

(19) 日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11) 特許出願公開番号

特開2010-269046

(P2010-269046A)

(43) 公開日 平成22年12月2日(2010.12.2)

(51) Int.Cl.
A61B 8/00 (2006.01)F I
A61B 8/00テーマコード (参考)
4C601

審査請求 未請求 請求項の数 7 O L (全 13 頁)

(21) 出願番号 特願2009-124888 (P2009-124888)
(22) 出願日 平成21年5月25日 (2009. 5. 25)(71) 出願人 000001007
キヤノン株式会社
東京都大田区下丸子3丁目30番2号
(74) 代理人 100085006
弁理士 世良 和信
(74) 代理人 100100549
弁理士 川口 嘉之
(74) 代理人 100106622
弁理士 和久田 純一
(74) 代理人 100131532
弁理士 坂井 浩一郎
(74) 代理人 100125357
弁理士 中村 剛
(74) 代理人 100131392
弁理士 丹羽 武司

最終頁に続く

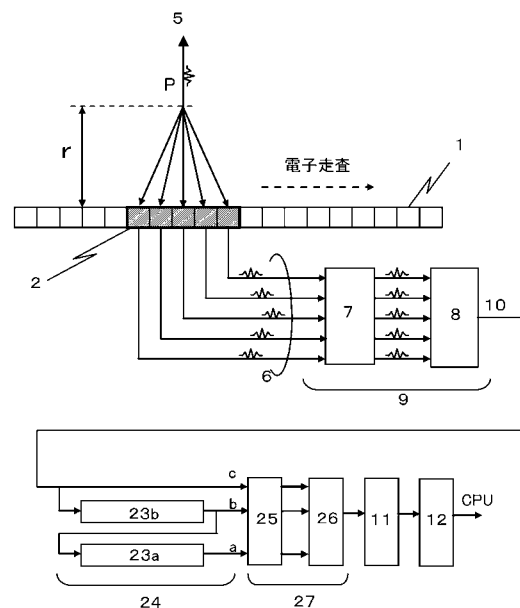
(54) 【発明の名称】 超音波装置

(57) 【要約】

【課題】探触子をエレベーション方向に連続移動させながら超音波画像を取得する超音波装置において、簡易な構成で、画像取得速度を損なわずにエレベーション方向の画像分解能を向上する。

【解決手段】超音波装置は、探触子(1)をエレベーション方向に移動する移動機構と、エレベーション方向に沿った各位置において、受信信号(6)を整相加算して第1の加算信号(10)を出力する第1の整相加算回路(9)と、第1の整相加算回路の出力を遅延回路(23a、23b)に通過させることにより、異なる位置で得られた複数の第1の加算信号を並列に出力する信号切り出し回路(24)と、信号切り出し回路から出力される複数の第1の加算信号(a、b、c)を整相加算して第2の加算信号を出力する第2の整相加算回路(27)と、第2の加算信号を用いて被検体内部の画像を生成する画像処理回路と、を備える。

【選択図】図2



【特許請求の範囲】**【請求項 1】**

音響波を電気信号に変換する複数の素子が少なくとも第 1 の方向に沿って配列されている探触子と、

前記探触子を被検体の表面に沿って前記第 1 の方向に交差する第 2 の方向に移動する移動機構と、

前記第 2 の方向に沿った各位置において、前記複数の素子で得られた信号を整相加算して第 1 の加算信号を出力する第 1 の整相加算回路と、

前記第 1 の整相加算回路の出力を 1 以上の遅延回路に通過させることにより、異なる位置で得られた複数の第 1 の加算信号を並列に出力する信号切り出し回路と、

前記信号切り出し回路から出力される複数の第 1 の加算信号を整相加算して第 2 の加算信号を出力する第 2 の整相加算回路と、

前記第 2 の加算信号を用いて被検体内部の画像を生成する画像処理回路と、
を備えることを特徴とする超音波装置。

【請求項 2】

電子走査により、前記第 1 の方向に平行で、かつ、前記第 2 の方向に交差するスライス面内の複数の位置に対応する第 1 の加算信号が得られることを特徴とする請求項 1 に記載の超音波装置。

【請求項 3】

前記遅延回路の遅延時間が、一スライス面の走査期間に対応する時間に設定されていることを特徴とする請求項 2 に記載の超音波装置。

【請求項 4】

前記第 2 の整相加算回路が複数設けられており、

前記複数の第 2 の整相加算回路は、整相加算の基準となる焦点の位置が互いに異なっていることを特徴とする請求項 1 ~ 3 のいずれかに記載の超音波装置。

【請求項 5】

前記第 1 の整相加算回路と前記第 2 の整相加算回路の一方または両方は、整相加算する際に、各信号に対し該信号が得られた位置に応じた重みを付けることを特徴とする請求項 1 ~ 4 のいずれかに記載の超音波装置。

【請求項 6】

前記音響波は、前記素子から送信された超音波が被検体内部で反射されて生じたエコー信号であることを特徴とする請求項 1 ~ 5 のいずれかに記載の超音波装置。

【請求項 7】

前記音響波は、電磁波の照射によって被検体内部に誘起される光音響波であることを特徴とする請求項 1 ~ 5 のいずれかに記載の超音波装置。

【発明の詳細な説明】**【技術分野】****【0001】**

本発明は、超音波により被検体内部の情報を取得する超音波装置に関し、特に機械的に走査される探触子を有する超音波装置に関する。

【背景技術】**【0002】**

従来、乳がんの早期発見のための有力な画像診断装置として X 線マンモグラフィー装置が知られている。また近年、X 線の代わりに生体にパルスレーザ光を照射し、生体内部の光吸収体の熱膨張によって誘起される光音響波に基づいて生体内部の 3 次元構造を画像化する光音響イメージング法が開発され、異常新生血管などの潜在的腫瘍を容易に判定できる新しいマンモグラフィー装置として注目されている。

【0003】

このようなマンモグラフィー装置は、他の装置では検出の難しい異常部位を明確な画像として検出可能にするという特徴がある。しかし、早期がんの診断を正確に行うためには

10

20

30

40

50

、一般に、マンモグラフィー画像と超音波エコー画像を併用しての診断が必要とされている。このため、例えば特許文献 1、2 には、超音波診断装置を組み入れた X 線マンモグラフィー装置の実施例が開示されている。これらの装置では、被検体である乳房を圧迫板に固定し、圧迫板に沿ってマンモグラフィー用のセンサと超音波探触子を機械的に走査することによって、乳房全体のマンモグラフィー画像と 3 次元超音波エコー画像とが同時に取得される。

【先行技術文献】

【特許文献】

【0004】

【特許文献 1】特開 2006 - 102494 号公報

10

【特許文献 2】特開 2008 - 161283 号公報

【特許文献 3】特開平 5 - 344975 号公報

【特許文献 4】特開平 5 - 146444 号公報

【発明の概要】

【発明が解決しようとする課題】

【0005】

超音波探触子を機械的に走査して広い領域の 3 次元エコー画像を取得するためには、1 次元配列探触子を素子の配列方向と直交ないし交差する方向（以下エレベーション方向と言う）に連続移動させながらエコー画像を取得する方法が速度的にもコスト的にも最も有利である。1 次元配列探触子では、配列方向と超音波ビーム発信方向の電子走査によって一つの断層スライス像を再構成することが出来る。よって、エレベーション方向の各位置において作成された断層スライス像を積み重ねることによって、機械走査領域全体の 3 次元画像を取得することが出来る。

20

【0006】

しかし、この方法にはスライス面内での画像分解能に比較してエレベーション方向への画像分解能が大幅に低下するという問題があった。その第 1 の理由は、探触子の機械走査を遅くして断層スライス面の取得ピッチを細かくすることが被検者の肉体的負担を増加させることになるため、エレベーション方向の画素密度をある程度粗くせざるをえないからである。また第 2 の理由は、1 次元配列探触子のエレベーション方向の実効的開口角が配列方向に比べて小さく、エレベーション方向の再構成分解能が劣化するからである。2 次元配列探触子を用いればこれらの問題はある程度改善できるが、送受信素子数の増加により必要な電気回路規模が大きくなり、コスト的に実用化が難しいという新たな問題が発生する。

30

【0007】

本発明の目的は、探触子をエレベーション方向に連続移動させながら超音波画像を取得する超音波装置において、簡易な構成で、画像取得速度を損なわずにエレベーション方向の画像分解能を向上することである。

【課題を解決するための手段】

【0008】

本発明に係る超音波装置は、音響波を電気信号に変換する複数の素子が少なくとも第 1 の方向（素子の配列方向）に沿って配列されている探触子と、前記探触子を被検体の表面に沿って前記第 1 の方向に交差する第 2 の方向（エレベーション方向）に移動する移動機構と、前記第 2 の方向に沿った各位置において、前記複数の素子で得られた信号を整相加算して第 1 の加算信号を出力する第 1 の整相加算回路と、前記第 1 の整相加算回路の出力を 1 以上の遅延回路に通過させることにより、異なる位置で得られた複数の第 1 の加算信号を並列に出力する信号切り出し回路と、前記信号切り出し回路から出力される複数の第 1 の加算信号を整相加算して第 2 の加算信号を出力する第 2 の整相加算回路と、前記第 2 の加算信号を用いて被検体内部の画像を生成する画像処理回路と、を備えることを特徴とする。

40

【発明の効果】

50

【 0 0 0 9 】

本発明によれば、探触子をエレベーション方向に連続移動させながら超音波画像を取得する超音波装置において、簡易な構成で、画像取得速度を損なわずにエレベーション方向の画像分解能を向上することが可能である。

【 図面の簡単な説明 】

【 0 0 1 0 】

【 図 1 】 実施例 1 の超音波装置の送信処理に係る構成を示す図。

【 図 2 】 実施例 1 の超音波装置の受信処理に係る構成を示す図。

【 図 3 】 電子走査により得られる断層スライス面内の信号を示す図。

【 図 4 】 機械走査の経路と機械走査により得られる信号を示す図。

【 図 5 】 合成開口法の説明図。

【 図 6 】 本発明の原理の説明図。

【 図 7 】 実施例 2 の超音波装置の受信処理に係る構成を示す図。

【 図 8 】 実施例 3 の超音波装置の受信処理に係る構成を示す図。

【 図 9 】 実施例 3 で挿入される断層スライス面を示す図。

【 図 1 0 】 実施例 4 の超音波装置の探触子を示す図。

【 発明を実施するための形態 】

【 0 0 1 1 】

本発明に係る超音波装置は、音響波（典型的には超音波）により被検体内部の情報を取得する装置であり、例えば、医療用の超音波診断装置などに利用されるものである。本発明の超音波装置は、基本構成として、音響波を電気信号に変換する複数の素子が配列された探触子と、この探触子を被検体の表面に沿ってエレベーション方向に移動（機械走査）する移動機構とを備える。なお探触子としては、複数の素子が 1 次元に配列されている 1 次元配列探触子と、複数の素子が 2 次元（マトリクス状）に配列されている 2 次元配列探触子のいずれを用いることもできる。ただし、装置の小型化および低価格化のために、1 次元配列探触子を用いることが好ましい。通常、素子の配列方向（第 1 の方向）に交差（直交もしくは実質的に直交）するようにエレベーション方向（第 2 の方向）が設定される。

【 0 0 1 2 】

エレベーション方向の画像分解能を向上するためには、連続する断層スライス面での入力信号を用いて 2 次元の整相加算を実行すればよい。2 次元の整相加算とは、探触子の素子の配列方向（第 1 の方向）に関する整相加算と、エレベーション方向（第 2 の方向）に関する整相加算である。ただし、1 次元配列探触子は連続移動しており、各スライス面での超音波送受信時点が異なっているので、配列方向の整相加算は通常の整相加算とし、エレベーション方向の整相加算は合成開口原理に基づいた整相加算とすることが必要である。なお整相加算とは、注目点（焦点）と受信点の間の音響波の伝播距離に応じて各素子からの複数の信号の位相を調整した後、その複数の信号を加算（合成）して、当該注目点の情報を表す信号を得る処理のことをいう。

【 0 0 1 3 】

本発明は 2 次元の整相加算を比較的小型の回路を付加することにより実現する。本発明では、まず 1 次元配列探触子を被検体表面に沿って機械的に連続移動しながら、第 1 の整相加算回路によって配列方向に受信信号の 1 次元整相加算を繰り返し、断層スライス面ごとの整相加算計算を行う。断層スライス面とは、素子の配列方向に平行で且つエレベーション方向に交差（直交）する面である。それにより、エレベーション方向に沿った各位置において、複数の断層スライス面の整相加算信号（第 1 の加算信号）が周期的に計算され出力される。そして、第 1 の整相加算回路から出力される整相加算信号を 1 以上の遅延回路に通過させることで、連続する複数の断層スライス面における対応位置の整相加算信号を並列に切り出す。遅延回路の遅延時間は、一スライス面の走査期間に対応する時間に設定するとよい。2 以上の遅延回路を組み合わせる場合は、遅延回路をカスケード接続し、前段の遅延回路の出力を次段の遅延回路に入力する。このようにして切り出された複数の

整相加算信号を第2の整相加算回路によってエレベーション方向に整相加算し、第2の加算信号を得る。画像処理回路はこの第2の加算信号を用いて被検体内部の超音波エコー画像を生成する。

【0014】

なお、1次元探触子を機械的に走査して3次元超音波エコー画像を作成する装置に関しては、一旦全部の受信データを波形メモリに記録し、後で合成開口原理に基づく整相加算処理を行う装置構成が特許文献3（特開平5-344975号公報）に開示されている。しかしこの装置構成では、大容量の波形メモリが必要である上に画像再構成のリアルタイム処理が難しいという問題がある。

【0015】

2次元の整相加算を1次元整相加算の縦列結合で実施する方法は、特許文献4（特開平5-146444号公報）に開示されている。この公知例の目的は、2次元配列探触子のマトリクス状に配列された送受信素子からの出力信号を並列に整相加算する整相加算回路の回路規模を軽減することである。そのために、まず送受信素子を1列ずつ駆動して整相加算してその結果をメモリに記憶する。次にそのメモリを読み出して行方向に整相加算する。しかし、この公知例は探触子を機械的に移動して大きな領域の3次元超音波エコー画像を取得するための概念には全く触れていない。また、この装置構成でも、各列のデータを記憶するために比較的大容量のメモリが必要となるし、画像再構成のリアルタイム処理が難しいという問題が生じる。

【0016】

本発明の超音波装置は、（1）受信信号を整相加算する回路、（2）遅延回路を用いて、複数の断層スライス面の対応位置の整相加算信号を並列に切り出す回路、（3）切り出された複数の整相加算信号をエレベーション方向に整相加算する回路を備える。この構成により、比較的小型の回路でリアルタイム性を損なうことなくエレベーション方向の画像分解能を向上させることができる。

【0017】

なお、本発明における第1の整相加算は、各断層スライス面内の整相加算信号を計算するための処理である。したがって、2次元に素子が配列されている2次元配列探触子を用いる場合は、第1の整相加算回路が2次元整相加算によって一つ又は複数の断層スライス面内の整相加算信号を算出するように構成するとよい。あるいは、2次元配列探触子の1列分の素子のみ駆動して1次元の受信信号を得ることで、2次元配列探触子を1次元配列探触子として利用することもできる。

【0018】

また、本発明は、送信超音波の反射によって生じたエコー信号ばかりでなく、パルスレーザから照射されたパルス状の電磁波によって被検体内部に誘起された光音響信号に対しても同様に適用可能である。この場合、まず電磁波源と探触子とを一体化して連続移動し、電磁波によって誘起された音響波を探触子で受信するようにすれば、超音波の場合と同様な処理で3次元光音響画像を再構成することが出来る。すなわち、本発明において「音響波」とは、被検体に送信した超音波が反射した超音波（エコー超音波）のみならず、被検体に照射したパルス光によって生体内の光吸収体が膨張して発生する光音響波も含む概念である。

【0019】

以上述べた本発明の構成によれば、探触子を機械走査することにより、広い領域の3次元超音波画像を取得することができる。また、1又は複数の遅延回路からなる小型かつ安価な回路を追加するだけで、整相加算処理および画像再構成処理のリアルタイム性を損なうことなく、エレベーション方向の画像分解能を向上できる。したがって、1次元配列探触子の機械走査を用いた比較的小型の装置方式で、高分解能かつ均質な3次元超音波画像を高速に取得可能な超音波装置が実現できる。更に小型の探触子を連続移動させる方式のため、センサを等速移動させるマンモグラフィー装置との併用が容易である。

【0020】

10

20

30

40

50

< 実施例 1 >

(超音波の送信)

図 1 および図 2 を用いて本発明の実施例 1 を説明する。図 1 は 1 次元配列探触子 1 (以下、単に「探触子」ともよぶ) を用いて超音波ビーム 5 を発信するリニア走査方式の原理を示した図である。超音波ビームは探触子 1 の 1 個の送受信素子から発信することもできる。しかし通常は、図 1 に示すように複数の送受信素子を駆動し (以下、駆動する素子群を「送受信素子群 2」とよぶ)、強度が強く指向性の高い 1 本の超音波ビーム 5 を発信するようにしている。この場合、送受信素子群 2 の個々の送受信素子には、送信中心位置から外側に行くにしたがって少しずつ早めにパルス状の駆動信号 4 を、送信制御回路 3 から印加する。この結果、各送受信素子から発生した超音波は、図 1 のように中心部に向かって収束する方向に伝播し、全体として送受信素子群 2 の中心部から発した 1 本の強い送信ビーム 5 が形成される。

10

【 0 0 2 1 】

パルス状の超音波を発信した直後に送受信素子群 2 は送信動作から受信動作へと切り替えられ、後述のように被検体内部で反射された超音波エコー信号を受信する。受信終了後、隣接位置の送受信素子群が図にはないスイッチ回路によって選択され、新たな送受信素子群 2 として同様な送受信動作を行う。このように、送受信素子群 2 を探触子 1 の左端から右端まで順次移動しながら送受信を繰り返すことにより、送信ビーム 5 は探触子の表面に垂直な断層スライス面の内部を順次電子走査することができる。

20

【 0 0 2 2 】

(超音波の受信)

図 2 は実施例 1 の超音波装置の受信処理に係る構成を示す図である。超音波装置は、第 1 の整相加算回路 9、信号切り出し回路 2 4、第 2 の整相加算回路 2 7、検波回路 1 1、画像メモリ 1 2、CPU を備える。第 1 の整相加算回路 9 は遅れ調整回路 7 と加算回路 8 から構成される。信号切り出し回路 2 4 は遅延回路 2 3 a、2 3 b から構成される。第 2 の整相加算回路は遅れ調整回路 2 5 と加算回路 2 6 から構成される。

【 0 0 2 3 】

まず図 2 を参照して、反射波を受信する時の超音波装置の動作を説明する。今、送信ビーム 5 が距離 r の位置の点 P で反射して送受信素子群 2 に受信されたとすると、各送受信素子が受信する受信信号 6 は反射波の伝播距離に応じて時刻がずれて受信される。すなわち、点 P から反射された反射波信号 6 は、送受信素子群 2 の中心位置から外側の素子になるにしたがって遅れて受信される。そこで、送受信素子群 2 の中心位置で受信された信号を基準として各送受信素子の受信信号 6 の遅れ時間を遅れ調整回路 7 によって調整し、それぞれの送受信素子の受信信号に含まれる点 P からの反射信号成分を加算回路 8 で加算する。これにより、点 P を焦点とした強い信号が受信できる。受信素子にはいろいろな方向からの超音波エコー信号が重畳して受信されるが、他の点からの超音波エコー信号は加算しても受信波の位相がそろっていないので大きな信号成分になることはない。

30

【 0 0 2 4 】

距離 r の点 P からの反射波が送受信素子群 2 の中心位置で受信される時刻 t は、既知の音速を c とすると $t = 2r / c$ で表せる。したがって、時刻 t を基に対応する反射位置までの距離 r が計算でき、計算された r を基に各素子の信号遅延時間が計算できる。受信時刻 t とともにリアルタイムで対応距離 r に応じた適切な遅れ時間の調整を遅れ調整回路 7 で行うようにすると、全ての点で焦点の合った強い 1 次元反射信号波形を形成することが出来る。この結果、送信ビームの経路に沿った 1 次元領域の反射信号波形、すなわち超音波エコー信号 1 0 が形成できる。したがって、前述の電子走査の方法で超音波ビームの送受信を繰り返せば、図 3 のように、1 次元エコー信号 1 3 がラスタ走査形式で出力されることになり、断層スライス面 1 4 の超音波エコー信号を取得することが出来る。

40

【 0 0 2 5 】

出力されるエコー信号は送信波の周波数成分を持った信号なので、エコー信号を検波回路 1 1 によって包絡線強度に変換して一旦画像メモリ 1 2 に記憶する。そして CPU が画

50

像メモリ 12 の内容を読み取って画像表示装置（図にはない）に断層スライスの超音波エコー画像を表示する。つまり、この実施例では、検波回路 11、画像メモリ 12、および CPU により画像処理回路が構成されている。

【0026】

なお、加算回路 8 は、入力信号を加算する際に、各入力信号に対しその信号が得られた位置に応じた重みを付けることもできる。このような重み付き加算処理はアボダイジング処理とよばれる。アボダイジング処理は、受信開口を制御したり周辺からの干渉波の影響を減らしたりする効果がある。この重みは目的に応じて固定でも良いし受信時刻に応じて変化するようにしても良い。

【0027】

（機械走査）

図 4 A は探触子 1 をエレベーション方向の移動経路 21 に沿って機械的に移動させ、広い検査領域 20 の 3 次元エコー画像を取得する動作を示した図である。なお探触子 1 の移動機構は公知のものを利用できるので、図示および詳しい説明を省略する。図のように探触子 1 を等速で移動し、移動経路 21 上の各位置において前述の断面スライス画像を繰り返し取得すれば、取得した断層スライス像を密に並べることで検査領域全体の 3 次元エコー画像とすることが出来る。

【0028】

図 4 B は探触子 1 がエレベーション方向に連続移動しながら、断層スライス面を順に、
・ ・ ・、SL # (n - 1)、SL # (n)、SL # (n + 1)、
・ ・ ・、と出力する時に、出力される超音波エコー信号 22 の走査順を示したものである。図のように、各断層スライス面の内部は実線で示した超音波発信ごとのエコー信号 22 が電子走査によりラスタ走査順に計算出力され、エレベーション方向には一定周期で断層スライス面が計算出力される。この結果、各断層スライス面内の特定位置 a, b, c のエコー信号は、一定周期ごとに出力されることになる。この時、探触子はステップ・アンド・レピート方式で間欠的に移動するものであっても良いし、連続的に移動するものであっても良い。連続的に移動する場合、断層スライス面は厳密には移動方向と直交しないが、説明をわかりやすくするためにここでは直交しているものとする。

【0029】

（2次元の整相加算）

図 2 に戻って、2次元の整相加算について説明する。実施例 1 では、第 1 の整相加算回路 9 の後段に、遅延回路 23 a、23 b から構成される信号切り出し回路 24 と第 2 の整相加算回路 27 とを付加することで、2次元の整相加算を実現できる。遅延回路 23 a、23 b はカスケード接続されており、第 1 の整相加算回路 9 の出力（第 1 の加算信号）が遅延回路 23 b に入力され、遅延回路 23 b の出力が遅延回路 23 a に入力される。遅延回路 23 a、23 b の遅延時間は、一スライス面の走査期間に対応する時間に設定されている。第 1 の整相加算回路 9 から図 4 B に示した順に超音波エコー信号が出力されるので、この信号切り出し回路 24 によって、図 4 B の a, b, c で示すように連続するスライス面の同じ位置のエコー信号が並列に出力される。したがって、信号切り出し回路 24 の後段に遅れ調整回路 25 と加算回路 26 を設ければ、エレベーション方向の整相加算が実行できる。

【0030】

この実施例ではスライス面の走査期間（走査の繰り返しピッチ）が一定であることを仮定して、遅延回路 23 a、23 b の遅延時間を一定値に設定している。しかし、何らかの理由により繰り返しピッチが乱れたり無駄時間が発生する場合には、遅延回路 23 a、23 b の起動と停止を適切に制御する手段を追加して、常に連続する断層スライス面の同じ位置のエコー信号が並列に出力されるようにすることができる。また、遅延回路 23 a、23 b と遅れ調整回路 25 はどちらも遅延時間を調整する回路なので、統合して一つの遅れ調整回路としたり、遅延時間の分割方法を種々に変えて実施したりすることも可能である。このような変形は本発明の主旨を変えるものではない。

10

20

30

40

50

【0031】

図5A～図5Dは合成開口法の原理を説明した図である。図において配列された小さな楕円図形30は各断層スライス面を走査するときの各送受信素子の位置を示し、点Pは3次元空間内の任意の注目点を示す。図5Aは四角図形31aで囲った送受信素子群が(n-1)番目の断層スライス面を走査する時点を示している。中心部Saから発信した超音波ビームの一部が点Pの方向にも伝播し、その反射波が四角図形31aの位置にある送受信素子によって受信される。図5Bは探触子がn番目の断層スライス位置に移動した状態を示している。四角図形31bで囲った送受信素子群が中心部Sbから超音波ビームを発信し、その一部が点Pの方向へも伝播し、その反射波を四角図形31bの位置にある送受信素子群が受信する。図5Cは四角図形31cの位置にある送受信素子群が点Pに対して超音波を送受信する様子を示している。

10

【0032】

各断層スライス面での送受信時点はそれぞれ異なっている。ここで送信から受信までの時間を伝播距離と音速から計算し、受信素子ごとに加算すべき信号の受信時刻を調整して同一の点Pからの反射信号を加算する。その結果、図5Dのように四角図形32の位置にある送受信素子群からなる仮想的2次元探触子で受信した信号を2次元整相加算で計算した場合と等価な結果を得ることが出来る。このようにすると、1次元探触子を用いているにもかかわらず2次元探触子を用いた場合に近い解像度のエコー画像を取得することができ、特にエレベーション方向の解像度を向上させることが可能になる。このような超音波発信時刻の異なる受信信号を合成して受信開口を実質的に大きくした場合と同等な性能を得る方法は合成開口法として公知の技術である。

20

【0033】

したがって、過去の走査における全ての送受信素子の受信信号をメモリ装置に記憶しておき、メモリ装置から2次元配列の受信信号を同時に読み出して2次元整相加算を行えば、エレベーション方向の分解能を向上させることができる。しかし、この方法には、大容量のメモリ装置、および多数の受信信号をリアルタイムで整相加算する回路が必要となり、装置コスト面での問題がある。

【0034】

図6はコスト面での問題を解決する本発明の原理を説明する図である。説明を簡単にするために、注目点Pは断層スライスSL#(n)の面内にあるものとする。送受信素子群の中心S0から垂直に発した超音波ビームは点Pにおいて反射し、R0位置の送受信素子で受信される。次に探触子は断面スライスSL#(n+1)の位置に移動し、S0に対応する位置S1から再び超音波ビームを発信する。超音波ビームは垂直方向に発信されるが、その一部が断層スライス面SL#(n)内の点Pの方向にも伝播し、点Pで反射された超音波が点R0に対応する点R1で受信される。前述の合成開口原理の整相加算は、R0での受信信号とR1での受信信号とを、それぞれ発信から点Pで反射して受信するまでの伝播時間に相当する受信時間のずれを調整して加算すれば実現できる。

30

【0035】

次に、点S1から断層スライス面SL#(n+1)内の垂直方向にPまでと同じ距離の点Qを考える。この場合、点S1、P、R1からなる三角形と点S1、Q、R1からなる三角形とは明らかに合同だから、点S1から点Pを経由して点R1に到達する時間と点S1から点Qを経由して点R1に到達する時間は同じになる。この関係はR1位置の送受信素子だけでなく同じ送受信素子群の他の受信素子に関しても全く同じになるから、断層スライス面SL#(n+1)の位置において点Pを焦点とした1次元整相加算結果と点Qを焦点とした整相加算結果とは全く同じ加算信号となる。したがって、点Pに対する2次元の整相加算は、一旦断層スライス面ごとに1次元整相加算を行って点Pと点Qの整相加算信号を求め、次にエレベーション方向に適切な1次元整相加算を行って点Pと点Qの整相加算信号を加算すれば良いことがわかる。

40

【0036】

図2で示した実施例1の超音波装置は、この原理をリアルタイム処理回路で実現したも

50

のである。第 1 の整相加算回路 9 から出力される第 1 の加算信号 10 を信号切り出し回路 24 に入力すれば、3 つのスライス面の対応点に関する第 1 の加算信号が並列に切り出される。信号切り出し回路 24 から出力される信号を用いて、第 2 の整相加算回路 27 により合成開口法に基づく整相加算を行えば、前述のように 2 次元の整相加算を実行したと等価になる。

【0037】

この結果、単に 1 次元整相加算だけを行った場合に比べて、エレベーション方向の分解能を向上させることが出来る。また、2 次元整相加算に寄与する送受信素子の数を N 、スライス面の数を M とすると、直接 2 次元整相加算を行う場合には $M \times N$ 個の入力信号の整相加算が必要になるのに対して、本実施例の方法は $M + N$ 個の入力信号の整相加算が必要になるだけである。したがって、直接 2 次元整相加算を行う場合に比較して回路規模を大幅に削減することが出来る。更に、信号切り出し回路 24 と第 2 の整相加算回路 27 はパイプライン式に並列で動作するので、1 次元整相加算だけの場合と同様のリアルタイム処理が可能となるという特徴がある。

【0038】

< 実施例 2 >

図 7 は実施例 2 の超音波装置の受信処理に係る構成を示している。実施例 2 では、整相加算をする時に、各信号に重みをつけるアポダイジング処理を行う。アポダイジング処理は、整相加算の焦点位置に応じて開口寸法を最適調整するため、あるいは他方向から進入する妨害音響波の影響を少なくするために有効である。本実施例では、第 1 の整相加算回路 9 の加算回路 8、および第 2 の整相加算回路 27 の加算回路 26 の前段に、それぞれに重み乗算回路 41、42 を追加することでアポダイジング処理を行うことを可能にする。この場合の重みは固定でも良いし、信号の受信時刻に応じて可変にしても良い。なお本実施例では第 1 の整相加算回路 9 と第 2 の整相加算回路 27 の両方でアポダイジング処理を行うが、いずれか一方だけでアポダイジング処理を行う構成でも良い。

【0039】

< 実施例 3 >

図 8 は実施例 3 の超音波装置の受信処理に係る構成を示している。実施例 3 では、第 2 の整相加算回路が複数設けられており、それら複数の第 2 の整相加算回路は整相加算の基準となる焦点の位置（エレベーション方向の位置）が互いに異なっている。

【0040】

図 6 の説明においては簡単のために、機械走査で得られる断層スライス面内に焦点 P があることを仮定したが、原理上点 P は任意の位置にあってもよい。そこで本実施例では、複数の第 2 の整相加算回路のそれぞれが互いに異なる断層スライス面に焦点を設定して整相加算処理を行う。具体的には、本実施例の超音波装置は、遅れ調整回路 25a、25b、25c、25d と加算回路 26a、26b、26c、26d とで構成される、4 個の第 2 の整相加算回路を備える。それぞれの第 2 の整相加算回路には、信号切り出し回路 24 から同じ信号が入力される。また第 2 の整相加算回路の出力は、対応する検波回路 11a、11b、11c、11d に入力される。この構成により、4 個の断層スライス面 $SL\#(4n)$ 、 $SL\#(4n+1)$ 、 $SL\#(4n+2)$ 、 $SL\#(4n+3)$ が並列に計算され画像メモリ 12 に格納される。実施例 3 によれば、図 9 に示すように第 1 の整相加算回路 9 から出力される断層スライス面の密度を 4 倍に拡張し、出力される 3 次元エコー画像のエレベーション方向のボクセル密度を高めることが出来る。なお、本実施例においてもアポダイジング処理を行ってもよい。

【0041】

< 実施例 4 >

図 10 は実施例 4 を示している。実施例 4 の超音波装置は光音響マンモグラフィー装置であり、光音響波を受信するための 2 次元配列センサ 51 と 1 次元超音波探触子 1 とが一体化された探触子を用いて、被検体表面 20 を経路 21 に沿って機械的に走査する。光音響マンモグラフィー装置は、パルスレーザなどのパルス状の電磁波を被検体に照射し、被

10

20

30

40

50

検体内部で誘起された光音響波を２次元配列センサ５１で受信し、その受信信号を基に被検体内部の３次元画像を再構成する装置である。光音響マンモグラフィ装置の２次元センサは電磁波照射後の短時間に並列に音響波を受信するので、等速で移動しながら高品質の音響信号を受信することができる。一方、１次元超音波探触子１は、実施例１～３と同様にエコー超音波を受信する。そして実施例１～３と同じように、この受信信号に対して２次元の整相加算処理を行うことで、高分解能の超音波画像が得られる。本実施例によれば、広い検査領域２０の光音響画像と高分解能の超音波画像とを高速に取得できる光音響マンモグラフィ装置を容易に構成することが出来る。

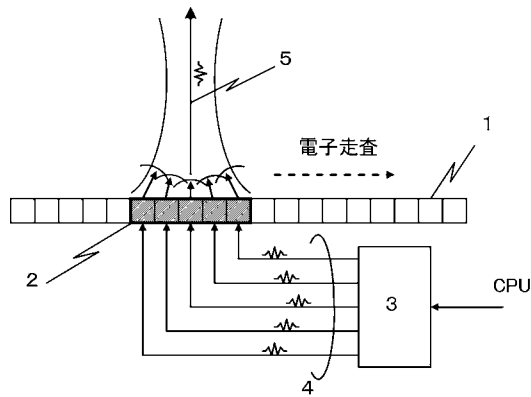
【符号の説明】

【００４２】

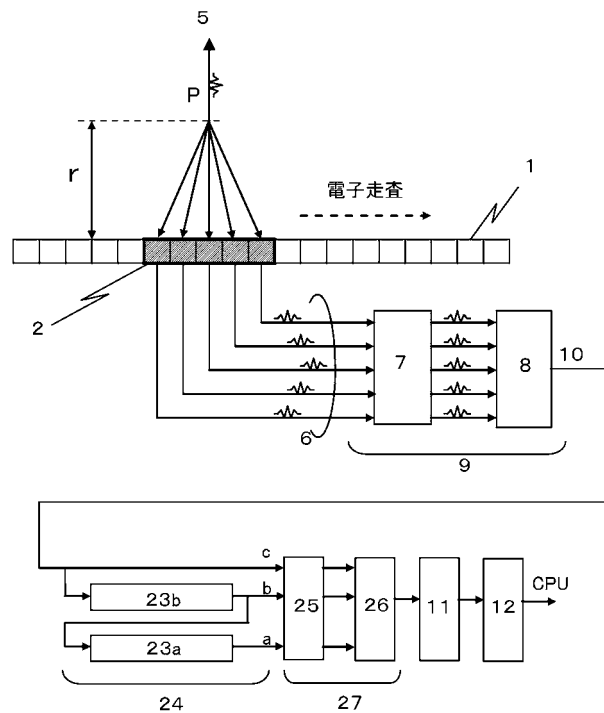
１…１次元配列探触子、９…第１の整相加算回路、２３ａ，２３ｂ…遅延回路、２４…信号切り出し回路、２７…第２の整相加算回路、１１…検波回路

10

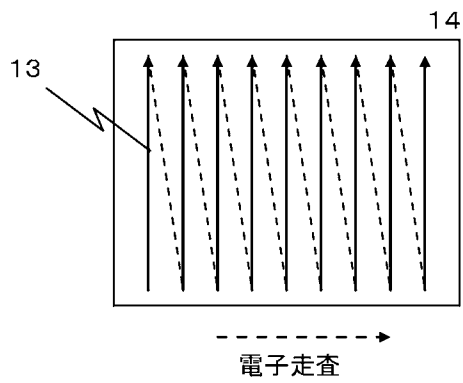
【図１】



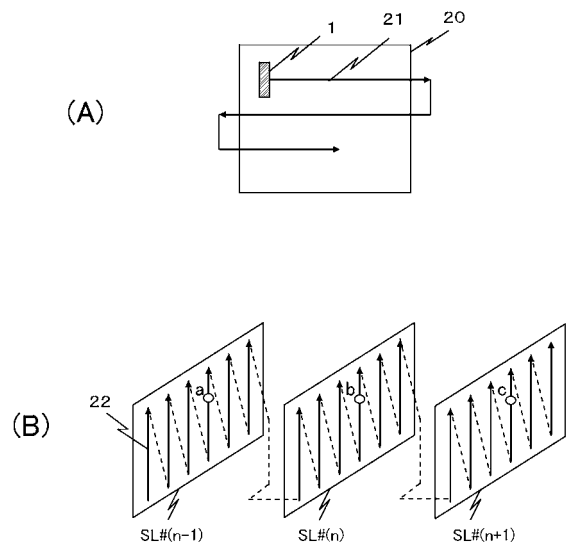
【図２】



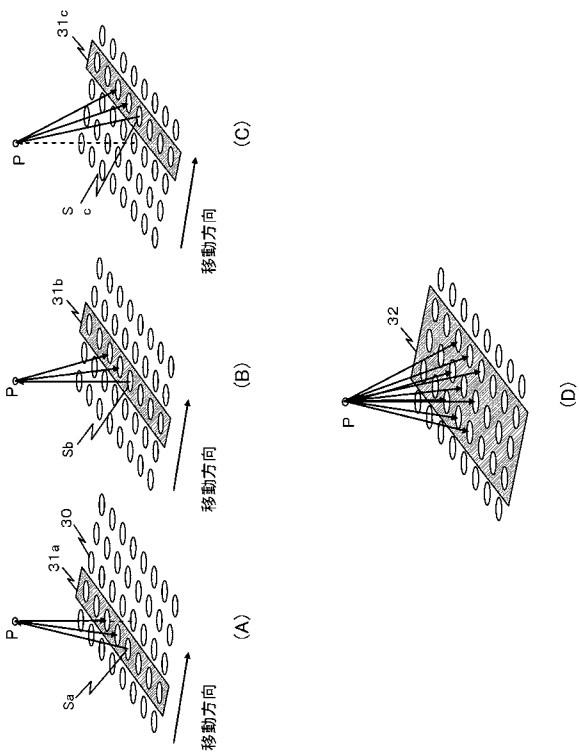
【図 3】



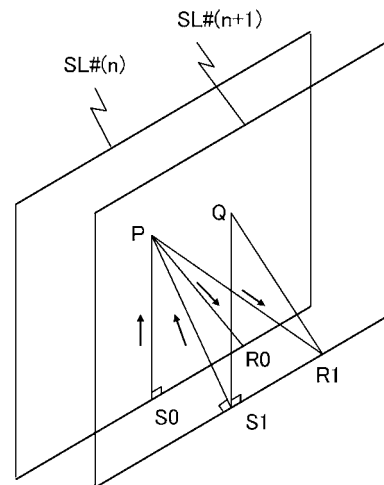
【図 4】



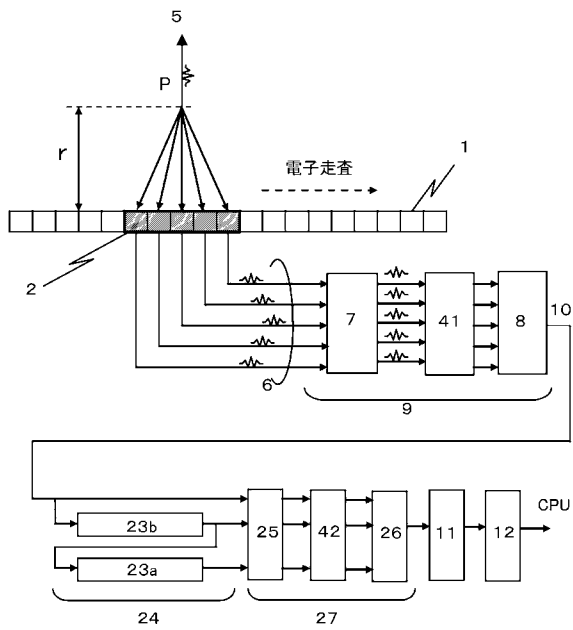
【図 5】



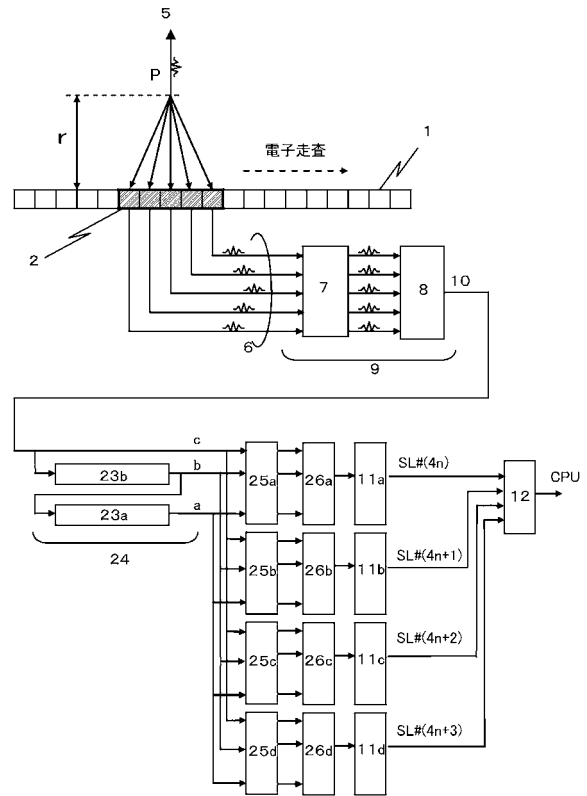
【図 6】



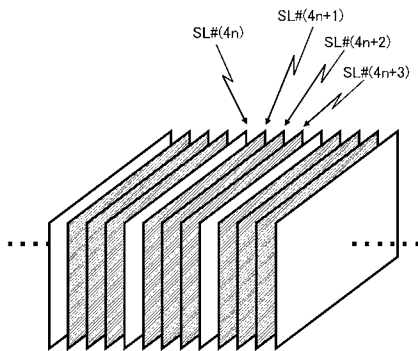
【図 7】



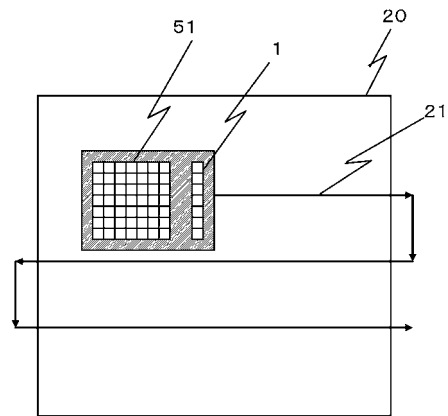
【図 8】



【図 9】



【図 10】



フロントページの続き

(72)発明者 依田 晴夫

東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キヤノン株式会社内

(72)発明者 及川 克哉

東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キヤノン株式会社内

(72)発明者 長永 兼一

東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キヤノン株式会社内

Fターム(参考) 4C601 BB03 BB16 DE16 EE01 EE12 GB04 GB06 HH25 HH38 JB01
JB09

专利名称(译)	<无法获取翻译>		
公开(公告)号	JP2010269046A5	公开(公告)日	2012-06-28
申请号	JP2009124888	申请日	2009-05-25
[标]申请(专利权)人(译)	佳能株式会社		
申请(专利权)人(译)	佳能公司		
[标]发明人	依田晴夫 及川克哉 長永兼一		
发明人	依田 晴夫 及川 克哉 長永 兼一		
IPC分类号	A61B8/00		
CPC分类号	A61B8/483 G01S7/52046 G01S7/52085 G01S15/8909 G01S15/8915 G01S15/8934 G01S15/8945 G01S15/8993 G01S15/8997 G10K11/346 G10K11/352		
FI分类号	A61B8/00		
F-TERM分类号	4C601/BB03 4C601/BB16 4C601/DE16 4C601/EE01 4C601/EE12 4C601/GB04 4C601/GB06 4C601/HH25 4C601/HH38 4C601/JB01 4C601/JB09 4C601/BB13		
代理人(译)	川口义行 中村刚		
其他公开文献	JP5393256B2 JP2010269046A		

摘要(译)

为探针来采集超声图像，同时连续移动仰角方向，简单的结构，从而提高在仰角方向上的图像分辨率，而不损害图像采集率提供一种超声波装置。的超声系统中，在仰角方向移动所述探针（1），在沿着仰角方向上的每个位置的移动机构，所述第一接收信号（6）由整相加法其输出的和信号（10）（9），由第一延迟与求和电路的输出传递到一个延迟电路的第一延迟与求和电路（23A，23B），在不同位置处获得的多个从信号提取电路输出的第一加法信号（a，b，c）和第二加法信号用于输出信号的第二定相加法电路（27）和用于通过使用第二相加信号在对象内部产生图像的图像处理电路。 .The