 54 に送られる。

画像形成部 54 は、転送されたサンプルデータに、先に供給された無線プローブ本体 16 と振動子ユニット 18 の識別情報の組み合わせや、診断に応じた処理を行なって、表示用の画像信号を生成する。例えば、画像形成部 54 の画像処理部に設けられる前記 DSC において、無線プローブ 14 に装着された振動子ユニット 18 における走査方式に応じた、画像信号の座標変換や補間処理を行う。

【0050】

画像形成部 54 で生成した表示用の画像信号は、表示部 56 に送られ、この画像信号に基づいて表示部 56 に超音波診断画像が表示される。

10

【0051】

図 3 に、本発明の無線超音波診断システムの別の例を概念的に示す。

図 3 に示す無線超音波診断システム 70 (以下、診断システム 70 とする) は、前述の無線プローブ 14 に加え、有線超音波プローブ 76 も利用可能なシステムである。この診断システム 70 は、一例として、基本的に前記診断装置本体 12 と同様の構成を有する診断装置本体 12 a と、無線プローブ 14 (無線プローブ本体 16 / 振動子ユニット 18 D1、D2、および D3) とに加え、カート 72、中間処理ユニット 74、および、有線超音波プローブ 76 (以下、有線プローブ 76 とする) を有する。

【0052】

また、図示例の診断システム 70 においては、有線プローブ 76 として、リニア走査型の有線プローブ 76 A1、コンベックス走査型のリニア走査型の有線プローブ 76 A2、および、セクタ走査型の有線プローブ 76 A3 の、3 種の有線プローブ 76 が用意されている。なお、有線プローブ 76 は、これに限定されないのは、前述のとおりである。

20

【0053】

図 3 に示す診断システム 70 において、有線プローブ 76 は、本発明における圧電振動子ユニットであり、中間処理ユニット 74 は、本発明における無線通信ユニットである。従って、有線プローブ 76 は中間処理ユニット 74 に接続される。

【0054】

カート 72 は、中間処理ユニット 74 を固定的に搭載し、かつ、可搬式の診断装置本体 12 a を着脱自在に搭載する、キャスト 72 a を有する移動自在な台車である。

30

このカート 72 は、電源部 78 を有しており、電源部 78 から、電力供給線 78 a によって中間処理ユニット 74 に駆動電力を供給する。さらに、カート 72 に搭載されている状態では、診断装置本体 12 a も、電源部 78 から電力供給線 78 b によって駆動電力を供給される。

【0055】

図 4 に、診断システム 70 の構成をブロック図で概念的に示す。

なお、診断システム 70 において、中間処理ユニット 74 および診断装置本体 12 a は、前述の診断システム 10 に設けられる部位と同じ部位を多数有し、かつ、各部位の相互関係も基本的に同じであるので、同じ部位には、同じ符号を付し、以下の説明は、異なる点を主に行なう。

40

【0056】

有線プローブ 76 は、振動子アレイ (図示省略)、記憶部 82 と、電気信号線 76 a と、コネクタ 76 b とを有する。

振動子アレイは、超音波の送受信を行なう複数の超音波トランスデューサを一次元または二次元的に配列してなる、先の振動子アレイ 24 と同様のものである。

また、記憶部 82 は、有線プローブ 76 に固有の識別情報を記憶するメモリである。なお、この記憶部 82 は、コネクタ 76 b の内部に設けてもよい。

【0057】

有線プローブ 76 の振動子アレイは、電気信号線 76 a によってコネクタ 76 b に接続される。コネクタ 76 b は、後述する中間処理ユニット 74 の接続・選択部 80 に設けら

50

れるプローブコネクタ 8 4 に装着（接続）される。

このコネクタ 7 6 b とプローブコネクタ 8 4 との接続によって、有線プローブ 7 6（振動子アレイ）と中間処理ユニット 7 4（後述する接続・選択部 8 0）とが、電氣的に接続される。

【 0 0 5 8 】

中間処理ユニット 7 4 は、前記図 2 に示す診断システム 1 0 の無線プローブ本体 1 6 に、同振動子ユニット 1 8 が有している、プリアンプ 2 8、送受信切替スイッチ 2 6、および送信駆動部 3 0 を設け、さらに、接続・選択部 8 0 を設けたものである。従って、これらを制御する制御部 4 7 の作用も、先の制御部 4 6 とは、若干、異なる。

なお、本例においては、プリアンプ 2 8、送受信切替スイッチ 2 6 および送信駆動部 3 0 を、有線プローブ 7 6 が有する構成も、利用可能である。

【 0 0 5 9 】

接続・選択部 8 0 には、前述の有線プローブ 7 6 のコネクタ 7 6 b を接続するためのプローブコネクタ 8 4 が、3 つ、設けられている。

なお、本発明において、中間処理ユニット 7 4 が有する有線プローブ 7 6 を接続するためのプローブコネクタ 8 4 の数は、3 に限定はされず、2 以下でも 4 以上でもよい。また、コネクタ 7 6 b とプローブコネクタ 8 4 との接続は、公知の方法で行なえばよい。

【 0 0 6 0 】

接続・選択部 8 0 は、送受信切替スイッチ 2 6 に接続される。接続・選択部 8 0 は、有線プローブ 7 6 のコネクタ 7 6 b が装着されるプローブコネクタ 8 4 を有すると共に、診断装置本体 1 2 a の操作部 6 0 によって無線通信を確立された有線プローブ 7 6 を選択して、信号の送受信を行なう。

すなわち、診断システム 7 0 においては、接続・選択部 8 0 によって選択された有線プローブ 7 6（振動子アレイ）に、送受信切替スイッチ 2 6 から駆動信号が送信され、また、振動子アレイが出力した受信信号が送受信切替スイッチ 2 6 に送信される。

【 0 0 6 1 】

送受信切替スイッチ 2 6、送信駆動部 3 0、受信信号処理部 3 8、パラレル/シリアル変換部 4 0、および、無線通信部 4 2 は、これらの制御を行なう制御部 4 7 に接続されている。

また、中間処理ユニット 7 4 の制御部 4 7 には、記憶部 4 9 が接続されている。記憶部 4 9 は、中間処理ユニット 7 4 に固有の識別情報を記憶するメモリである。

【 0 0 6 2 】

診断装置本体 1 2 a は、先の診断システム 1 0 の診断装置本体 1 2 に、カート検出部 6 2 を設け、かつ、操作部 6 0 a に、有線プローブ 7 6 の選択手段を設けたものである。

【 0 0 6 3 】

カート検出部 6 2 は、診断装置本体 1 2 a がカート 7 2 に搭載されているか否かを検出するためのものである。

診断装置本体 1 2 a がカート 7 2 に搭載されているか否かを検出する方法には、特に限定はない。例えば、診断装置本体 1 2 a がカート 7 2 の所定位置に搭載されると係合するスイッチを利用する方法、同所定位置に搭載されると検出可能となる磁力を利用する方法、電力供給線 7 8 b との接続を検出する方法等、公知の方法が、各種、利用可能である。

なお、診断システム 7 0 において、カート検出部 6 2 は、必須の構成要素ではない。例えば、超音波診断を行なう際に、無線プローブ 1 4 と有線プローブ 7 6 のいずれを使用するのかの選択/入力が義務付けられている診断システムでは、設ける必要は無い。

【 0 0 6 4 】

以下、診断システム 7 0 において、有線プローブ 7 6 を用いた際の超音波診断の作用を説明することにより、本発明の無線超音波診断システムについて、より詳細に説明する。

なお、診断システム 7 0 において、無線プローブ 1 4 を用いた超音波診断は、先と全く同様に行なえばよい。

【 0 0 6 5 】

10

20

30

40

50

操作者が、中間処理ユニット74の接続・選択部80（プローブコネクタ84）に、リニア走査型の有線プローブ76A1、コンベックス走査型の有線プローブ76A2、および、セクタ走査型の有線プローブ76A3の、何れか1以上を接続する。

その後、操作者は、診断装置本体12aの操作部60aから、患者情報および診断オーダーを含む診断情報を入力する。

【0066】

診断情報が入力されると、診断装置本体12aの制御部58が、無線通信により中間処理ユニット74の制御部47に、無線接続要求を出す。

この無線接続要求を受けた中間処理ユニット74の制御部47は、接続・選択部80を介して、プローブコネクタ84に接続された有線プローブ76の記憶部82から識別情報を読み出し、有線プローブ76の識別情報を取得する。並行して、中間処理ユニット74の制御部47は、中間処理ユニット74の記憶部49から記憶している識別情報を読み出して、中間処理ユニット74の識別情報を取得する。

【0067】

制御部47は、有線プローブ76の識別情報および中間処理ユニット74の識別情報を取得したら、両識別情報を組み合わせて、無線通信部42から、無線通信によって診断装置本体12aに送る。なお、接続・選択部80に有線プローブ76が接続されていない場合には、その旨の情報と、中間処理ユニット74の識別情報とを組み合わせて、診断装置本体12aに送る。

【0068】

診断装置本体12aに送られた識別情報は、無線通信部50から診断装置本体12aの制御部58に送られる。

一例として、中間処理ユニットの識別情報をW2とし、また、リニア走査型の有線プローブ76A1の識別情報をA1、コンベックス走査型の有線プローブ76A2の識別情報をA2、セクタ走査型の有線プローブ76A3の識別情報をA3とし、さらに、有線プローブ76が中間処理ユニット74に接続されていない場合の情報をA0とする。

【0069】

例えば、中間処理ユニット74に、リニア走査型の有線プローブ76A1のみが接続されている場合には、制御部58には、W2 - A1、W2 - A0、およびW2 - A0の組み合わせの識別情報が送信される。

これに応じて、制御部58は、有線プローブ76A1および中間処理ユニット74の組み合わせと、診断装置本体12aとの間で無線通信を確立して、無線通信を行なう。

【0070】

また、中間処理ユニット74に、リニア走査型の有線プローブ76A1、および、コンベックス走査型の有線プローブ76A2のみが接続されている場合には、制御部58には、W2 - A1、W2 - A2、およびW2 - A0の組み合わせの識別情報が送信される。

これに応じて、制御部58は、表示部56に、どの有線プローブ76を使用するかを選択を促す表示をする。この要求に応じて、有線プローブ76が選択されたら、制御部58は、選択された有線プローブ76に応じた無線通信を確立する。例えば、有線プローブ76A2が選択された場合には、これに応じて、制御部58は、有線プローブ76A2および中間処理ユニット74の組み合わせと、診断装置本体12aとの間で無線通信を確立して、無線通信を行なう。

【0071】

また、中間処理ユニット74に、リニア走査型の有線プローブ76A1、コンベックス走査型の有線プローブ76A2、および、セクタ走査型の有線プローブ76A3が接続されている場合には、制御部58には、W2 - A1、W2 - A2、およびW2 - A3の組み合わせの識別情報が送信される。

これに応じて、制御部58は、先と同様に、有線プローブ76の選択を促し、選択された有線プローブ76に応じた無線通信を確立する。例えば、有線プローブ76A3が選択された場合には、これに応じて、制御部58は、有線プローブ76A3および中間処理ユ

10

20

30

40

50

ニット74の組み合わせと、診断装置本体12aとの間で無線通信を確立して、無線通信を行なう。

【0072】

これに対し、中間処理ユニット74に、いずれの有線プローブ76も接続されていない場合には、制御部58には、W2-A0、W2-A0、およびW2-A0の組み合わせの識別情報が送信される。

この場合には、制御部58は、中間処理ユニット74に有線プローブ76が接続されていない事を知見して、診断装置本体12aと中間処理ユニット74との間の無線通信を終了する。

さらに、この場合には、先と同様に、無線通信を終了した後に、警告音の発生や、『有線プローブが接続されていません』等の表示を表示部56にしてもよい。

【0073】

診断装置本体12aと、有線プローブ76および中間処理ユニット74との間で、無線通信が確立したら、制御部58は、必要に応じて表示部56に診断が可能である旨の表示を行い、操作者によって超音波診断開始の指示が出されるのを待つ。

また、診断装置本体12aの制御部58は、無線通信の確立と並行して、有線プローブ76と中間処理ユニット74の識別情報の組み合わせの情報を画像形成部54に送る。

【0074】

診断開始の指示が出されたら、まず、診断装置本体12aの制御部58から無線通信部50を介して動作制御指示が中間処理ユニット74に送信される。

この動作制御指示は、中間処理ユニット74の無線通信部42で受信されて制御部47へ送られる。

【0075】

この指示を受けた制御部47は、接続・選択部80に、無線通信を確立された有線プローブ76に駆動信号を供給し、また、受信信号を受け取るように指示を出す。

その後、制御部47により、送信駆動部30が接続・選択部80に接続されるように送受信切替スイッチ26が作動され、送信駆動部30から供給される駆動信号に従って無線通信が確立された有線プローブ76の振動子アレイを構成する複数の超音波トランスデューサから超音波が送信される。

その後、制御部47により、今度はプリアンプ28が無線通信が確立された有線プローブ76に接続されるように送受信切替スイッチ26が作動され、被検体からの超音波エコーを受信した振動子アレイの各超音波トランスデューサから出力された受信信号がプリアンプ28で増幅され、ADC36に送られる。

【0076】

これ以降は、先の診断システム10と同様にして、受信信号は、ADC36でデジタル化され、受信信号処理部38でサンプルデータとされ、パラレル/シリアル変換部40でシリアル化された後に無線通信部42から診断装置本体12aへ無線伝送される。

診断装置本体12aの無線通信部50で受信されたサンプルデータは、シリアル/パラレル変換部52でパラレルのデータに変換され、画像形成部54で、有線プローブ76と中間処理ユニット74との組み合わせや、診断に応じた処理を行なわれ、表示部56に超音波診断画像が表示される。

すなわち、図3および図4に示す診断システム70では、無線プローブ14を有さず、有線プローブ76のみを有する場合でも、無線超音波診断システムとして成立する。

【0077】

以上の説明より明らかなように、本発明の超音波診断システムによれば、診断装置本体が、超音波振動子ユニットと無線通信ユニットとの両方の識別情報を取得した後に、無線通信を確立する。そのため、所望の設定の超音波プローブに対応して、圧電振動子ユニットから診断装置本体までに至る接続を円滑に行なえ、かつ、診断装置本体が、超音波プローブの設定を確実に認識することができる。

また、無線プローブ14において、振動子ユニット18が交換可能な場合であっても、

10

20

30

40

50

診断装置本体 12 a が、確実に、振動子ユニット 18 および無線プローブ本体 16 の情報を取得できる。さらに、無線プローブ 14 を有さず、複数の有線プローブ 76 を選択して使用可能なシステムにも、好適に利用可能であり、加えて、振動子ユニット 18 が交換可能な無線プローブと、複数の有線プローブ 76 とが混在しているシステムにも、好適に対応することができる。

【0078】

診断システム 70 のように、無線プローブ 14 と有線プローブ 76 との両方が利用可能な診断システムにおいては、診断装置本体 12 a の操作部 60 a に、無線プローブ 14 と有線プローブ 76 の何れを使用するかの選択手段を設けるのが好ましい。

【0079】

さらに、無線プローブ 14 と有線プローブ 76 との両方が利用可能な診断システム 70 においては、診断装置本体 12 a の設置状況に応じて、無線プローブ 14 および有線プローブ 76 (および中間処理ユニット 74 との組み合わせ) の、何れとの無線通信の確立を優先するかを、自動的に選択するようにしてもよい。

【0080】

例えば、診断装置本体 12 a のカート検出部 62 による検出結果に応じて、診断装置本体 12 a がカート 72 に搭載されていない場合は、診断装置本体 12 a は、操作者によって持ち運ばれて、病床の横等において、無線プローブ 14 を用いた超音波診断を行なわれている可能性が高い。

そのため、診断装置本体 12 a がカート 72 に搭載されていない場合には、診断装置本体 12 a の制御部 58 は、まず、無線プローブ 14 の無線プローブ本体 16 に無線接続要求を出し、先と同様に、無線接続を確立する。無線プローブ本体 16 と無線通信ができない場合(タイムアウト)や、識別情報が前記 W1 - D0 の場合(振動子ユニットが装着されていない場合)には、制御部は 58、次いで、中間処理ユニット 74 に無線接続要求を出し、先と同様に、無線接続を確立する。

【0081】

逆に、診断装置本体 12 a がカート 72 に搭載されている場合は、当然、診断装置本体 12 a は、中間処理ユニット 74 と共にカート 72 で移動している。

この場合には、診断装置本体 12 a の制御部 58 は、まず、中間処理ユニット 74 に無線接続要求を出し、先と同様に、無線接続を確立する。中間処理ユニット 74 と無線通信ができない場合(電源 off やタイムアウト)や、識別情報が全て前記 W2 - D0 の場合(有線プローブ 76 が中間処理ユニット 74 に接続されていない場合)には、制御部は 58、次いで、無線プローブ 14 の無線プローブ本体 16 に無線接続要求を出し、先と同様に、無線接続を確立する。

【0082】

カート 72 に、プローブホルダが設置されている場合は、診断装置本体 12 a がカート 72 に搭載されているか否かではなく、無線プローブ用ホルダからの無線プローブ本体 16 の取り出しの有無や、有線プローブ用ホルダからの有線プローブ 76 の取り出し有無をセンサで検知して、優先的に無線接続要求を行う相手(無線プローブ 14 および中間処理ユニット 74 のいずれか)を決定しても良い。

【0083】

ここで、カート 72 に診断装置本体 12 a が搭載されていない場合で、無線プローブ 14 ではなく、有線プローブ 76 を使用したい場合(中間処理ユニット 74 と通信したい場合)や、カート 72 に診断装置本体 12 a が搭載された状態で、中間処理ユニット 74 でなく無線プローブ 14 を使用したい場合(通信したい場合)も有り得る。

この場合には、操作者による要求指示に応じて、診断装置本体 12 a で、現在、通信が有効な相手(無線プローブ 14 および中間処理ユニット 74 のいずれか)との通信を終了してから、所望の相手に対する無線接続要求を行う。

【0084】

また、図 1 および図 2 に示す診断システム 10 において、無線プローブ 14 の振動子ユ

10

20

30

40

50

ニット18を交換する場合や、図1および図2に示す診断システム10において、無線プローブ14の振動子ユニット18を交換する場合や、中間処理ユニット74に接続された有線プローブ76を変更する場合には、以下のように処理を行なうのが好ましい。

すなわち、この場合は、操作者による交換要求指示に応じて、まず、診断装置本体12(12a)、無線プローブ本体16、および中間処理ユニット74のいずれか(交換要求指示を入力された部位)から、無線接続停止要求を出す。

その後、操作者による変更が行なわれた後、再開指示が出されたら、診断装置本体12(12a)から無線プローブ本体16および/または中間処理ユニット74に対して、再度、無線接続要求を行う。以降は、先と同様に、診断装置本体12(12a)が取得した識別情報に応じて、無線通信を確立し、接続態様に応じた無線通信を行なう。

#### 【0085】

診断システム70のように、有線プローブ76と無線プローブ14とが使用可能なシステムでは、中間処理ユニット74と診断装置本体12aとの通信は、必ずしも、無線である必要はなく、有線でもよい。

この場合には、中間処理ユニット74の平行/シリアル変換部40および無線通信部42が不要になり、受信信号処理部38で処理した受信信号を、診断装置本体12aの画像形成部54や、必要に応じて設けられた画像形成部54に接続される記憶手段(受信信号の格納部)に、受信信号を送るようにすればよい。

#### 【0086】

以上、本発明の無線超音波診断システムについて詳細に説明したが、本発明は、上記実施例に限定はされず、本発明の要旨を逸脱しない範囲において、各種の改良や変更を行なってもよいのは、もちろんである。

例えば、以上の例では、中間処理ユニット74を1台のみ有しているが、本発明は、これに限定はされず、中間処理ユニット74を、複数、有してもよい。

#### 【産業上の利用可能性】

#### 【0087】

医療現場における超音波診断に、好適に利用可能である。

#### 【符号の説明】

#### 【0088】

10, 70 (超音波)診断システム

12, 12a 診断装置本体

14 無線(超音波)プローブ

16 無線プローブ本体

18 (圧電)振動子ユニット

20 コネクタ

24 振動子アレイ

26 送受信切替スイッチ

28 プリアンプ

30 送信駆動部

32, 46, 47, 58 制御部

34, 48, 49, 82 記憶部

36 ADC

38 受信信号処理部

40 平行/シリアル変換部

42, 50 無線通信部

52 シリアル/平行変換部

54 画像形成部

56 表示部

60, 60a 操作部

72 カート

10

20

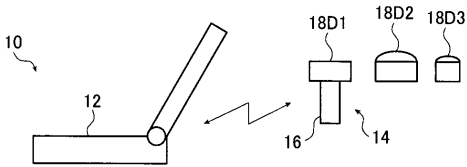
30

40

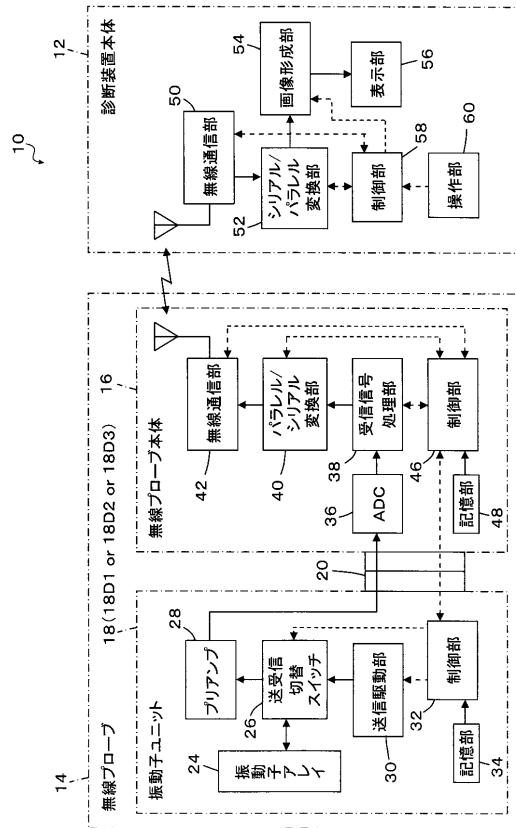
50

- 7 4 中間処理ユニット
- 7 6 有線（超音波）プローブ
- 7 8 電源部
- 8 0 接続・選択部
- 8 4 プローブコネクタ

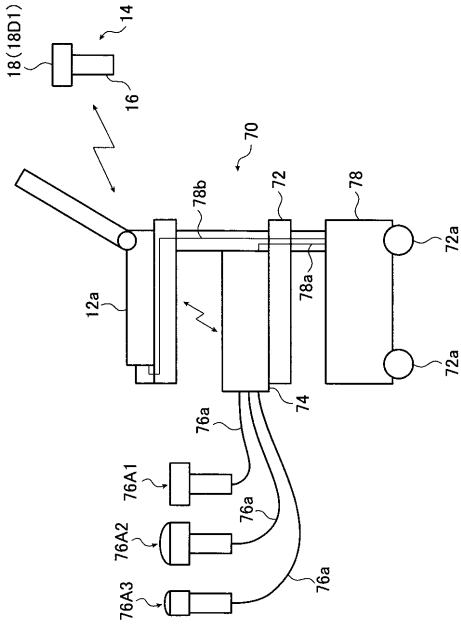
【 図 1 】



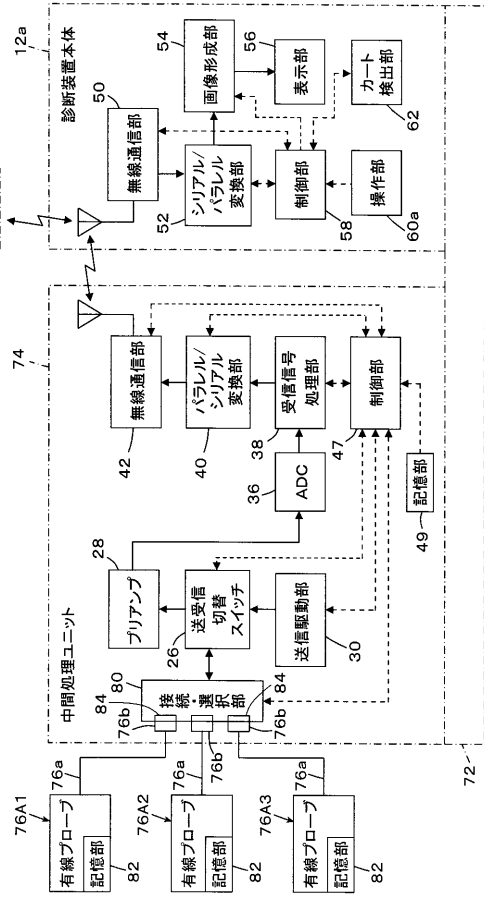
【 図 2 】



【図3】



【図4】



|                |  |         |            |
|----------------|--|---------|------------|
| 专利名称(译)        | 无线超声系统   |         |            |
| 公开(公告)号        | <a href="#">JP2013056188A</a>  | 公开(公告)日 | 2013-03-28 |
| 申请号            | JP2012253164   | 申请日     | 2012-11-19 |
| [标]申请(专利权)人(译) | 富士胶片株式会社   |         |            |
| 申请(专利权)人(译)    | 富士胶片株式会社   |         |            |
| [标]发明人         | 田边 刚   |         |            |
| 发明人            | 田边 刚   |         |            |
| IPC分类号         | A61B8/00   |         |            |
| FI分类号          | A61B8/00   |         |            |
| F-TERM分类号      | 4C601/BB06 4C601/EE11 4C601/GA33 4C601/GA40 4C601/GB22 4C601/GD04 4C601/LL05 |         |            |
| 代理人(译)         | 伊藤英明   |         |            |
| 其他公开文献         | JP5613747B2  |         |            |
| 外部链接           | <a href="#">Espacenet</a>  |         |            |

#### 摘要(译)

解决的问题：在超声诊断系统中提供探头和诊断设备主体之间的无线连接，在该设备中可更换换能器单元并希望将其使用，该超声诊断系统将探头接收信号无线传输到诊断设备主体。提供灵活流畅的系统。解决方案：振动器单元18，包括前置放大器28和发送驱动单元30；通信单元16，通信器16是可拆卸的，并处理振动器单元18的接收信号并将其无线发送；通信单元16。并且，诊断设备主体12彼此无线通信以生成振动器单元18的接收信号的超声图像，并且诊断设备主体12包括振动器单元18的识别信息和通信单元16。通过获取，建立了与无线通信单元16的无线通信。[选择图]图2