

(19)



Europäisches Patentamt
European Patent Office
Office européen des brevets



(11)

EP 1 721 635 A2

(12)

EUROPÄISCHE PATENTANMELDUNG

(43) Veröffentlichungstag:
15.11.2006 Patentblatt 2006/46

(51) Int Cl.:
A61N 5/06 ^(2006.01) **A61B 5/00** ^(2006.01)

(21) Anmeldenummer: **06009229.3**

(22) Anmeldetag: **04.05.2006**

(84) Benannte Vertragsstaaten:
**AT BE BG CH CY CZ DE DK EE ES FI FR GB GR
HU IE IS IT LI LT LU LV MC NL PL PT RO SE SI
SK TR**
Benannte Erstreckungsstaaten:
AL BA HR MK YU

(30) Priorität: **11.05.2005 DE 102005022608**

(71) Anmelder: **Karl Storz GmbH & Co. KG
78532 Tuttlingen (DE)**

(72) Erfinder:
• **Irion, Klaus M.
78576 Liptingen (DE)**
• **Ehrhardt, André
78573 Wurmlingen (DE)**
• **Schmal, Andreas
78576 Emmingen-Liptingen (DE)**

(74) Vertreter: **Weller, Wolfgang et al
Witte, Weller & Partner
Patentanwälte
Postfach 10 54 62
70047 Stuttgart (DE)**

(54) Lichtsystem zur photodynamischen Diagnose und/oder Therapie

(57) Ein Lichtsystem zur photodynamischen Diagnose und/oder Therapie weist eine inkohärente Lichtquelle (12) und einen eine Eingangsgrenzfläche (24) aufweisenden Lichtleiter (20) auf, wobei die Eingangsgrenzfläche (24) und die Lichtquelle (12) relativ zueinander positionierbar sind. Das Lichtsystem (10) weist dabei ferner Folgendes auf, nämlich einen Lichtleistungsmesser (32)

zum Messen der an einem distalen Ende (26) des Lichtleiters (20) abgegebenen Lichtleistung, eine motorgestützte Positioniereinheit (30) zum Positionieren der Eingangsgrenzfläche (24) und der Lichtquelle (12) relativ zueinander und eine Steuereinheit (36), die die Positioniereinheit in Abhängigkeit der vom Lichtleistungsmesser (32) gemessenen Lichtleistung steuert.

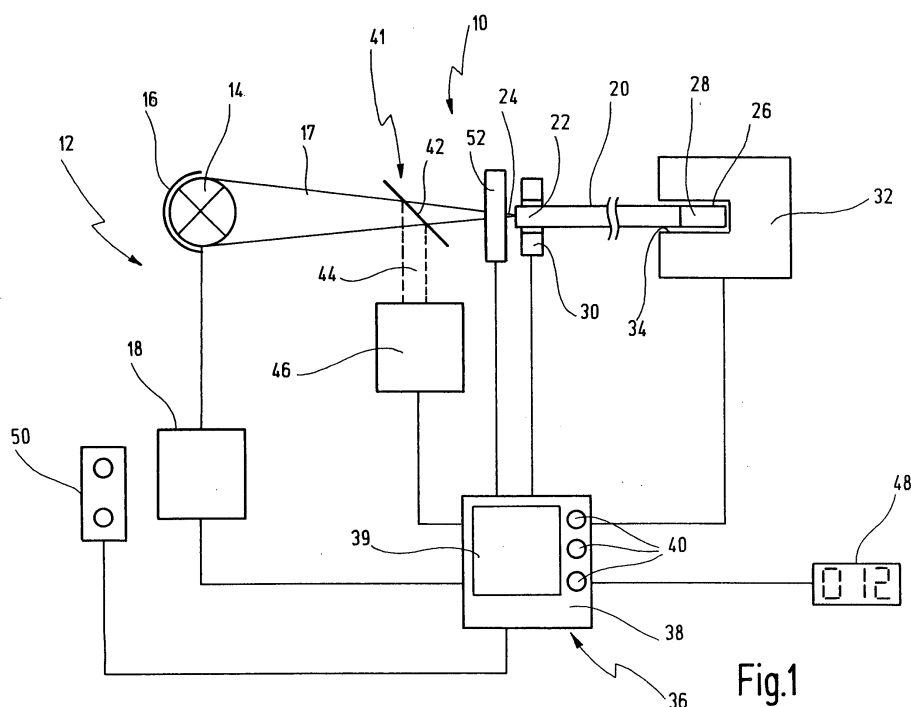


Fig.1

EP 1 721 635 A2

Beschreibung

[0001] Die vorliegende Erfindung betrifft ein Lichtsystem zur photodynamischen Diagnose und/oder Therapie, mit einer inkohärenten Lichtquelle und einem eine Eingangsgrenzfläche aufweisenden Lichtleiter, wobei die Eingangsgrenzfläche und die Lichtquelle relativ zueinander positionierbar sind.

[0002] Solche Lichtsysteme sind bekannt und werden z.B. von der Anmelderin unter der Bezeichnung T-light entwickelt. Ein solches Lichtsystem ist z.B. in W. Beyer, R. Waidelich, R. Knuechel, H. Stepp, R. Baumgartner, A. Hofstetter: Technical concepts for white light Photodynamic Therapy of bladder cancer. Med. Laser Appl. 17:37-40 (2002), beschrieben.

[0003] Solche Lichtsysteme werden z.B. in der photodynamischen Therapie angewendet. Bei dieser Behandlungsmethode werden einem Patienten sog. Photosensitizer verabreicht. Diese Photosensitizer können entweder spezifisch auf malignes Gewebe angewendet werden oder bevorzugt sind es Verbindungen, die sich von Natur aus in malignem Gewebe ansammeln. Werden diese Photosensitizer mit Licht gewisser Wellenlängen bestrahlt, kommt es zu einem phototoxischen Effekt, der das Gewebe, in dem sich die Photosensitizer angesammelt haben, zerstören kann.

[0004] Um bei der Behandlung einen maximalen Effekt zu erreichen, muss eine möglichst große Lichtmenge auf das mit dem Photosensitizer behandelte Gewebe angewendet werden. Beim Harnblasenkarzinom erfolgt dieses bspw. über spezielle Katheter, die einen Lichtleiter aufweisen an dessen distalem Ende eine Streustange angeordnet ist, um das am proximalen Ende in den Lichtleiter eingekoppelte Licht über einen möglichst großen Bereich zu verteilen. Damit solche Lichtleiter sterilisierbar sind und nicht zu einer Krankheitsübertragung zwischen Patienten führen, sind diese im Allgemeinen abnehmbar über einen Stecker mit der Lichtquelle verbunden.

[0005] Es hat sich nun gezeigt, dass beim Abnehmen und Einsetzen des Steckers, in eine Steckeraufnahme des Lichtsystems diese neu justiert werden muss, um die Eingangsgrenzfläche des Lichtleiters im Fokus der Lichtquelle zu positionieren, um eine möglichst große Lichtmenge in den Lichtleiter einzukoppeln.

[0006] Bei den bisher bekannten Systemen erfolgt dies dadurch, dass eine Referenzfaser in der Steckeraufnahme angeordnet wird und die Steckeraufnahme anschließend manuell justiert wird. Diese Referenzfaser wird dann aus der Steckeraufnahme entnommen und durch das proximale Ende des Lichtleiters ersetzt. Dies ist ein äußerst komplizierter und zeitaufwändiger Prozess, der die Zeit, in der ein solches System zur Patientenbehandlung bereitsteht, deutlich verkürzt. Ferner wird zur Justage eines solchen Systems spezialisiertes Personal benötigt, was die Kosten der Verwendung dieses Systems deutlich erhöht.

[0007] Es ist nun Aufgabe der Erfindung ein Lichtsystem zu beschreiben, bei dem die Justierung der Position der Eingangsgrenzfläche des Lichtleiters und der Lichtquelle relativ zueinander deutlich einfacher und schneller zu erreichen ist, wobei sichergestellt bleibt, dass eine möglichst große Lichtmenge an den Applikationsort geleitet wird.

stem zu beschreiben, bei dem die Justierung der Position der Eingangsgrenzfläche des Lichtleiters und der Lichtquelle relativ zueinander deutlich einfacher und schneller zu erreichen ist, wobei sichergestellt bleibt, dass eine möglichst große Lichtmenge an den Applikationsort geleitet wird.

[0008] Erfindungsgemäß wird das Problem dadurch gelöst, dass das Lichtsystem ferner Folgendes aufweist, nämlich einen Lichtleistungsmesser, zum Messen der an einem distalen Ende des Lichtleiters abgegebenen Lichtleistung, eine motorgestützte Positioniereinheit zum Positionieren der Eingangsgrenzfläche und der Lichtquelle relativ zueinander, und eine Steuereinheit, die die Positioniereinheit in Abhängigkeit von der von dem Lichtleistungsmesser gemessenen Lichtleistung steuert.

[0009] Ein solches System ermöglicht es nun, vor der Behandlung eines Patienten, die Lichtleistung am distalen Ende des Lichtleiters auf einfache Weise direkt zu messen. Die gemessene Lichtleistung wird dann zusammen mit der Position der Eingangsgrenzfläche des Lichtleiters und der Lichtquelle relativ zueinander an eine Steuereinheit weitergeleitet, die dann die Position der Eingangsgrenzfläche des Lichtleiters und der Lichtquelle relativ zueinander so verändert, dass eine gewünschte Lichtleistung am distalen Ende des Lichtleiters erreicht wird. Dieser Vorgang läuft vollkommen automatisiert ab und kann in kurzer Zeit durchgeführt werden, wodurch das Lichtsystem deutlich häufiger einsetzbar ist, als ein Lichtsystem, das eine manuelle Justage benötigt. Außerdem ist diese Justage auch ohne spezialisiertes Personal durchzuführen.

[0010] Ein solches Lichtsystem kann also deutlich häufiger und kostengünstiger eingesetzt werden.

[0011] Der Begriff "distales Ende des Lichtleiters" wie er zuvor und nachstehend verwendet wird, ist dabei nicht auf die distale Grenzfläche des Lichtleiters beschränkt, sondern schließt auch ggf. an dieser Grenzfläche angebrachte Lichtapplikatoren wie bspw. Streustangen ein.

[0012] In einer Ausgestaltung der Erfindung ist mit der Steuereinheit die Lichtleistung am distalen Ende des Lichtleiters maximierbar.

[0013] Es ist zwar möglich auch andere Werte für die gewünschte Lichtleistung festzulegen, bevorzugterweise wird aber angestrebt am distalen Ende des Lichtleiters eine möglichst hohe Lichtleistung zu erreichen. Durch diese Maßnahme kann dieses automatisch erreicht werden.

[0014] Das Maximieren der Lichtleistung erfolgt dabei im Allgemeinen so, dass die Positioniereinheit aufeinander folgend, die Lichtquelle und die Eingangsfläche des Lichtleiters relativ zueinander in drei Raumrichtungen in einem vorher definierten Bereich verfährt und jeweils das Lichtleistungsmaximum in der Raumrichtung bestimmt. Da es sich bei der Lichtleistungsverteilung um eine gaußförmige Verteilung handelt, stellt die Position des dritten Maximums dabei das gesamte Lichtleistungsmaximum dar.

[0015] In einer Ausgestaltung der zuvor genannten

Maßnahme erfolgt ein Maximieren der Lichtleistung am distalen Ende des Lichtleiters durch einen Gradienten-Optimierungsverfahren.

[0016] Bei einem Gradienten-Optimierungsverfahren erfolgt das Verfahren der Lichtquelle und der Eingangsgrenzfläche des Lichtleiters relativ zueinander in den drei Raumrichtungen nicht äquidistant, sondern entsprechend dem aktuellen Lichtleistungsgradienten. Somit wird das Lichtleistungsmaximum deutlich schneller erreicht.

[0017] In einer weiteren Ausgestaltung der Erfindung, ist zwischen der Lichtquelle und dem Lichtleiter ein IR-Blockfilter vorgesehen.

[0018] Inkohärente Lichtquellen geben neben dem für die photodynamische Therapie benötigten weißen Licht, auch Strahlung im IR-Bereich (Infrarotbereich), also Wärmestrahlung, ab. Ein kontinuierliches Einwirken dieser Wärmestrahlung auf das proximale Ende des Lichtleiters kann dort zu Verformungen führen, die die Effizienz des Einkoppels von Licht in das proximale Ende des Lichtleiters deutlich herabsetzen.

[0019] Das IR-Blockfilter filtert nun aus dem von der Lichtquelle abgegebenen Licht die Wärmestrahlung zum Teil oder vollständig heraus und leitet diese an eine andere Stelle ab, wodurch das proximale Ende des Lichtleiters keiner Wärmebelastung mehr ausgesetzt ist. Dadurch kann die Lebensdauer eines Lichtleiters deutlich erhöht und die Effizienz des Einkoppels von Licht deutlich verbessert werden.

[0020] In einer Ausgestaltung der zuvor genannten Maßnahme ist ein Detektor vorgesehen, der von dem IR-Blockfilter reflektierte Strahlung detektiert.

[0021] Die Verwendung eines Detektors in Kombination mit einem IR-Blockfilter kann dazu verwendet werden, die Intensität der von der Lichtquelle abgegebenen Strahlung zu messen, ohne dass dabei für die Therapie nützliches Weißlicht aus dem Licht ausgekoppelt werden muss.

[0022] Bei der Lichtquelle kann die Lichtleistung z.B. lebensdauerbedingt abfallen, was sich auch in der Leistung der IR-Strahlung niederschlägt. Wird dieses durch den Detektor festgestellt, kann z.B. die Ausgangsspannung eines Netzteils der Lichtquelle erhöht werden, um damit die Leistung auf den ursprünglichen Wert hochzuführen.

[0023] Ist dieses nicht mehr möglich, kann die Information über die Lichtleistung z.B. dazu verwendet werden, um in Abhängigkeit von dem Abfall der Lichtleistung die Bestrahlungsdauer zu verlängern, um jeweils die benötigte Strahlendosis zu verabreichen.

[0024] Ein solcher Detektor kann außerdem auf einfache Weise feststellen, ob die Lichtquelle noch funktionsfähig ist.

[0025] In einer weiteren Ausgestaltung dieser Maßnahme ist die Leistung der Lichtquelle in Abhängigkeit von der durch den Detektor detektierten Strahlung steuerbar.

[0026] Durch diese Maßnahme kann bei einem detek-

tierten Leistungsabfall der Lichtquelle, z.B. über die Lebensdauer, die Leistung der Lichtquelle automatisch, z.B. über die Ausgangsspannung eines Netzteils der Lichtquelle erhöht werden, wodurch sichergestellt wird, dass die Lichtquelle immer Licht der gleichen Leistung abgibt.

[0027] In einer weiteren Ausgestaltung der Erfindung wird die Lichtleistung am distalen Ende des Lichtleiters langsam auf einen Maximalwert erhöht.

[0028] Es hat sich gezeigt, dass wenn eine Bestrahlung bei einem Patienten vorgenommen wird, das Schmerzempfinden, das bei einer abrupten Applikation der Maximalbestrahlung auftreten kann, deutlich reduziert wird, wenn die Leistung am distalen Ende des Lichtleiters langsam auf die maximale Bestrahlungsstärke erhöht wird.

[0029] In einer weiteren Ausgestaltung der Erfindung ist eine Bedieneinheit vorhanden, mit der die Lichtleistung am distalen Ende des Lichtleiters zwischen vorgebbaren Werten variierbar ist.

[0030] Durch diese Maßnahme wird sozusagen eine Fernbedienung geschaffen, mit der ein Patient die Lichtleistung am distalen Ende des Lichtleiters einstellen kann, um diese seinem persönlichen Schmerzempfinden anzupassen. Bei einem Erhöhen der Lichtleistung verkürzt sich dabei die Bestrahlungszeit.

[0031] In einer weiteren Ausgestaltung der Erfindung erfolgt die Steuerung der Lichtleistung am distalen Ende des Lichtleiters durch Steuern der Leistung der Lichtquelle.

[0032] Durch diese Maßnahme, die z.B. durch einfaches Verändern der Ausgangsspannung eines Netzteils der Lichtquelle erreicht werden kann, ist ein besonders einfaches Steuern der Lichtleistung am distalen Ende des Lichtleiters möglich.

[0033] In einer weiteren Ausgestaltung der Erfindung erfolgt die Steuerung der Lichtleistung am distalen Ende des Lichtleiters durch Steuern der Position der Eingangsgrenzfläche des Lichtleiters und der Lichtquelle relativ zueinander.

[0034] Die Steuerung der Leistung der Lichtquelle z.B. über die Spannung ist nur in begrenzten Bereichen möglich, da z.B. bei einer zu geringen Spannung der Durchbruch zusammenbricht und kein Licht mehr abgegeben wird. Durch die oben genannte Maßnahme ist es nun möglich am distalen Ende des Lichtleiters auch eine Lichtleistung zu erreichen, die unterhalb der Leistung liegt, die alleine durch Steuern der Leistung der Lichtquelle möglich ist.

[0035] In einer weiteren Ausgestaltung ist mit der Lichtquelle gepulstes Licht abgebar.

[0036] Untersuchungen haben gezeigt, dass eine fraktionierte Bestrahlung, d.h. eine Bestrahlung mit definierten Unterbrechungen, den therapeutischen Effekt der photodynamischen Therapie erhöht. Vorteilhafterweise liegt dabei die Frequenz des gepulsten Lichts unterhalb der Ansprechzeit von Schmerzzellen, wodurch das Schmerzempfinden eines Patienten weiter reduziert wer-

den kann.

[0037] In einer Ausgestaltung der zuvor genannten Maßnahme ist an der Lichtquelle eine Shutterblende zur Erzeugung von gepulstem Licht vorgesehen.

[0038] Durch diese Maßnahme ist es möglich die Lichtquelle kontinuierlich zu betreiben, während sich die Shutterblende öffnet und schließt, wodurch das gepulste Licht erzeugt wird. Dies ist für die Lichtquelle deutlich weniger belastend als bspw. ein schnelles Ein- und Ausschalten. Dadurch wird die Lebensdauer der Lichtquelle deutlich erhöht.

[0039] In einer weiteren Ausgestaltung der Erfindung ist eine Eingabeeinheit vorgesehen, mit der eine von dem distalen Ende des Lichtleiters abzugebende Strahlungsdosis festlegbar ist, wobei insbesondere mit der Eingabeeinheit in Abhängigkeit von der Leistung der Lichtquelle, der Position der Eingangsgrenzfläche des Lichtleiters und der Lichtquelle relativ zueinander und der abzugebenden Strahlungsdosis eine Bestrahlungszeit berechenbar und einstellbar ist.

[0040] Diese Maßnahme vereinfacht den Betrieb eines Lichtsystems deutlich, da nur noch ein einziger Wert eingegeben werden muss und alle anderen Werte von dem Lichtsystem selbst berechnet werden.

[0041] In einer weiteren Ausgestaltung der zuvor genannten Maßnahme erfolgt die Berechnung der Bestrahlungszeit kontinuierlich.

[0042] Während des Betriebs eines Lichtsystems kann es z.B. durch ein Aufheizen der Lichtquelle, oder durch Eingriff des Patienten oder eines Operators, zu Veränderungen der am distalen Ende des Lichtleiters abgegebenen Leistung kommen. Durch die kontinuierliche Berechnung wird die Bestrahlungszeit während der gesamten Bestrahlung automatisch diesen Veränderungen angepasst.

[0043] In einer weiteren Ausgestaltung der Erfindung ist ein Timer vorgesehen mit dem nach Ablauf der Bestrahlungszeit die Lichtquelle automatisch abschaltbar ist.

[0044] Durch diese Maßnahme wird ein Operator deutlich entlastet, da dieser nur noch den Lichtleiter am Patienten anbringen und das Lichtsystem einschalten muss. Es ist kein gesondertes Nachprüfen, ob die Bestrahlungszeit abgelaufen ist, mehr notwendig.

[0045] In einer weiteren Ausgestaltung der Erfindung weist die motorgestützte Positioniereinheit zumindest einen Linearmotor auf.

[0046] Aufgrund ihrer kompakten Bauweise und ihrer hohen Präzision, sind Linearmotoren besonders für den Einsatz in einer solchen Positioniereinheit geeignet.

[0047] In einer weiteren Ausgestaltung der Erfindung ist am distalen Ende des Lichtleiters eine Schutzabdeckung vorgesehen, wobei diese Schutzkappe sterilisierbar und/oder zur Einmalverwendung vorgesehen ist.

[0048] Aufgrund der in dem Lichtleistungsmesser vorhandenen Elektronik ist dieser häufig nur schwer oder gar nicht zu sterilisieren. Am distalen Ende des Lichtleiters kann nun für die Messung eine Schutzabdeckung

angeordnet werden, die verhindert, dass das distale Ende, das zum Anbringen am Patienten steril sein muss, durch den Lichtleistungsmesser kontaminiert wird. Die Schutzabdeckung kann dabei sterilisierbar und somit wiederverwendbar ausgebildet sein oder zur Einmalverwendung vorgesehen und einfach nach Verwendung weggeworfen werden.

[0049] In einer weiteren Ausgestaltung der Erfindung weist das Lichtsystem ferner ein die Lichtquelle enthaltendes Beleuchtungsmodul mit einer Steckeraufnahme auf, wobei ein proximales Ende des Lichtleiters abnehmbar in der Steckeraufnahme angeordnet ist.

[0050] Durch diese Maßnahme kann der Lichtleiter von der Lichtquelle abgenommen werden und z.B. getrennt davon sterilisiert werden. Hierdurch kann die Sterilität des Lichtleiters, der im Patienten angeordnet wird sichergestellt werden, ohne dass die empfindlichen elektronischen Bauteile den Belastungen einer Sterilisation ausgesetzt werden.

[0051] Es versteht sich, dass die zuvor genannten und die nachstehend noch zu nennenden Merkmale nicht nur in der angegebenen Kombination, sondern auch in anderen Kombinationen oder in Alleinstellung anwendbar sind, ohne den Rahmen der vorliegenden Erfindung zu verlassen.

[0052] Ausführungsbeispiele der Erfindung sind in den Zeichnungen dargestellt und werden in der nachfolgenden Beschreibung näher erläutert. Es zeigen:

Fig. 1 stark schematisch ein Lichtsystem zur photodynamischen Diagnose und/oder Therapie,

Fig. 2 schematisch eine weitere Ausführungsform eines Lichtsystems zur photodynamischen Diagnose und/oder Therapie,

Fig. 3 ein Beleuchtungsmodul eines Lichtsystems, und

Fig. 4 eine Positioniereinheit des Beleuchtungsmoduls von Fig. 3.

[0053] In Fig. 1 ist ein Lichtsystem in seiner Gesamtheit mit der Bezugsziffer 10 bezeichnet.

[0054] Das Lichtsystem 10 weist eine Lichtquelle 12 auf, die hier aus einer Xenon-Kurzbogenlampe 14 besteht, die von einem Reflektor 16 umgeben ist, um einen gebündelten inkohärenten Lichtstrahl 17 zu bilden. Die Lichtquelle 12 weist ferner ein Netzgerät 18 für die Xenon-Kurzbogenlampe 14 auf.

[0055] Das Lichtsystem 10 weist ferner einen Lichtleiter 20 mit einem proximalen Ende 22 an dem sich eine Eingangsgrenzfläche 24 befindet, und einem distalen Ende 26 auf, an dem eine Streustange 28 angeordnet ist. Diese Streustange 28 dient dazu, das an der Eingangsgrenzfläche 24 in den Lichtleiter 20 eingekoppelte Licht, das zum distalen Ende 26 weitergeleitet wird, über einen möglichst großen Bereich zu verteilen.

[0056] Das proximale Ende 22 des Lichtleiters 20 ist dabei in einer motorgestützten Positioniereinheit 30 angeordnet, während das distale Ende 26 in einen Lichtleistungsmesser 32 eingeführt ist. Dieser Lichtleistungsmesser 32 weist einen Hohlraum 34 auf, in den das distale Ende 26 des Lichtleiters 20 eingeführt werden kann. In diesem Hohlraum 34 sind hier nicht dargestellte Sensoren angeordnet, die die am distalen Ende 26 des Lichtleiters 20 abgegebene Lichtleistung messen. Der Lichtleistungsmesser 32 und die Positioniereinheit 30 sind mit einer Steuereinheit 36, die hier durch den Mikrokontroller 38 gebildet wird, verbunden.

[0057] Der Lichtleistungsmesser 32 misst nun die am distalen Ende 26 des Lichtleiters 20 abgegebene Lichtleistung und leitet diesen Wert an den Mikrokontroller 38 weiter. Der Mikrokontroller 38 steuert nun die Positioniereinheit 30 an, um die Position des proximalen Endes 22 des Lichtleiters 20 und damit der Eingangsgrenzfläche 24 und der Lichtquelle 12 relativ zueinander zu verändern und misst dabei kontinuierlich die Veränderung der Lichtleistung am distalen Ende 26 des Lichtleiters 20. Wenn diese in einer Raumrichtung z.B. in x-Richtung ein Maximum erreicht hat, wird die Bewegung in dieser Raumrichtung eingestellt und eine Bewegung in eine andere Raumrichtung, z.B. in y-Richtung, durchgeführt. Wenn in der dritten Raumrichtung, z.B. in z-Richtung, das Maximum erreicht ist, ist auch das Gesamtmaximum der Lichtleistung am distalen Ende 26 des Lichtleiters 20 erreicht.

[0058] Der Mikrokontroller 38 weist ferner einen Bildschirm 39, der hier als Touchscreen ausgebildet ist, und Drehknöpfe 40 auf.

[0059] Der Bildschirm 39 kann sowohl dazu dienen, Daten wie die augenblickliche Lichtleistung am distalen Ende 26 des Lichtleiters 20 darzustellen, als auch, da es sich um ein Touchscreen handelt, z.B. besondere Betriebsmodi, wie ein langsames Hochfahren auf einen Maximalwert, auszuwählen. Die Drehknöpfe 40 dienen ebenfalls der Bedienung des Mikrokontrollers 38 und bilden zusammen mit dem Touchscreen eine Eingabeeinheit.

[0060] Das Lichtsystem 10 weist ferner ein IR-Blockfilter 41 auf, das hier als teildurchlässiger Spiegel 42 ausgebildet ist. Dieser teildurchlässige Spiegel 42 ist im Lichtstrahl 17 der Lichtquelle 12 angeordnet und reflektiert einen IR-Anteil 44 des Lichtstrahls 17, der hier mit gestrichelten Linien dargestellt ist, in Richtung eines Detektors 46.

[0061] Bei dem teildurchlässigen Spiegel 42 handelt es sich um einen sog. kalten Spiegel, der sichtbares Licht durchlässt und IR-Strahlung reflektiert. Dadurch führt das durch den Spiegel 42 durchtretende sichtbare Licht zu einer deutlich geringeren Erwärmung.

[0062] Der Detektor stellt nun die Leistung der von der Lichtquelle 12 abgegebenen IR-Strahlung 44 fest und leitet dieses Signal an den Mikrokontroller 38 weiter. Dieses Signal kann ebenfalls auf dem Bildschirm 39 dargestellt werden und informiert einen Operateur z.B. über

den Zustand der Xenon-Kurzbogenlampe 14. Sollte nun die Leistung der Xenon-Kurzbogenlampe 14 im Laufe der Zeit abfallen, kann der Mikrokontroller 38 das Netzteil 18 ansteuern, um die Ausgangsspannung für die Xenon-Kurzbogenlampe 14 zu erhöhen, wodurch die Leistung der xenon-Kurzbogenlampe 14 wieder auf ihren ursprünglichen Wert erhöht wird. Ist ein weiteres Erhöhen der Ausgangsspannung nicht mehr möglich, berechnet der Mikrokontroller 38 anhand des neuen Leistungswerts eine Veränderung der Bestrahlungszeit und gibt diese an einen Timer 48 weiter. Wenn der Timer 48 einen vorgegebenen Wert, also z.B. das Ende der Bestrahlungszeit erreicht hat, gibt dieser ein Signal an den Mikrokontroller 38 weiter, der dann mittels des Netzteils 18 die Xenon-Kurzbogenlampe 14 abschaltet.

[0063] Das Lichtsystem 10 weist ferner eine Bedieneinheit 50 auf, mit der z.B. ein Patient die Lichtleistung am distalen Ende 26 des Lichtleiters 20 innerhalb von vorgegebenen Parametern variieren kann. Er kann z.B. die Lichtleistung herabsetzen, wenn durch die Bestrahlung ein erhöhtes Schmerzempfinden verursacht wird. Er kann ferner die Lichtleistung erhöhen, wodurch die Bestrahlungszeit verkürzt wird.

[0064] Der Mikrokontroller 38 registriert wiederum die durch einen Patienten vorgenommenen Veränderungen in der Lichtleistung und berechnet daraus kontinuierlich eine neue Bestrahlungszeit, die wiederum an den Timer 48 weitergegeben wird.

[0065] Ferner weist das Lichtsystem 10 eine Shutterblende 52 auf, die zwischen der Lichtquelle 12 und der Eingangsgrenzfläche 24 des Lichtleiters 20 angeordnet ist. Durch diese Shutterblende 52 kann das auf die Eingangsgrenzfläche 24 des Lichtleiters 20 auftreffende Licht gepulst werden, was zu einer erhöhten therapeutischen Effizienz führt. Die Shutterblende 52 ist ebenfalls mit dem Mikrokontroller 38 verbunden und der Mikrokontroller 38 berechnet anhand der Pulsfrequenz der Shutterblende 52 die Bestrahlungszeit und leitet diese wiederum an den Timer 48 weiter. Die Drehknöpfe 40 des Mikrokontrollers 38 können dabei z.B. dazu verwendet werden, die Pulsfrequenz der Shutterblende zu regulieren.

[0066] In Fig. 2 ist ein Lichtsystem in seiner Gesamtheit mit der Bezugsziffer 60 bezeichnet.

[0067] Dieses Lichtsystem 60 weist ein Beleuchtungsmodul 62 und einen Lichtleiter 64 auf. Ein proximales Ende 66 des Lichtleiters 64 ist dabei lösbar in einer Steckeraufnahme 68 des Beleuchtungsmoduls 62 angeordnet. Dieses Beleuchtungsmodul 62 weist eine hier nicht dargestellte inkohärente Lichtquelle auf, wobei es sich z.B. um die Lichtquelle 12 handeln kann, mit der Licht in den in der Steckeraufnahme 68 angeordneten Lichtleiter 64 eingekoppelt werden kann. An einem distalen Ende 70 des Lichtleiters 64 ist eine transparente Schutzabdeckung 72 angeordnet, die das distale Ende 70 vor einer Kontamination während der Lichtleistungsmessung schützt. Diese Schutzabdeckung 72 ist dabei optisch vollständig transparent um eine Verfälschung der Mes-

sergebnisse zu vermeiden. Die Schutzabdeckung 72 ist zur Einmalverwendung ausgelegt und wird nach Gebrauch weggeworfen.

[0068] Das Lichtsystem 60 weist ferner einen Lichtleistungsmesser 74 auf, der eine Buchse 76 aufweist. In diese Buchse 76 kann nun das von der Schutzabdeckung 72 geschützte distale Ende 70 des Lichtleiters 64 eingeführt werden und durch den Lichtleistungsmesser kann die am distalen Ende 70 des Lichtleiters 64 abgegebene Lichtleistung, gemessen werden. Das Beleuchtungsmodul 62 und der Lichtleistungsmesser 74 sind hier in einem Gehäuse 78 vereinigt, wobei die obere Abdeckung des Gehäuses 78 hier nicht dargestellt ist.

[0069] Eine Signalleitung 80 des Beleuchtungsmoduls 62 und eine Signalleitung 82 des Lichtleistungsmessers 74 werden in einem Stecker 84 an dem Gehäuse 78 vereinigt und sind mittels eines Kabels 86 mit einer Steuereinheit 88 verbunden.

[0070] Die Steuereinheit 88 wird hier durch einen Personal Computer 90 gebildet, der einen Bildschirm 92 und eine alphanumerische Tastatur 94 als Eingabeeinheit aufweist. Die Steuereinheit 88 weist ferner eine Bedieneinheit 96 auf, mit der die am distalen Ende 70 des Lichtleiters 64 abgegebene Strahlung von einem Patienten individuell eingestellt werden kann.

[0071] Die Behandlung eines Patienten erfolgt nun wie folgt. Das distale Ende 70 des Lichtleiters 64 wird mit einer Schutzabdeckung 72 versehen und in die Buchse 76 des Lichtleistungsmessers 74 eingeführt. Der Lichtleistungsmesser 74 misst die am distalen Ende 70 des Lichtleiters 64 abgegebene Lichtleistung und übermittelt diese an die Steuereinheit 88. Das Beleuchtungsmodul 62 übermittelt die relative Position des proximalen Endes 66 des Lichtleiters 64 und der hier nicht dargestellten Lichtquelle zueinander an die Steuereinheit 88. Die Steuereinheit 88 steuert nun das Beleuchtungsmodul 62 an und verändert die Position des proximalen Endes 66 des Lichtleiters 64 und der Lichtquelle relativ zueinander in einer Raumrichtung. Gleichzeitig wird durch den Lichtleistungsmesser 74 der aktuelle Lichtleistungsgradient des am distalen Ende 70 abgegebenen Lichts gemessen. Gemäß dieses gemessenen Lichtleistungsgradienten, verändert die Steuereinheit 88 die Distanz mit der die relative Position des proximalen Endes 66 des Lichtleiters 64 und der Lichtquelle zueinander verändert wird, bis in den jeweiligen Raumrichtungen das Maximum erreicht ist.

[0072] Nach Abschluss dieses Justagevorgangs wird das distale Ende 70 des Lichtleiters 64 aus der Buchse 76 des Lichtleistungsmessers 74 entnommen und die Schutzabdeckung 72 vom distalen Ende 70 des Lichtleiters 64 entfernt.

[0073] Das distale Ende 70 des Lichtleiters 64 wird nun an einem zu behandelnden Patienten angeordnet und ein Operateur gibt mittels der Tastatur 94 eine Maximalbestrahlungsleistung, und eine Minimalbestrahlungsleistung, sowie eine gewünschte Bestrahlungsdosis ein und startet den Bestrahlungsvorgang.

[0074] Die Steuereinheit 88 erhöht nun langsam die am distalen Ende 70 des Lichtleiters 64 abgegebene Lichtleistung, bis der gewünschte Maximalwert erreicht wird und berechnet aus den Lichtleistungsdaten und der gewünschten Bestrahlungsdosis die benötigte Bestrahlungszeit. Während der Behandlung kann nun ein Patient über die Bedieneinheit 96, z.B. wenn die Behandlung zu schmerzhaft wird, die abgegebene Lichtleistung reduzieren. Die Steuereinheit 88 registriert diese Veränderung der Lichtleistung und berechnet daraus eine neue Bestrahlungszeit. Nach Ende der berechneten Bestrahlungszeit, das durch einen in der Steuereinheit 88 integrierten Timer ermittelt wird, wird die Lichtquelle des Beleuchtungsmoduls 62 abgeschaltet.

[0075] Es versteht sich, dass die für die Ausführungsbeispiele der Fig. 1 und 2 gezeigten Merkmale, insofern diese sich nicht gegenseitig ausschließen, auch in dem jeweilig anderen Anwendungsbeispiel zur Anwendung kommen können.

[0076] In Fig. 3 ist ein Beleuchtungsmodul wie es in einem Lichtsystem von Fig. 2 verwendet werden kann, in seiner Gesamtheit mit der Bezugsziffer 100 bezeichnet.

[0077] Aus Gründen der besseren Verständlichkeit ist die Lichtquelle selbst in dieser Darstellung nicht dargestellt.

[0078] Das Beleuchtungsmodul 100 weist eine Steckeraufnahme 102 auf, in der ein Stecker 104 eines Lichtleiters 106 eingebracht wurde, wobei ein proximales Ende 108 des Lichtleiters 106 über die Steckeraufnahme 102 hinausragt.

[0079] Die Steckeraufnahme 102 ist beweglich in einer Positioniereinheit 110 angeordnet. Diese Positioniereinheit 110 weist zwei im Winkel von 90° zueinander angeordnete Linearmotoren auf, von denen hier nur der Linearmotor 112 sichtbar ist. Dieser Linearmotor 112 weist eine Achse 114 auf, die in die Positioniereinheit 110 hineingeschoben oder aus dieser herausgezogen werden kann und dadurch die Position der Steckeraufnahme 102 verändert. Der genaue Aufbau dieser Positioniereinheit 110 ist im größeren Detail in Fig. 4 dargestellt.

[0080] Das Beleuchtungsmodul 100 weist ferner einen weiteren Linearmotor 118 auf, der eine Achse 120 aufweist, die eine Feder 122 aufweist.

[0081] Eine in dieses Beleuchtungsmodul 100 einzusetzende Lichtquelle ist entlang einer Schiene 116 verschiebbar angeordnet, wobei die Achse 120 des Linearmotors 118 gegen die Lichtquelle zu liegen kommt und die Feder 122 ebenfalls mit der Lichtquelle verbunden ist.

[0082] In diesem Beleuchtungsmodul 100 ist nun die Positioniereinheit 110 für die Bewegung des Lichtleiters 106 in x- und y-Richtung relativ zur inkohärenten Lichtquelle verantwortlich. Die relative Positionsverlagerung zwischen der Lichtquelle und dem proximalen Ende 108 des Lichtleiters 106 in z-Richtung erfolgt in dieser Ausführungsform durch ein Verschieben der Lichtquelle entlang der Schiene 116, was durch den Linearmotor 118 bzw. die Feder 122 erfolgt.

[0083] In Fig. 4 ist die Positioniereinheit 110 des Beleuchtungsmoduls 100 von Fig. 3 im größeren Detail dargestellt.

[0084] Die Positioniereinheit 110 weist in ihrer Mitte eine kreisförmige Öffnung 124 auf, in der die Steckeraufnahme 102 gelagert ist. In dieser Steckeraufnahme 102 sind der Stecker 104 nebst dem darin angeordneten Lichtleiter 106 angeordnet.

[0085] Die Positioniereinrichtung weist nun neben dem in Fig. 3 dargestellten Linearmotor 112 einen weiteren Linearmotor 126 auf, der im Winkel von 90° zum Linearmotor 112 angeordnet ist. Die Achse 114 des Motors 112 und eine Achse 128 des Motors 126 reichen dabei in die Öffnung 124 der Positioniereinheit 110 hinein. Die beiden Achsen 114 und 128 sind ebenfalls in einem Winkel von 90° zueinander angeordnet.

[0086] Am äußersten Ende der Achsen 114 und 128 sind Achsenkappen 130 und 132 angeordnet, die hier in Form von Halbkugeln ausgebildet sind. Die Steckeraufnahme 102 kommt dabei auf den Achskappen 130 und 132 zu liegen. Jeweils gegenüber den jeweiligen Motorachsen 114, 128 bzw. Achskappen 130, 132 sind Federn 134 und 136 angeordnet, an deren Ende Federkappen 138 und 140 angeordnet sind. Die Federn 134, 136 drücken die Federkappen 138, 140 gegen die Steckeraufnahme 102, wodurch diese gegen die jeweils gegenüber liegende Achskappe 130 bzw. 132 gedrückt wird.

[0087] Die Linearmotoren 112, 126 können nun die Motorachsen 114, 128 jeweils in Richtung der Doppelpfeile 142 bzw. 144 verschieben. Bei einer Bewegung der Motorachsen 114, 128 in Richtung der jeweiligen Linearmotoren 112, 126, stellen die Federn 134, 136 eine Rückstellkraft zur Verfügung, so dass die Steckeraufnahme 102 jeweils an die Achskappen 132, 130 gedrückt bleibt. Durch die Bewegung der Motorachsen 114, 128 in Richtung der Doppelpfeile 142, 144, kann nun die Steckeraufnahme 102 in einer beliebigen x/y-Position in der Öffnung 124 der Positioniereinheit angeordnet werden, wodurch die Positionierung des Lichtleiters 106 gegenüber der Lichtquelle in zwei Dimensionen erreicht wird.

Patentansprüche

1. Lichtsystem zur photodynamischen Diagnose und/oder Therapie, mit einer inkohärenten Lichtquelle (12) und mit einem eine Eingangsgrenzfläche (24) aufweisenden Lichtleiter (20; 64; 106), wobei die Eingangsgrenzfläche (24) und die Lichtquelle (12) relativ zueinander positionierbar sind, **dadurch gekennzeichnet, dass** das Lichtsystem (10; 60) ferner Folgendes aufweist, nämlich einen Lichtleistungsmesser (32; 74) zum Messen der an einem distalen Ende (26; 70) des Lichtleiters (20; 64; 106) abgegebenen Lichtleistung, eine motorgestützte Positioniereinheit (30; 110) zum Positionieren der Eingangsgrenzfläche (24) und der Lichtquelle (12) relativ zueinander, und

eine Steuereinheit (36; 88), die die Positioniereinheit (30; 110) in Abhängigkeit der vom Lichtleistungsmesser (32; 74) gemessenen Lichtleistung steuert.

2. Lichtsystem nach Anspruch 1, **dadurch gekennzeichnet, dass** mit der Steuereinheit (36; 88) die Lichtleistung am distalen Ende (26; 70) des Lichtleiters (20; 64; 106) maximierbar ist.
3. Lichtsystem nach Anspruch 2, **dadurch gekennzeichnet, dass** ein Maximieren der Lichtleistung am distalen Ende (26; 70) des Lichtleiters (20; 64; 106) durch ein Gradienten-Optimierungsverfahren erfolgt.
4. Lichtsystem nach einem der Ansprüche 1 bis 3, **dadurch gekennzeichnet, dass** zwischen der Lichtquelle (12) und dem Lichtleiter (20; 64; 106) ein IR-Blockfilter (41) vorgesehen ist.
5. Lichtsystem nach Anspruch 4, **dadurch gekennzeichnet, dass** ein Detektor (46) vorgesehen ist, der von dem IR-Blockfilter (41) reflektierte Strahlung (44) detektiert.
6. Lichtsystem nach Anspruch 5, **dadurch gekennzeichnet, dass** die Leistung der Lichtquelle (12) in Abhängigkeit von der durch den Detektor (46) detektierten Strahlung (44) steuerbar ist.
7. Lichtsystem nach einem der Ansprüche 1 bis 6, **dadurch gekennzeichnet, dass** die Lichtleistung am distalen Ende (26; 70) des Lichtleiters (20; 64; 106) langsam auf einen Maximalwert erhöht wird.
8. Lichtsystem nach einem der Ansprüche 1 bis 7, **dadurch gekennzeichnet, dass** ferner eine Bedieneinheit (50; 96) vorhanden ist, mit der die Lichtleistung am distalen Ende (26; 70) des Lichtleiters (20; 64; 106) zwischen vorgebbaren Werten variierbar ist.
9. Lichtsystem nach Anspruch 7 oder 8, **dadurch gekennzeichnet, dass** die Steuerung der Lichtleistung am distalen Ende (26; 70) des Lichtleiters (20; 64; 106) durch Steuern der Leistung der Lichtquelle (12) erfolgt.
10. Lichtsystem nach Anspruch 7 oder 8, **dadurch gekennzeichnet, dass** die Steuerung der Lichtleistung am distalen Ende (26; 70) des Lichtleiters (20; 64; 106) durch Steuern der Position der Eingangsgrenzfläche (24) des Lichtleiters (20; 64; 106) und der Lichtquelle (12) relativ zueinander erfolgt.
11. Lichtsystem nach einem der Ansprüche 1 bis 10, **dadurch gekennzeichnet, dass** mit der Lichtquelle (12) gepulstes Licht abgebar ist.

12. Lichtsystem nach Anspruch 11, **dadurch gekennzeichnet, dass** an der Lichtquelle (12) eine Shutterblende (52) zur Erzeugung von gepulstem Licht vorgesehen ist. 5
13. Lichtsystem nach einem der Ansprüche 1 bis 12, **dadurch gekennzeichnet, dass** eine Eingabeeinheit vorgesehen ist mit der eine von dem distalen Ende (26; 70) des Lichtleiters (20; 64; 106) abzugebende Strahlungsdosis festlegbar ist. 10
14. Lichtsystem nach Anspruch 13, **dadurch gekennzeichnet, dass** mit der Eingabeeinheit in Abhängigkeit von der Leistung der Lichtquelle (12), der Position der Eingangsgrenzfläche (24) des Lichtleiters (20; 64; 106) und der Lichtquelle (12) relativ zueinander und der abzugebenden Strahlungsdosis eine Bestrahlungszeit berechenbar und einstellbar ist. 15
15. Lichtsystem nach Anspruch 14, **dadurch gekennzeichnet, dass** die Berechnung der Bestrahlungszeit kontinuierlich erfolgt. 20
16. Lichtsystem nach einem der Ansprüche 1 bis 15, **dadurch gekennzeichnet, dass** ein Timer (48) vorgesehen ist, mit dem nach Ablauf der Bestrahlungszeit die Lichtquelle (12) automatisch abschaltbar ist. 25
17. Lichtsystem nach einem der Ansprüche 1 bis 16, **dadurch gekennzeichnet, dass** die motorgestützte Positioniereinheit (30; 110) zumindest einen Linear- motor (112, 118, 126) aufweist. 30
18. Lichtsystem nach einem der Ansprüche 1 bis 17, **dadurch gekennzeichnet, dass** am distalen Ende (26; 70) des Lichtleiters (20; 64; 106) eine Schutz- abdeckung (72) vorgesehen ist. 35
19. Lichtsystem nach Anspruch 18, **dadurch gekennzeichnet, dass** die Schutzabdeckung (72) sterili- sierbar ist. 40
20. Lichtsystem nach Anspruch 18 oder 19, **dadurch gekennzeichnet, dass** die Schutzabdeckung (72) zur Einmalverwendung vorgesehen ist. 45
21. Lichtsystem nach einem der Ansprüche 1 bis 20, **dadurch gekennzeichnet, dass** es ein die Lichtquelle (12) enthaltendes Beleuchtungsmodul (62; 100) mit einer Steckeraufnahme (68; 102) aufweist, wobei ein proximales Ende (22; 66; 108) des Lichtleiters (20; 64; 106) abnehmbar in der Steckeraufnahme (68; 102) angeordnet ist. 50

55

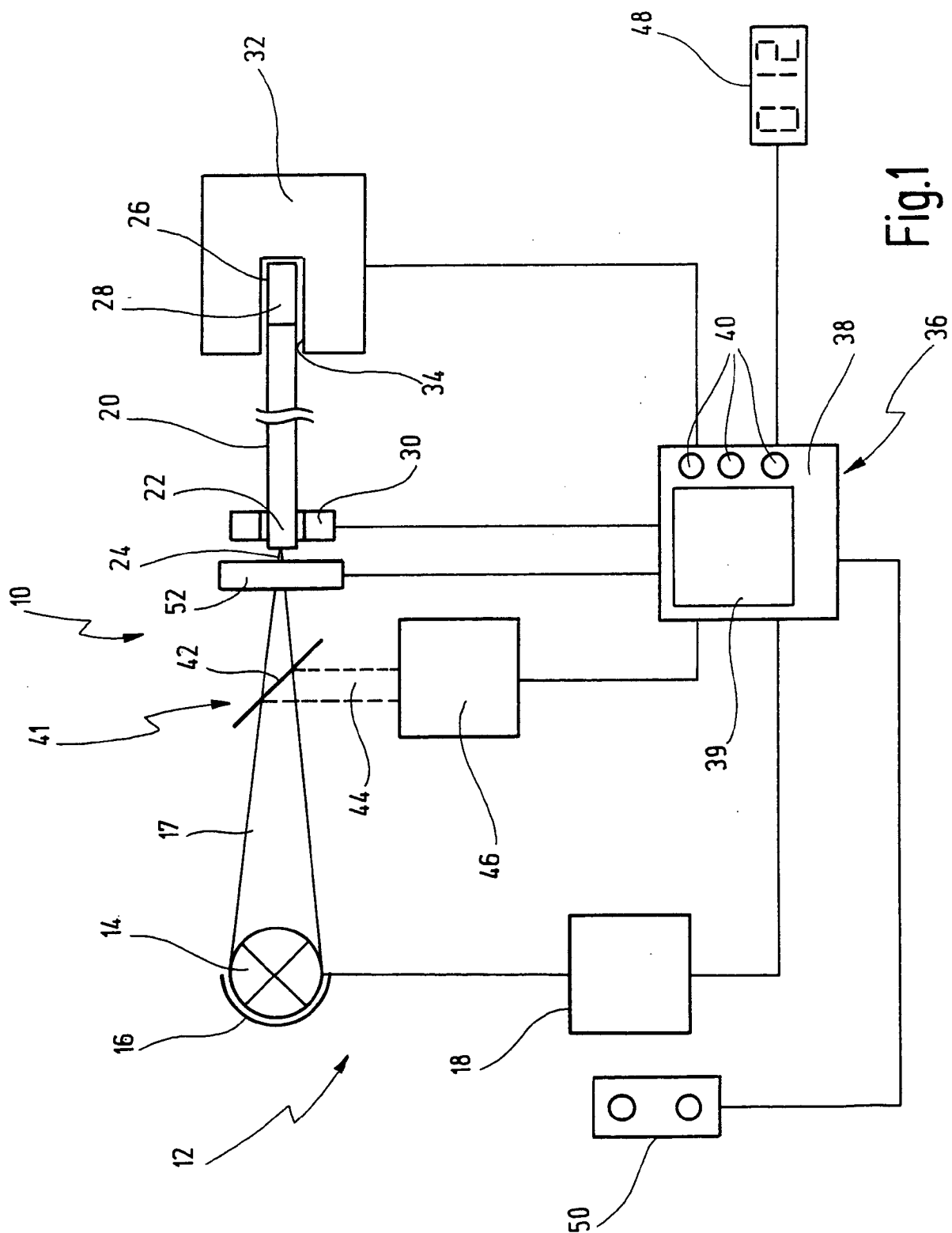


Fig.1

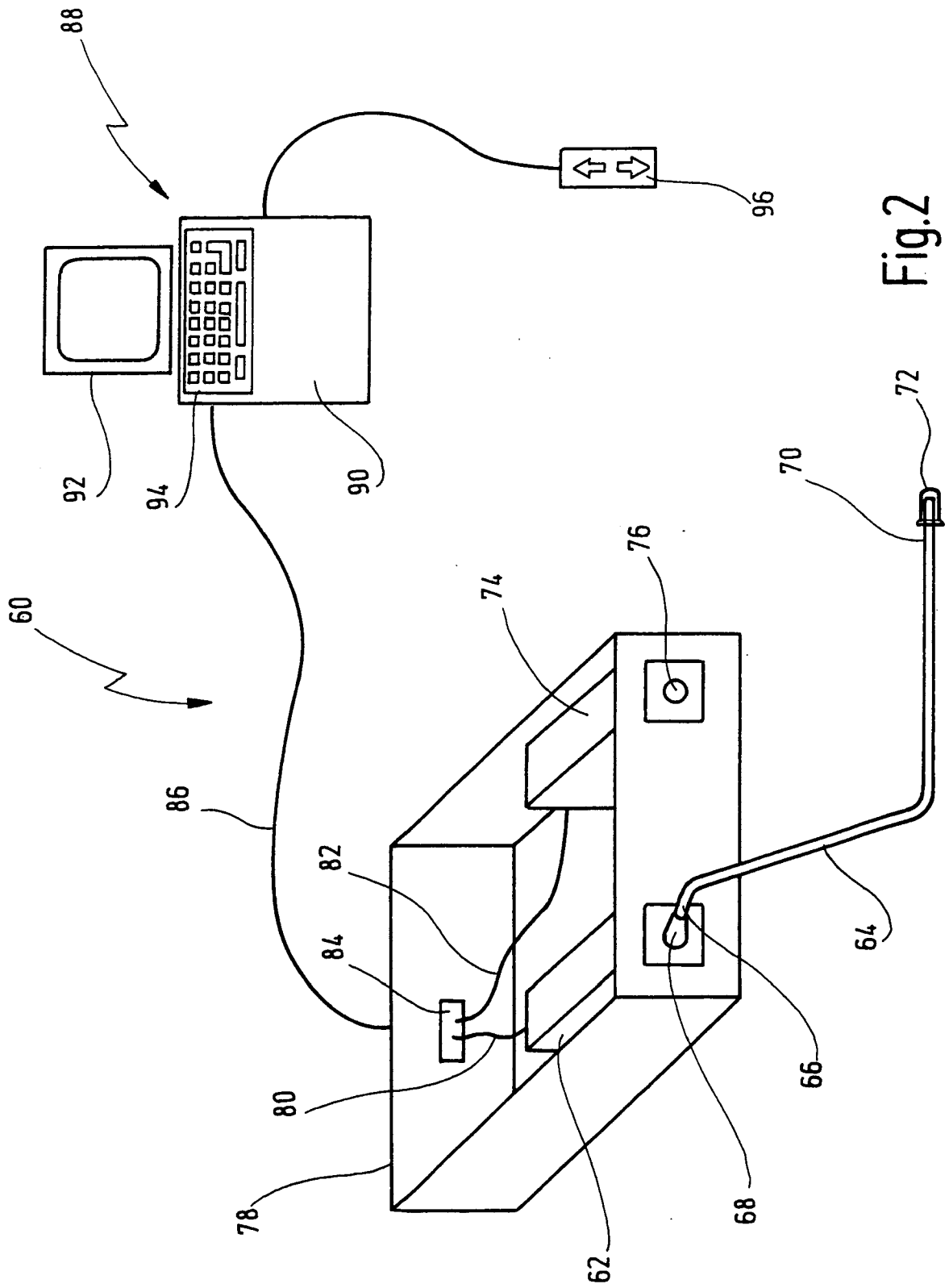
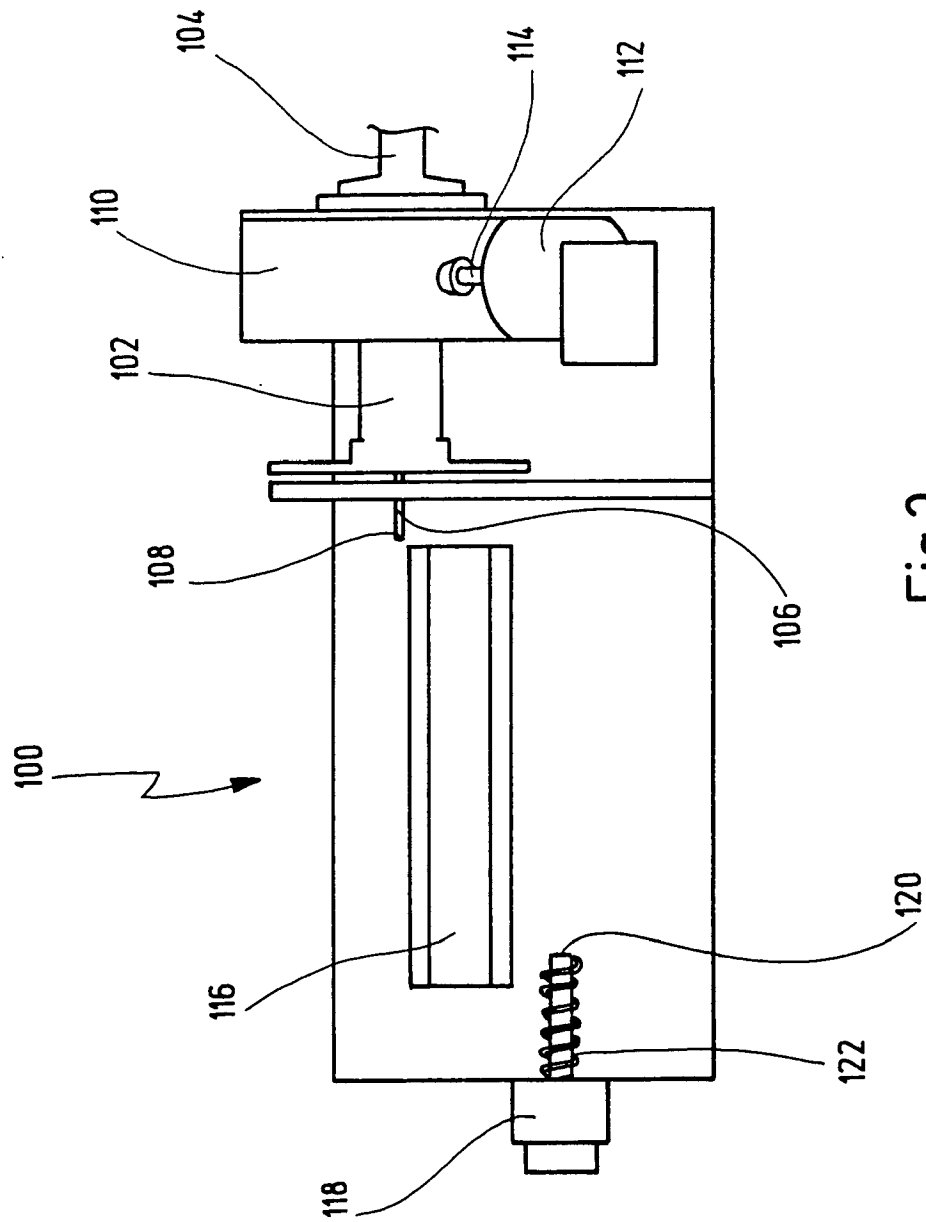


Fig.2



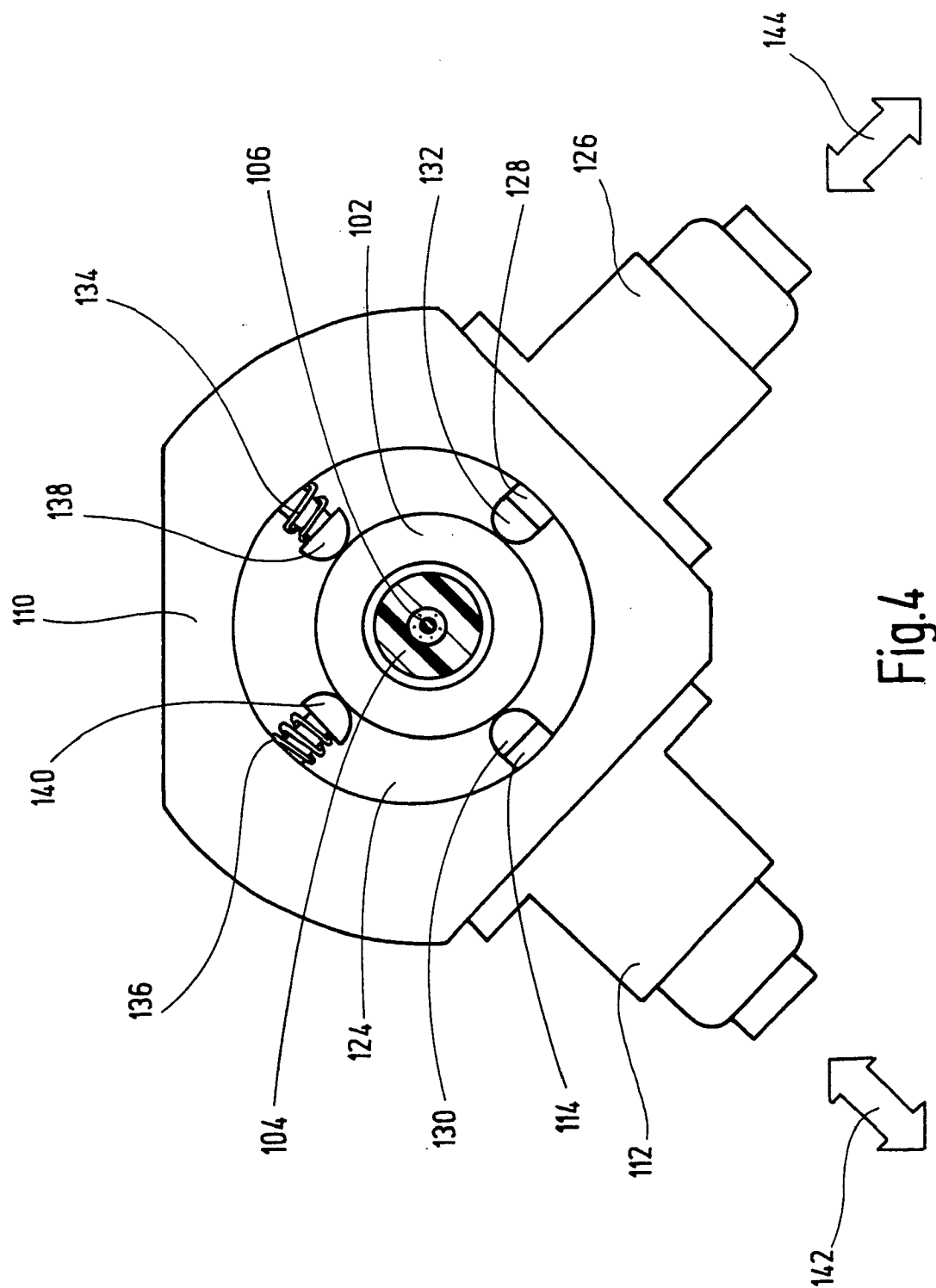


Fig.4

IN DER BESCHREIBUNG AUFGEFÜHRTE DOKUMENTE

Diese Liste der vom Anmelder aufgeführten Dokumente wurde ausschließlich zur Information des Lesers aufgenommen und ist nicht Bestandteil des europäischen Patentdokumentes. Sie wurde mit größter Sorgfalt zusammengestellt; das EPA übernimmt jedoch keinerlei Haftung für etwaige Fehler oder Auslassungen.

In der Beschreibung aufgeführte Nicht-Patentliteratur

- **W. BEYER ; R. WAIDELICH ; R. KNUECHEL ; H. STEPP ; R. BAUMGARTNER ; A. HOFSTETTER.**
Technical concepts for white light Photodynamic Therapy of bladder cancer. *Med. Laser Appl.*, 2002, vol. 17, 37-40 [0002]

专利名称(译)	用于光动力学诊断和/或治疗的光系统		
公开(公告)号	EP1721635A2	公开(公告)日	2006-11-15
申请号	EP2006009229	申请日	2006-05-04
[标]申请(专利权)人(译)	KARL STORZ		
申请(专利权)人(译)	KARL STORZ GMBH & CO.KG		
当前申请(专利权)人(译)	KARL STORZ GMBH & CO.KG		
[标]发明人	IRION KLAUS M EHRHARDT ANE SCHMAL ANDREAS		
发明人	IRION, KLAUS M. EHRHARDT, ANDRÉ SCHMAL, ANDREAS		
IPC分类号	A61N5/06 A61B5/00		
CPC分类号	G02B6/4298 A61B5/0059 A61N5/0601 A61N5/062 G02B6/4225 G02B6/4226		
代理机构(译)	WELLER , WOLFGANG		
优先权	102005022608 2005-05-11 DE		
其他公开文献	EP1721635B1 EP1721635A3		
外部链接	Espacenet		

摘要(译)

光动力诊断和治疗灯系统具有电动定位器 (30) , 其通过位于远端 (26) 处的光功率传感器 (32) 相对于光源 (12) 调节输入接口 (24) 。光导 (20) 使光功率最大化。包括用于控制灯强度的独立权利要求, 作为从红外阻挡滤光器 (41) 反射的光的函数。

