

(19)



(11)

EP 1 660 152 B1

(12)

EUROPEAN PATENT SPECIFICATION

(45) Date of publication and mention of the grant of the patent:
26.10.2011 Bulletin 2011/43

(51) Int Cl.:
A61M 25/00 ^(2006.01) **A61B 5/00** ^(2006.01)
A61M 25/09 ^(2006.01) **A61M 25/01** ^(2006.01)

(21) Application number: **04782386.9**

(86) International application number:
PCT/US2004/027892

(22) Date of filing: **26.08.2004**

(87) International publication number:
WO 2005/021062 (10.03.2005 Gazette 2005/10)

(54) **CATHETER GUIDEWIRE SYSTEM USING CONCENTRIC WIRES**

KATHETER-FÜHRUNGSDRAHTSYSTEM MIT KONZENTRISCHEN DRÄHTEN

SYSTEME DE FIL-GUIDE DE CATHETER UTILISANT DES FILS CONCENTRIQUES

(84) Designated Contracting States:
AT BE BG CH CY CZ DE DK EE ES FI FR GB GR HU IE IT LI LU MC NL PL PT RO SE SI SK TR

(74) Representative: **Zeitler, Giselher**
Zeitler - Volpert - Kandlbinder
Patentanwälte
Herrnstrasse 44
80539 München (DE)

(30) Priority: **27.08.2003 US 498427 P**
25.08.2004 US 927340

(56) References cited:
EP-A- 0 819 411 WO-A-92/14406
US-A- 5 403 341 US-A- 5 733 267
US-A1- 2001 049 549 US-A1- 2003 130 598
US-A1- 2003 163 156 US-B1- 6 308 090
US-B1- 6 408 214 US-B1- 6 408 214
US-B1- 6 530 914 US-B2- 6 638 268

(43) Date of publication of application:
31.05.2006 Bulletin 2006/22

(73) Proprietor: **Heuser, Richard R.**
Phoenix, AZ 85013 (US)

(72) Inventor: **Heuser, Richard R.**
Phoenix, AZ 85013 (US)

EP 1 660 152 B1

Note: Within nine months of the publication of the mention of the grant of the European patent in the European Patent Bulletin, any person may give notice to the European Patent Office of opposition to that patent, in accordance with the Implementing Regulations. Notice of opposition shall not be deemed to have been filed until the opposition fee has been paid. (Art. 99(1) European Patent Convention).

Description

Background

[0001] The present invention relates to a multiple guidewire system for insertion into human blood vessels for treatment and diagnostic procedures, and more particularly relates to multiple concentric wires in the guidewire system for maneuvering through bends, bifurcations, narrowing vessels, and other complications within the human blood vessels.

[0002] US-A-5 733 267 discloses a delivery system for implantation of a medical device in a vessel comprising three concentric shafts, namely an inner, a middle and an outer shaft. The outer shaft is connected to the inner shaft by a manifold stabilizer at the proximal end of the device. Such a connection prevents the rotation of the outer shaft and the inner shaft relative to one another.

Summary

[0003] It is an object of the present invention to provide a multiple guide wire system which allows beneficially maneuvering across the different types of bends and intersections along blood vessels of varying sizes.

[0004] This object is solved by a multiple guidewire system comprising the features of claim 1. Preferred embodiments are mentioned in the subclaims.

[0005] The invented guidewire system provides for inserting and maneuvering a guidewire for deployment of a treatment device within a human blood vessel. Typically, guidewires are inserted percutaneously into a relatively large artery or vein in one of the patient's legs. Depending on the location of the area to be investigated or treated within the patient, the wire may then be maneuvered upwards toward the heart, or contralaterally across the iliac bifurcation to gain access to the patient's other leg. The iliac bifurcation is one example of many bends and intersections within the human blood vessel system that present difficulties in maneuvering the forward tip of the wire to allow the wire to reach the desired location.

[0006] The present invention provides three, or more hollow, concentric wires, coupled together for insertion into the human blood vessel with each wire having one or more attributes selected for use in maneuvering across the bends and intersections between the site of insertion and the location for investigation and treatment. For example, each of the wires may be made hydrophilic to an extent selected among various degrees, and/or made stiff to a selected degree, provided with hydrophilic and stiff sections, and be transitionless or have transitions between the hydrophilic and stiff sections. The multiple wires may have independently selected attributes different from one another so that each may be beneficially used in maneuvering across the different types of bends and intersections and along blood vessels of varying sizes to reach the treatment or diagnostic site. A treatment or diagnostic device may be provided on one or more of

the wires, typically adjacent the distal tip, including devices providing laser or radiofrequency energy, or optical coherent reflectometry (OCR).

5 Brief Description of the Drawings

[0007]

10 Fig. 1 is a cross-sectional side view of a multiple guidewire system according to an embodiment of the present invention showing three concentric wires, including their proximal and distal ends, central lumens, and proximal handles.

15 Fig. 2 is a cross-sectional side view of a multiple guidewire system showing two concentric wires, and showing a treatment/diagnostic device at the distal tip of the inner wire.

20 Figs. 3A and 3B are a cross sectional view of two guidewires extending around a bend adjacent a bifurcation in a human blood vessel, showing the difference in performance between a transitionless wire (3A) and a wire with a transition (3B).

25 Fig. 4 is a cross sectional view, from a perspective of facing the patient, of contralateral access by the guidewire from the right iliac artery to the left iliac artery.

30 Fig. 5 is a cross sectional view of a two-wire guidewire system being maneuvered into a branch of a blood vessel.

Fig. 6 is a cross sectional view of a two-wire guidewire system with catheter being maneuvered into a branch of a blood vessel.

Detailed Description of the Preferred Embodiments

35 **[0008]** As shown in Figs. 1 and 2, an embodiment of the guidewire system of the present invention is a multiple wire system, indicated generally at 10. System 10 may include an inner wire 12 having a distal end 14 and a proximal end 16. Inner wire 12 has a length that may be selected for a particular type of procedure to be conducted in a human blood vessel, e.g., between about 180-cm and about 300-cm. Inner wire 12 may include an opening 18 adjacent distal end 14 and an opening 20 adjacent proximal end 16, and a central lumen 22 extending between the proximal and distal openings. Central lumen 22 defines an inner diameter for wire 12, and wire 12 also has a generally cylindrical outer surface 24 defining an outer diameter. Typically, the outer diameter of inner wire 12 is between about 0.10 and 0.36 mm (0.004 and 0.014 inches), and may be any size therebetween, or larger or smaller as selected for the desired procedure and for compatibility with other wires, catheters, sheaths, and other equipment.

45 **[0009]** Inner wire 12 is preferably provided with a handle 50, preferably removable, adjacent proximal end 16 that the physician may use in manipulating the wire about and along a central axis A of the wire. Preferably wire 12

is constructed with a hydrophilic material selected for the particular procedure. For example, coating with Teflon or plastic covering makes a wire hydrophilic.

[0010] Wire 12 is preferably constructed without transitions between sections, if it includes any sections, of the wire. Inner wire 12 may be used in crossing a bifurcation in the human blood vessel, and may be provided with a rigidity selected to allow the bifurcation crossing. Rigidity is typically controlled by the use of braiding or the selection of various materials. For example, nitinol is flexible, but it becomes stiffer as more stainless steel is added.

[0011] As best seen in Fig. 2, inner wire 12 may optionally include a treatment or a diagnostic device 52, typically located at the distal end 14 of wire 12. Alternatively, device 52 may be located in a more proximal position on wire 12, or may be located on the other wires or catheter to be described below. Device 52 may be any type of device useful for treating or diagnosing conditions in blood vessels, such as a radio-frequency energy device, a laser energy device, an optical coherent reflectometry (OCR) device, an ultrasound device, or any other device suitable for mounting on a wire or catheter and for controlling from outside the body while inserted in the body.

[0012] A second wire 26, preferably constructed to be deployed over inner wire 12, includes a distal end 28 and a proximal end 30 and a length preferably selected to be compatible with inner wire 12. A central lumen 32 of wire 26 extends between a distal opening 34 and a proximal opening 36.

[0013] Central lumen 32 of second wire 26 defines an inner diameter for the wire. Wire 26 typically has a generally cylindrical outer surface 38 defining an outer diameter. Typically the outer diameter of wire 26 is between about 0.20 and 0.89 mm (0.008 and 0.035 inches), and may be any size therebetween, or larger or smaller as selected for the desired procedure and for compatibility with other wires, catheters, sheaths, and other equipment.

[0014] Wire 26 is preferably provided with a handle 54, preferably removable, adjacent proximal end 30 that the physician may use in manipulating the wire about and along a central axis A of the wire. Preferably, second wire 26 has a rigidity selected to be greater than that of inner wire 12, thus providing the system with an overall variable rigidity which depends on the extent to which the inner wire extends out of the second wire.

[0015] System 10 also includes a third or outer wire 40, as shown in Fig. 1, preferably having proximal and distal ends with openings and a central lumen communicating therebetween, inner and outer diameters, and a generally cylindrical outer surface as for the other wires. Preferably third wire 40 is sized to fit over the second wire and includes a handle 56, preferably removable, coupled adjacent the proximal end for manipulation of the third wire about and along central axis A. Preferably, third wire 40 has a rigidity selected to be greater than the

rigidity of the first wire and greater than the rigidity of the second wire, thus providing the system with an overall variable rigidity which depends on the extent to which the inner wire extends out of the second wire, and the extent to which the second wire extends out of the third wire.

[0016] Third wire 40 preferably has an outer diameter between about 0.25 and 0.89 mm (0.010-inches and 0.035-inches), and may be any size therebetween, or larger or smaller as selected for the desired procedure and for compatibility with other wires, catheters, sheaths, and other equipment. Typically, the length of the third wire is less than the length of the second wire, and the length of the second wire is less than that of the inner wire.

[0017] The multiple guidewire system may be combined with a catheter, such as catheter 58 as shown in Fig. 6, that can be inserted over the wires. Such a catheter may include a balloon and a stent placement apparatus. As described above, the catheter or one or more of the wires may be provided with a radio-frequency energy device, a laser energy device, and/or an optical reflectometry device for applying treatment within the blood vessel, or with other devices, including diagnostic devices such as ultrasound.

[0018] When the first, second, and third wires are coupled together, any of the handles of the first, second, and third wires may be used to manipulate all three wires, and also the wires may be manipulated relative to one another by simultaneous use of two or three of the handles. For example, as shown in Figs. 1 and 2, handles 50 and 54 may include one or more forward-facing wings 60, which interlock with corresponding notches 62 in handles 54 and 56, when the handles are pushed together. When the wings and notches interlock, rotational movement of one handle will also rotate the wire attached to the interlocked handle. Alternatively, any other type of selective interlocking may be used, or the friction between the wires may provide for simultaneous movement, unless the handles are separately manipulated.

[0019] Preferably, the length of the first wire is between about 180-cm and about 300-cm, but may be other sizes as desired for particular procedures. Typically, the length of the second wire is about 5-cm less than the first wire, and the length of the third wire is about 5-cm less than the second wire.

[0020] Figs. 3A and 3B show two examples of a two-guidewire system, including inner wire 12 and outer wire 26, being used to extend around a bend and into one channel at a bifurcation in a human blood vessel. Fig. 3A shows the performance of a transitionless wire, which can extend around the corner without doubling over, while Fig. 3B shows the performance of a wire with a transition, which tends to double over. The transition typically occurs where two materials that are different in hydrophilicity or stiffness are directly joined, and a transitionless wire is typically provided by gradually changing the hydrophilicity or stiffness, or by other methods of preventing the abrupt transition.

[0021] Fig. 4 shows contralateral access by the guidewire system from the right iliac artery R to the left iliac artery L. Fig. 5 shows a two-wire guidewire system, including inner wire 12 and outer wire 26, and treatment/ diagnostic device 52, being maneuvered into a branch of a blood vessel. Fig. 6 shows the two-wire guidewire system with catheter 58 being maneuvered into a branch of a blood vessel.

[0022] It is believed that the disclosure set forth above encompasses multiple distinct inventions with independent utility. While each of these inventions has been disclosed in its preferred form, the specific embodiments thereof as disclosed and illustrated herein are not to be considered in a limiting sense as numerous variations are possible. The subject matter of the inventions includes all novel and non-obvious combinations and sub-combinations of the various elements, features, functions and/or properties disclosed herein. No single feature, function, element or property of the disclosed embodiment is essential to all of the disclosed inventions. Similarly, where the following claims, and any subsequently presented claims in this or a related application, recite "a" or "a first" element or the equivalent thereof, such claims should be understood to include incorporation of one or more such elements, neither requiring nor excluding two or more such elements.

Claims

1. Multiple guidewire system for use in a catheterization procedure in a human blood vessel, the system including:

a first wire (12) configured for percutaneous insertion in the blood vessel, the first wire (12) having a proximal end (16) and a distal end (14) and defining a length dimension therebetween, and wherein the first wire (12) includes an opening (20) adjacent the proximal end (16) and an opening (18) adjacent the distal end (14), and a central lumen (22) communicating therebetween, the central lumen (22) defining an inner diameter, the first wire (12) having a generally cylindrical outer surface (24) defining an outer diameter, the first wire (12) defining a central longitudinal axis (A) along its length, the first wire (12) having a first handle (50) coupled adjacent the proximal end (16) for manipulation of the first wire (12) about and along the central axis (A), a second wire (26) configured for percutaneous insertion in the blood vessel over the first wire (12), the second wire (26) having a proximal end (30) and a distal end (28) and defining a length dimension therebetween, and wherein the second wire (26) includes an opening (36) adjacent the proximal end and an opening (34) adjacent the distal end, and a central lumen (32) commu-

nicating therebetween, the central lumen (32) defining an inner diameter, the second wire (26) having a generally cylindrical outer surface (38) defining an outer diameter, the second wire (26) defining a central longitudinal axis (A) along its length, the second wire (26) having a second handle (54) coupled adjacent the proximal end (30) for manipulation of the second wire (26) about and along the central axis (A),

a third wire (40) configured for percutaneous insertion in the blood vessel over the second wire (26), the third wire (40) having a proximal end and a distal end and defining a length dimension therebetween, and wherein the third wire (40) includes an opening adjacent the proximal end and an opening adjacent the distal end, and a central lumen communicating therebetween, the central lumen defining an inner diameter, the third wire (40) having a generally cylindrical outer surface defining an outer diameter, the third wire (40) defining a central longitudinal axis (A) along its length, the third wire (40) having a third handle (56) coupled adjacent the proximal end for manipulation of the third wire (40) about and along the central axis (A), and

characterized in that handles (50, 54) of the first and second wire (12, 26) include one or more selective interlocking means (60) which interlock with corresponding interlocking means (62) which interlock with corresponding interlocking means (62) in handles (54, 56) of the second and third wire (26, 40), when the handles are pushed together,

wherein, with the first, second, and third wires (12, 26, 40) coupled together, any of the handles (50, 54, 56) of the first, second, and third wires (12, 26, 40) may be used to manipulate all three wires, and

also wherein the wires (12, 26, 40) may be manipulated relative to one another by simultaneous use of two or three of the handles (50, 54, 56).

2. Multiple guidewire system according to claim 1, **characterized in that** the first wire (12) is transitionless.
3. Multiple guidewire system according to claim 1 or 2, **characterized in that** the first wire (12) is hydrophilic.
4. Multiple guidewire system according to one of claims 1 to 3, **characterized in that** the first wire (12) has an outer diameter selected from the group of about 0.10 mm (0.004-inches), about 0.20 mm (0.008-inches), about 0.25 mm (0.010-inches), and about 0.36 mm (0.014-inches).

5. Multiple guidewire system according to one of the foregoing claims, **characterized in that** the second wire (26) has an outer diameter selected from the group of about (0.20 mm) (0.008-inches), about 0.25 mm (0.010-inches), about 0.36 mm (0.014-inches), about (0,45 mm) (0.018-inches), and about (0.89 mm) 0.035-inches.
6. Multiple guidewire system according to one of the foregoing claims, **characterized in that** the length of the second wire (26) is less than the length of the first wire (12).
7. Multiple guidewire system according to one of the foregoing claims, **characterized in that** the system (10) has an overall variable rigidity which depends on the extent to which the first wire (12) extends out of the second wire (26) and the extent to which the second wire (26) extends out of the third wire (40).
8. Multiple guidewire system according to one of the foregoing claims, **characterized in that** the first wire (12) has a rigidity selected to allow the bifurcation crossing, and the second wire (26) has a rigidity selected to be greater than the rigidity of the first wire (12), and the third wire (40) has a rigidity selected to be greater than the rigidity of the first wire (12) and greater than the rigidity of the second wire (26).
9. Multiple guidewire system according to one of the foregoing claims, **characterized in that** with the first (50), second (54), and third (56) handles interlocked together, any of the handles of the first (12), second (26), and third (40) wires may be used to manipulate all three wires, and also the wires may be manipulated relative to one another by simultaneous use of two or three of the handles.
10. Multiple guidewire system according to one of the foregoing claims, **characterized in that** the length of the first wire (12) is between about 180 cm and about 300 cm, and the length of the second wire (26) is about 5 cm less than the first wire (12), and the length of the third wire (40) is about 5 cm less than the second wire (26).
11. Multiple guidewire, system according to one of the foregoing claims, **characterized in that** said system further comprises a catheter (58) for insertion over at least one of the first (12), second (26), and third (40) wires, wherein the catheter (58) includes a balloon, and further the catheter (58) includes a stent placement apparatus.
12. Multiple guidewire system according to one of the foregoing claims, **characterized in that** one of the first wire (12), the second wire (26), and the third wire (40) include a radiofrequency energy device

(52) for applying treatment within the blood vessel.

Patentansprüche

1. Mehrfach-Führungsdrahtsystem für ein Katheterisierungsverfahren in einem menschlichen Blutgefäß, umfassend einen ersten Draht (12), der zum stoßartigen Einführen in das Blutgefäß ausgebildet ist und ein körpernahes Ende (16) sowie ein entfernter liegendes Ende (14) aufweist, zwischen denen eine Längenabmessung festgelegt ist, wobei der erste Draht (12) mit einer Öffnung (20) neben dem körpernahen Ende (16) und einer Öffnung (18) neben dem entfernt liegenden Ende (14) versehen ist, die durch ein zentrales Lumen (22) verbunden sind, das einen Innendurchmesser bildet, wobei ferner der erste Draht (12) mit einer im allgemeinen zylindrischen äußeren Oberfläche (24) versehen ist, die einen Außendurchmesser hat, und der erste Draht (12) eine zentrale Längsachse (A) längs seiner Länge bildet sowie einen ersten Handgriff (50) hat, der mit dem körpernahen Ende (16) gekoppelt ist und dazu dient, den ersten Draht (12) um und entlang der zentralen Achse (A) zu führen, ferner umfassend einen zweiten Draht (26), der so ausgebildet ist, daß er sich stoßartig in das Blutgefäß über den ersten Draht (12) einführen läßt, wobei der zweite Draht (26) mit einem körpernahen Ende (30) und einem entfernt liegenden Ende (28) versehen ist und zwischen diesen Enden eine Längenabmessung bildet, und wobei der zweite Draht (26) eine Öffnung (36) neben dem körpernahen Ende und eine Öffnung (34) neben dem entfernt liegenden Ende aufweist, sowie ein zentrales Lumen (32) die beiden Enden verbindet, das einen Innendurchmesser hat, und wobei ferner der zweite Draht (26) mit einer im allgemeinen zylindrischen äußeren Oberfläche (38) versehen ist, die einen Außendurchmesser bildet, und der zweite Draht (26) eine zentrale Längsachse (A) entlang seiner Länge hat und einen zweiten Handgriff (54) aufweist, der neben dem körpernahen Ende (30) angeschlossen ist und dazu dient, den zweiten Draht (26) um und entlang der zentralen Achse (A) zu betätigen; und des weiteren mit einem dritten Draht (40), der so geartet ist, daß er stoßartig in das Blutgefäß über den zweiten Draht (26) eingeführt werden kann, und dieser dritte Draht (40) ein körpernahes Ende und ein entfernt liegendes Ende aufweist, die zwischen sich eine Längsabmessung bilden, und wobei der dritte Draht (40) neben dem körpernahen Ende mit einer Öffnung und neben dem entfernt liegenden Ende mit einer Öffnung versehen ist und zwischen diesen ein zentrales Lumen liegt, das einen Innendurchmesser aufweist, und wobei ferner der dritte Draht (40) eine in etwa zylindrische äußere Oberfläche mit einem Außendurchmesser bildet und eine zentrale Längsachse (A) entlang seiner Länge hat sowie ei-

- nen dritten Handgriff (56) aufweist, der neben dem körpernahen Ende angeordnet ist und zur Betätigung des dritten Drahtes (40) um und entlang der zentralen Achse (A) dient, **dadurch gekennzeichnet, daß** die Handgriffe (50, 54) des ersten und zweiten Drahtes (12, 26) eine oder mehrere selektive Verriegelungs-Einrichtungen (60) aufweisen, die mit entsprechenden Verriegelungs-Einrichtungen (62) in den Handgriffen (54, 56) des zweiten und dritten Drahtes (26, 40) in Eingriff treten, wenn die Handgriffe zusammengedrückt werden, wobei die ersten, zweiten und dritten Drähte (12, 26, 40) miteinander verbunden sind und irgendeiner der Handgriffe (50, 54, 56) der ersten, zweiten und dritten Drähte (12, 26, 40) verwendet werden kann, um alle drei Drähte zu handhaben und wobei schließlich die Drähte (12, 26, 40) auch in Bezug aufeinander durch gleichzeitige Benutzung von zwei oder drei der Handgriffe (50, 54, 56) gehandhabt werden können.
2. Mehrfach-Führungsdrahtsystem nach Anspruch 1, **dadurch gekennzeichnet, daß** der erste Draht (12) übergangslos ist.
 3. Mehrfach-Führungsdrahtsystem nach Anspruch 1 oder 2, **dadurch gekennzeichnet, daß** der erste Draht (12) wasserbindend ist.
 4. Mehrfach-Führungsdrahtsystem nach einem der Ansprüche 1 bis 3, **dadurch gekennzeichnet, daß** der erste Draht (12) einen Außendurchmesser aufweist, der aus der folgenden Gruppe ausgewählt ist: etwa 0,10 mm, etwa 0,20 mm, etwa 0,25 mm und etwa 0,36 mm.
 5. Mehrfach-Führungsdrahtsystem nach einem der vorhergehenden Ansprüche, **dadurch gekennzeichnet, daß** der zweite Draht (26) einen Außendurchmesser aufweist, der aus der folgenden Gruppe ausgewählt ist: etwa 0,20 mm, etwa 0,25 mm, etwa 0,36 mm, etwa 0,45 mm und etwa 0,89 mm.
 6. Mehrfach-Führungsdrahtsystem nach einem der vorhergehenden Ansprüche, **dadurch gekennzeichnet, daß** die Länge des zweiten Drahtes (26) geringer ist als die Länge des ersten Drahtes (12).
 7. Mehrfach-Führungsdrahtsystem nach einem der vorhergehenden Ansprüche, **dadurch gekennzeichnet, daß** das System (10) eine variable Gesamtsteifigkeit aufweist, die davon abhängt, wie weit der erste Draht (12) sich aus dem zweiten Draht (26) erstreckt und wie weit der zweite Draht (26) sich aus dem dritten Draht (40) erstreckt.
 8. Mehrfach-Führungsdrahtsystem nach einem der vorhergehenden Ansprüche, **dadurch gekennzeichnet, daß** der erste Draht (12) eine Steifigkeit aufweist, die so ausgewählt ist, daß sie eine doppelgängige Querung ermöglicht, und daß der zweite Draht (26) eine Steifigkeit aufweist, die so gewählt ist, daß sie größer ist als die Steifigkeit des ersten Drahtes (12), und des weiteren der dritte Draht (40) eine Steifigkeit aufweist, die so gewählt ist, daß sie größer ist als die Steifigkeit des ersten Drahtes (12) und größer als die Steifigkeit des zweiten Drahtes (26).
 9. Mehrfach-Führungsdrahtsystem nach einem der vorhergehenden Ansprüche, **dadurch gekennzeichnet, daß** die ersten, zweiten und dritten Handgriffe (50, 54, 56) miteinander verbunden sind, und daß ein beliebiger dieser Handgriffe des ersten, zweiten und dritten Drahtes (12, 26, 40) benutzt werden kann, um alle drei Drähte zu handhaben und außerdem die Drähte durch gleichzeitige Benutzung von zwei oder drei Handgriffen relativ zueinander gehandhabt werden können.
 10. Mehrfach-Führungsdrahtsystem nach einem der vorhergehenden Ansprüche, **dadurch gekennzeichnet, daß** die Länge des ersten Drahtes (12) zwischen etwa 180 cm und etwa 300 cm beträgt, die Länge des zweiten Drahtes (26) etwa 5 cm kleiner ist als die des ersten Drahtes (12), und die Länge des dritten Drahtes (40) etwa 5 cm kleiner ist als die des zweiten Drahtes (26).
 11. Mehrfach-Führungsdrahtsystem nach einem der vorhergehenden Ansprüche, **dadurch gekennzeichnet, daß** das System ferner einen Katheter (58) zur Einführung über wenigstens einen der ersten, zweiten und dritten Drähte (12, 26, 40) aufweist, wobei der Katheter (58) mit einem Ballon versehen ist und der Katheter (58) des weiteren ein Stent-Platzierungsgerät aufweist.
 12. Mehrfach-Führungsdrahtsystem nach einem der vorhergehenden Ansprüche, **dadurch gekennzeichnet, daß** einer der ersten, zweiten und dritten Drähte (12, 26, 40) eine Hochfrequenz-Energieeinrichtung (52) zur Behandlung des Blutgefäßes aufweist.
- ### Revendications
1. Système à multiples fils-guides à utiliser dans une procédure de pose de cathéter dans un vaisseau sanguin humain, le système incluant :
 - un premier fil (12) configuré pour une introduction percutanée dans le vaisseau sanguin, le premier fil (12) ayant une extrémité proximale (16) et une extrémité distale (14) et définissant une dimension en longueur entre celles-ci, et

dans lequel le premier fil (12) inclut une ouverture (20) adjacente à l'extrémité proximale (16) et une ouverture (18) adjacente à l'extrémité distale (14), et un lumen central (22) communiquant entre celles-ci, le lumen central (22) définissant un diamètre intérieur, le premier fil (12) ayant une surface extérieure généralement cylindrique (24) définissant un diamètre extérieur, le premier fil (12) définissant un axe longitudinal central (A) le long de sa longueur, le premier fil (12) ayant une première manette (50) couplée adjacente à l'extrémité proximale (16) pour une manipulation du premier fil (12) autour et le long de l'axe central (A),

un second fil (26) configuré pour une introduction percutanée dans le vaisseau sanguin par-dessus le premier fil (12), le second fil (26) ayant une extrémité proximale (30) et une extrémité distale (28) et définissant une dimension en longueur entre celles-ci, et dans lequel le second fil (26) inclut une ouverture (36) adjacente à l'extrémité proximale et une ouverture (34) adjacente à l'extrémité distale, et un lumen central (32) communiquant entre celles-ci, le lumen central (32) définissant un diamètre intérieur, le second fil (26) ayant une surface extérieure généralement cylindrique (38) définissant un diamètre extérieur, le second fil (26) définissant un axe longitudinal central (A) le long de sa longueur, le second fil (26) ayant une seconde manette (54) couplée adjacente à l'extrémité proximale (30) pour une manipulation du second fil (26) autour et le long de l'axe central (A),

un troisième fil (40) configuré pour une introduction percutanée dans le vaisseau sanguin par-dessus le second fil (26), le troisième fil (40) ayant une extrémité proximale et une extrémité distale et définissant une dimension en longueur entre celles-ci, et dans lequel le troisième fil (40) inclut une ouverture adjacente à l'extrémité proximale et une ouverture adjacente à l'extrémité distale, et un lumen central communiquant entre celles-ci, le lumen central définissant un diamètre intérieur, le troisième fil (40) ayant une surface extérieure généralement cylindrique définissant un diamètre extérieur, le troisième fil (40) définissant un axe longitudinal central (A) le long de sa longueur, le troisième fil (40) ayant une troisième manette (56) couplée adjacente à l'extrémité proximale pour une manipulation du troisième fil (40) autour et le long de l'axe central (A), et

caractérisé en ce que les manettes (50, 54) du premier et du second fil (12, 26) incluent un ou plusieurs moyens d'interverrouillage sélectif (60) qui viennent s'interverrouiller avec des moyens d'interverrouillage correspondants (62) qui viennent s'interverrouiller avec des moyens

d'interverrouillage correspondants (62) dans les manettes (54, 56) du second et du troisième fil (26, 40) quand les manettes sont poussées ensemble,

dans lequel, lorsque le premier, le second et le troisième fil (12, 26, 40) sont couplés ensemble, l'une quelconque des manettes (50, 54, 56) du premier, du second et du troisième fil (12, 26, 40) peut être utilisée pour manipuler tous les trois fils, et

dans lequel les fils (12, 26, 40) peuvent aussi être manipulés les uns par rapport aux autres en utilisant simultanément deux ou trois des manettes (50, 54, 56).

2. Système à multiples fils-guides selon la revendication 1, **caractérisé en ce que** le premier fil (12) est dépourvu de transition.
3. Système à multiples fils-guides selon la revendication 1 ou 2, **caractérisé en ce que** le premier fil (12) est hydrophile.
4. Système à multiples fils-guides selon l'une des revendications 1 à 3, **caractérisé en ce que** le premier fil (12) a un diamètre extérieur choisi parmi le groupe d'environ 0,10 mm (0,004 pouces), environ 0,20 mm (0,008 pouces), environ 0,25 mm (0,010 pouces), et environ 0,36 mm (0,014 pouces).
5. Système à multiples fils-guides selon l'une des revendications précédentes, **caractérisé en ce que** le second fil (26) a un diamètre extérieur choisi parmi le groupe d'environ 0,20 mm (0,008 pouces), environ 0,25 mm (0,010 pouces), environ 0,36 mm (0,014 pouces), environ 0,45 mm (0,018 pouces), et environ 0,89 mm (0,035 pouces).
6. Système à multiples fils-guides selon l'une des revendications précédentes, **caractérisé en ce que** la longueur du second fil (26) est inférieure à la longueur du premier fil (12).
7. Système à multiples fils-guides selon l'une des revendications précédentes, **caractérisé en ce que** le système (10) présente une rigidité globale variable qui dépend de la mesure suivant laquelle le premier fil (12) s'étend hors du second fil (26) et de la mesure suivant laquelle le second fil (26) s'étend hors du troisième fil (40).
8. Système à multiples fils-guides selon l'une des revendications précédentes, **caractérisé en ce que** le premier fil (12) présente une rigidité choisie pour permettre un croisement de bifurcation, et le second fil (26) présente une rigidité choisie pour être supérieure à la rigidité du premier fil (12), et le troisième fil (40) présente une rigidité choisie pour être supé-

rieure à la rigidité du premier fil (12) et supérieure à la rigidité du second fil (26).

9. Système à multiples fils-guides selon l'une des revendications précédentes, **caractérisé en ce que**, lorsque la première (50), la seconde (54) et la troisième (56) manettes sont interverrouillées ensemble, l'une quelconque des manettes du premier (12), du second (26) et du troisième (40) fil peut être utilisée pour manipuler tous les trois fils, et les fils peuvent être aussi manipulés les uns par rapport aux autres en utilisant simultanément deux ou trois des manettes. 5
10
10. Système à multiples fils-guides selon l'une des revendications précédentes, **caractérisé en ce que** la longueur du premier fil (12) est entre environ 180 cm et environ 300 cm, et la longueur du second fil (26) est environ 5 cm inférieure à celle du premier fil (12), et la longueur du troisième fil (40) est environ 5 cm inférieure à celle du second fil (26). 15
20
11. Système à multiples fils-guides selon l'une des revendications précédentes, **caractérisé en ce que** ledit système comprend en outre un cathéter (58) destiné à être introduit par-dessus l'un au moins du premier (12), du second (26) et du troisième (40) fil, dans lequel le cathéter (58) inclut un ballon, et le cathéter (58) inclut en outre un appareil de mise en place de stent. 25
30
12. Système à multiples fils-guides selon l'une des revendications précédentes, **caractérisé en ce qu'**un fil parmi le premier fil (12), le second fil (26) et le troisième fil (40) inclut un dispositif d'énergie à radiofréquence (52) pour appliquer un traitement à l'intérieur du vaisseau sanguin. 35
40
45
50
55

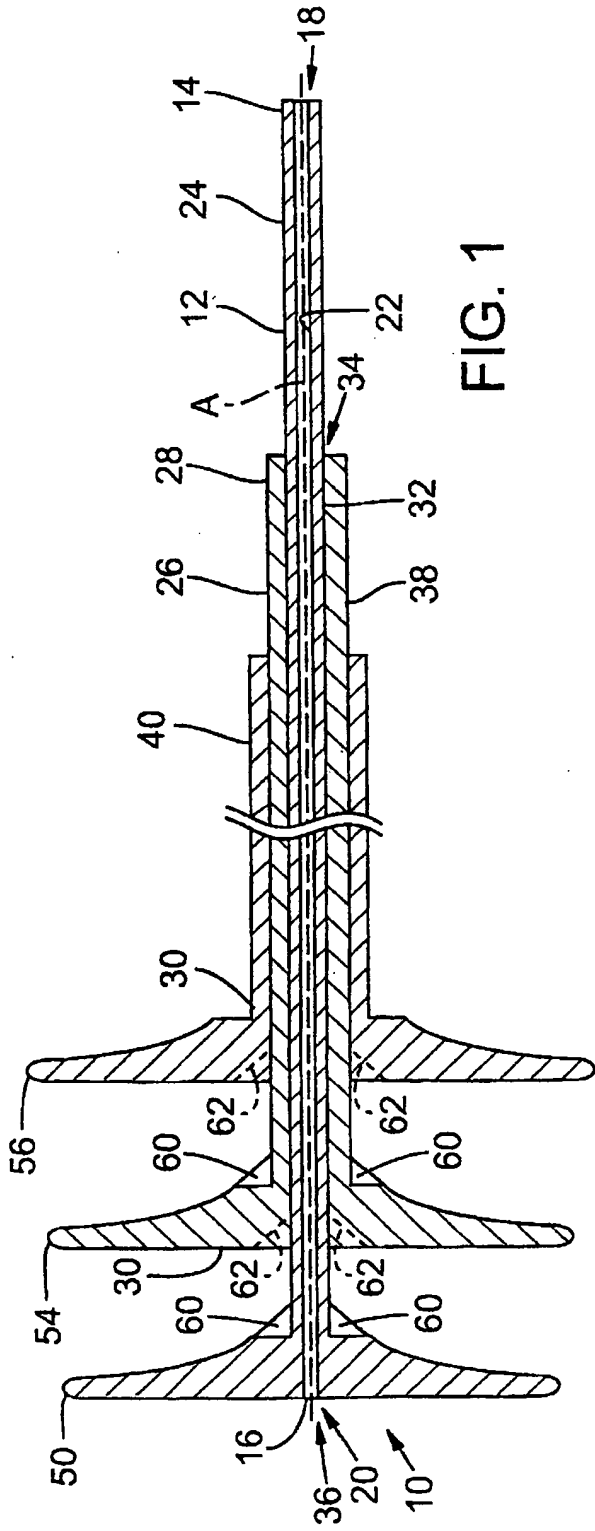


FIG. 1

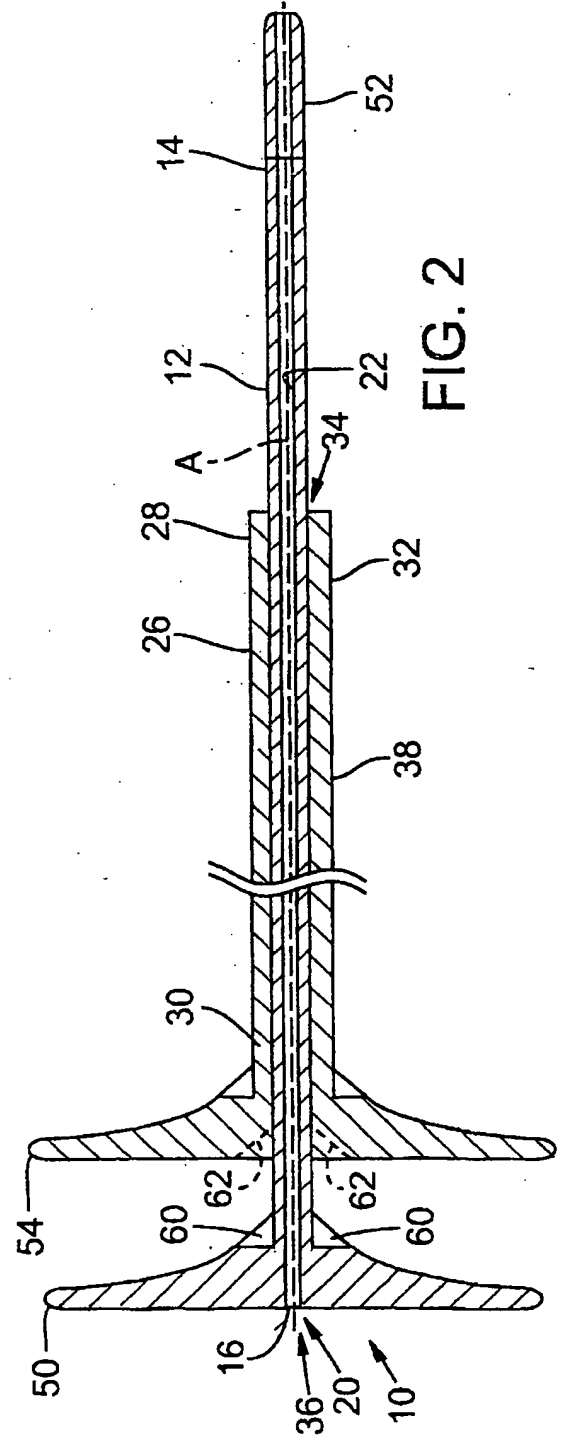


FIG. 2

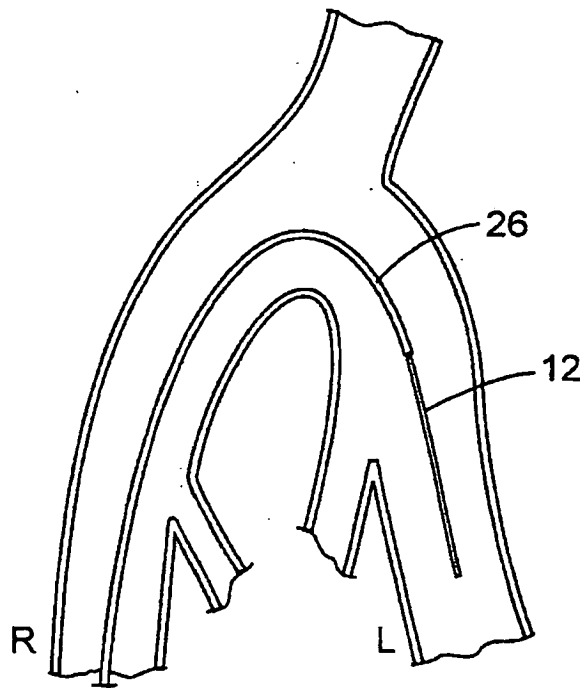
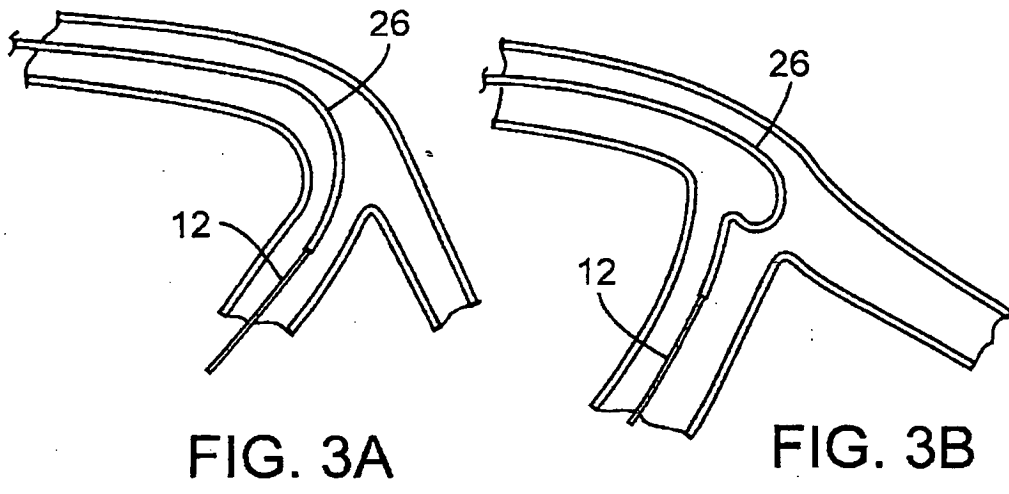


FIG. 4

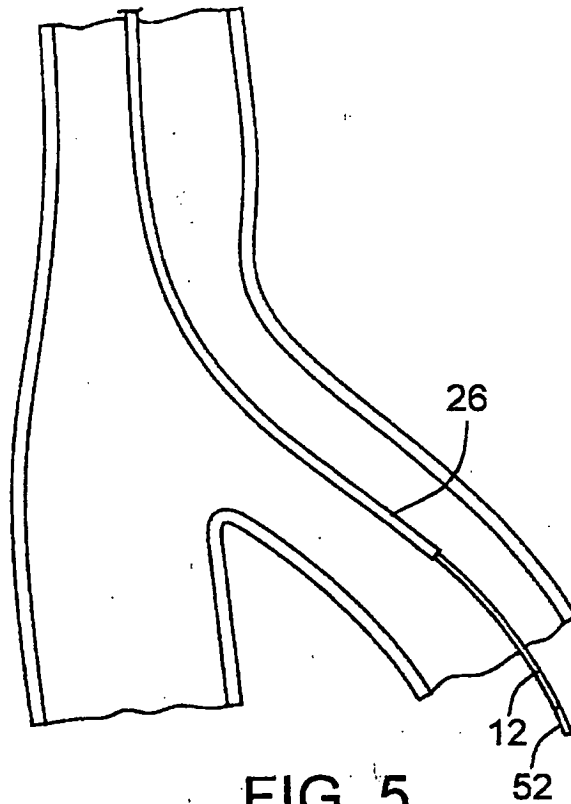


FIG. 5

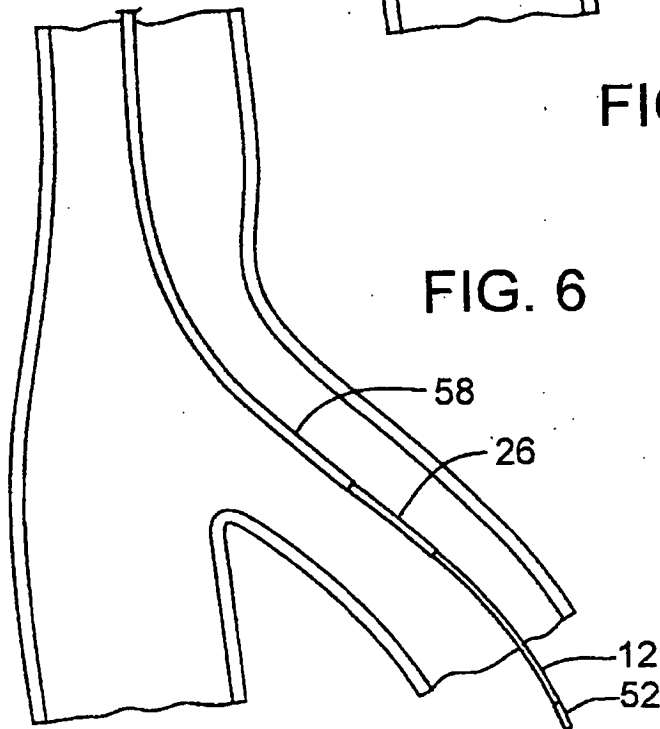


FIG. 6

REFERENCES CITED IN THE DESCRIPTION

This list of references cited by the applicant is for the reader's convenience only. It does not form part of the European patent document. Even though great care has been taken in compiling the references, errors or omissions cannot be excluded and the EPO disclaims all liability in this regard.

Patent documents cited in the description

- US 5733267 A [0002]

专利名称(译)	使用同心线的导管导丝系统		
公开(公告)号	EP1660152B1	公开(公告)日	2011-10-26
申请号	EP2004782386	申请日	2004-08-26
[标]申请(专利权)人(译)	Heuser先生理查德 - [R]		
申请(专利权)人(译)	Heuser先生, 理查德·		
当前申请(专利权)人(译)	Heuser先生, 理查德·		
[标]发明人	HEUSER RICHARD R		
发明人	HEUSER, RICHARD R.		
IPC分类号	A61M25/00 A61B5/00 A61M25/09 A61M25/01 A61M		
CPC分类号	A61M25/09041 A61M25/01 A61M25/0105 A61M25/09 A61M2025/0004 A61M2025/0681 A61M2025/09175		
优先权	60/498427 2003-08-27 US 10/927340 2004-08-25 US		
其他公开文献	EP1660152A2 EP1660152A4		
外部链接	Espacenet		

摘要(译)

本发明的导丝系统 (10) 用于插入和操纵导丝，用于在人血管内部署治疗装置 (52)。它包括两个或多个中空同心线 (12,26,40)，它们连接在一起以便插入人体血管中，每根线 (12,26,40) 具有一个或多个属性，这些属性被选择用于在弯道上操纵和插入部位与调查和治疗地点之间的交叉点。多根导线 (12,26,40) 可以具有彼此不同的独立选择的属性，使得每根导线可以有利地用于跨越不同类型的弯曲和交叉点以及沿着不同尺寸的血管的操纵以到达治疗或诊断部位。。治疗或诊断装置 (52) 可以设置在一根或多根导线 (12,26,40) 上，通常邻近远端尖端 (14,28)，包括提供激光或射频能量的装置，或光学相干反射计 (OCR)。

