

(19) 日本国特許庁 (JP)

(12) 特 許 公 報 (B2)

(11) 特許番号
特許第4622389号
(P4622389)

(45) 発行日 平成23年2月2日 (2011.2.2)

(24) 登録日 平成22年11月12日 (2010.11.12)

(51) Int.Cl.	F I
G O 9 G 3/30 (2006.01)	G O 9 G 3/30 J
G O 9 G 3/20 (2006.01)	G O 9 G 3/20 6 1 1 A
H O 5 B 33/12 (2006.01)	G O 9 G 3/20 6 1 2 U
H O 1 L 51/50 (2006.01)	G O 9 G 3/20 6 2 4 B
	G O 9 G 3/20 6 2 4 C
請求項の数 7 (全 16 頁) 最終頁に続く	

(21) 出願番号	特願2004-249568 (P2004-249568)	(73) 特許権者	000002185
(22) 出願日	平成16年8月30日 (2004.8.30)		ソニー株式会社
(65) 公開番号	特開2006-65148 (P2006-65148A)		東京都港区港南1丁目7番1号
(43) 公開日	平成18年3月9日 (2006.3.9)	(74) 代理人	100104215
審査請求日	平成19年4月26日 (2007.4.26)		弁理士 大森 純一
		(74) 代理人	100117330
			弁理士 折居 章
		(74) 代理人	100072350
			弁理士 飯阪 泰雄
		(72) 発明者	川瀬 公崇
			東京都品川区北品川6丁目7番35号 ソ
			ニー株式会社内
		審査官	堀部 修平
		最終頁に続く	

(54) 【発明の名称】 表示装置及びその駆動方法

(57) 【特許請求の範囲】

【請求項 1】

輝度が駆動電流に依存する発光素子とこの発光素子に駆動電流を供給する駆動トランジスタとが電源電圧に対して直列に接続された画素回路をそれぞれ有し、マトリクス状に複数配置された画素と、

所定の走査サイクルで前記画素を選択する走査線と、
前記画素を駆動するための輝度情報を与えるデータ線と、
各列の前記データ線に供給されるデータ電位のピーク値を検出するピーク値検出手段と

と、
前記発光素子のアノード電圧が前記駆動トランジスタの飽和領域に位置する範囲内で、
前記ピーク値検出手段により検出されるピーク値が小さいほど前記電源電圧と前記発光素子のカソード電圧との間の電位差を減少させる電位差調整手段と
を備えた表示装置。

【請求項 2】

前記画素回路が赤、緑、青の各色に独立しており、前記電位差調整手段は、前記各色毎に前記電源電圧 - 前記カソード電圧間の電位差を調整する
請求項 1 に記載の表示装置。

【請求項 3】

前記電位差調整手段は、前記カソード電圧を調整する機能を有している
請求項 1 に記載の表示装置。

【請求項 4】

前記電位差調整手段は、前記電源電圧を調整する機能を有していることを特徴とする請求項 1 に記載の表示装置。

【請求項 5】

前記発光素子は、有機エレクトロルミネッセンス素子である請求項 1 に記載の表示装置。

【請求項 6】

所定の走査サイクルで画素を選択する走査線、画素を駆動するための輝度情報を与えるデータ線、及び、輝度が駆動電流に依存する発光素子とこの発光素子に駆動電流を供給する駆動トランジスタとが電源電圧に対して直列に接続された画素回路が、マトリクス状に複数配置された表示装置の各列の前記データ線に供給されるデータ電位のピーク値を検出するステップと、

前記発光素子のアノード電圧が前記駆動トランジスタの飽和領域に位置する範囲内で、前記検出されたピーク値が小さいほど前記電源電圧と前記発光素子のカソード電圧との間の電位差を減少させるステップとを有する

表示装置の駆動方法。

【請求項 7】

前記画素回路が赤、緑、青の各色に独立して設けられ、前記各色毎に前記電源電圧 - 前記カソード電圧間の電位差を調整する

請求項 6 に記載の表示装置の駆動方法。

【発明の詳細な説明】

【技術分野】

【0001】

本発明は、輝度が駆動電流に依存する発光素子を複数マトリクス状に配置した表示装置及びその駆動方法に関し、更に詳しくは、低消費電力効果の高い表示装置及びその駆動方法に関する。

【背景技術】

【0002】

近年、平面ディスプレイ装置の一つとして有機エレクトロルミネッセンス（以下「有機 EL」と略記する。）素子を用いた有機 EL 表示装置の開発が盛んに行われている。有機 EL 表示装置は、低電圧駆動で自発光型であり、動画特性、広視野角、色再現性に優れており、将来最も有望視されているディスプレイ装置の一つとされている。更に、バックライトが不要で薄型に構成できることから、携帯情報端末等のモバイル機器用途として期待されている。

【0003】

モバイル機器では、低消費電力化が求められるものの、有機 EL 素子の低消費電力化は未だ発展段階であり、低消費電力化が大きな課題となっている。そこで従来では、発光素子に流れる電流値を検出し、検出した電流値に基づいて発光素子に流れる電流を制御することにより、画面全体の発光輝度及び消費電力を抑制する技術等が提案されている（下記特許文献 1 参照）。

【0004】

【特許文献 1】特開 2003 - 195816 号公報

【発明の開示】

【発明が解決しようとする課題】

【0005】

さて、一般に、有機 EL 素子の輝度は、素子に供給される駆動電流に依存し、駆動電流に比例して素子の発光輝度が大きくなる。従って、有機 EL 素子からなるディスプレイの消費電力は、表示輝度の平均で決まる。即ち、液晶ディスプレイと異なり、有機 EL ディスプレイの消費電力は、表示画像によって大きく変動する。

【0006】

例えば、有機ＥＬディスプレイにおいては、全白画像を表示した場合に最も大きな消費電力を必要とするが、一般的な自然画の場合は、全白時に対して２０～４０％程度の消費電力で十分とされる。

【０００７】

しかしながら、電源回路設計やバッテリー容量は、ディスプレイの消費電力がいちばん大きくなる場合を想定して設計されることから、一般的な自然画に対して３～４倍の消費電力を考慮しなければならず、機器の低消費電力化及び小型化の妨げとなっている。

【０００８】

また、有機ＥＬ素子は、その寿命特性から、経時的に駆動電圧が上昇する傾向にある。そのため、ディスプレイに供給される電源電圧や有機ＥＬ素子のカソード電圧は、経時変化に伴う電圧上昇分のマージンを上乘せして設定されている。従って、機器の初期使用段階では、電圧マージン分が無駄に消費されていることとなり、低消費電力化を困難なものにしている。

10

【０００９】

本発明は上述の問題に鑑みてなされ、低消費電力化効率の高い表示装置及びその駆動方法を提供することを課題とする。

【課題を解決するための手段】

【００１０】

以上の課題を解決するに当たり、本発明の表示装置は、所定の走査サイクルで画素を選択する走査線、画素を駆動するための輝度情報を与えるデータ線、及び、輝度が駆動電流に依存する発光素子とこの発光素子に駆動電流を供給する駆動トランジスタとが電源電圧に対して直列に接続された画素回路が、マトリクス状に複数配置されてなる表示装置において、発光素子のアノード電圧が駆動トランジスタの飽和領域に位置する範囲内で、電源電圧と発光素子のカソード電圧との間の電位差を減少させる電位差調整手段を備えたことを特徴とする。

20

【００１１】

また、本発明の表示装置の駆動方法は、所定の走査サイクルで画素を選択する走査線、画素を駆動するための輝度情報を与えるデータ線、及び、輝度が駆動電流に依存する発光素子とこの発光素子に駆動電流を供給する駆動トランジスタとが電源電圧に対して直列に接続された画素回路が、マトリクス状に複数配置された表示装置の駆動方法において、各列のデータ線に供給されるデータ電位のピーク値、又は、全発光素子の駆動電流の総量を検出するステップと、発光素子のアノード電圧が駆動トランジスタの飽和領域に位置する範囲内で、電源電圧と発光素子のカソード電圧との間の電位差を減少させるステップとを有することを特徴とする。

30

【００１２】

電位差調整手段は、各列のデータ線に供給されるデータ電位のピーク値、又は、全発光素子の駆動電流の総量に基づいて、電源電圧とカソード電圧との間の電位差を小さくし、表示装置の駆動消費電力の低減を図る。

【００１３】

特に、電位差調整手段によって電源電圧 - カソード電圧間の電位差を減少させる基準として、駆動トランジスタの飽和領域上に動作点、即ち発光素子のアノード電圧が位置する範囲内で、カソード電圧を高めるか、あるいは電源電圧を低くする。これにより、表示輝度をほとんど低下させずに、電源電圧 - カソード電圧間の電位差を減少させ、消費電力の低減効率を高めることができる。

40

【発明の効果】

【００１４】

本発明によれば、駆動電流を制御することにより発光素子の輝度を制御する表示装置において、例えばデータ信号のピーク値もしくはディスプレイに供給される電流の総量に基づいて、発光素子の電源電圧とカソード電圧との間の電位差を減少させるようにしているので、画品位に影響を与えることなく、低消費電力化を図ることが可能となる。

50

【発明を実施するための最良の形態】

【0015】

以下、本発明の各実施の形態について図面を参照して説明する。本実施の形態では、各画素を構成する発光素子として有機EL素子を用いた有機ELアクティブマトリクス型表示装置を例に挙げて説明する。

【0016】

[第1の実施の形態]

図1は、本発明の第1の実施の形態による有機ELアクティブマトリクス型表示装置1の概略構成図である。有機ELアクティブマトリクス型表示装置1は、有機EL表示部2、水平駆動回路3、書込走査駆動回路4、制御回路5、ピーク検出回路6、信号処理回路7及び可変電圧源8で構成されている。

10

【0017】

図2は、有機EL表示部2の構成を示す概略図である。図示するように、書込走査線Xが行状に複数配列され、データ線Yが列状に複数配列されている。各書込走査線Xとデータ線Yの交差部には画素10が配置されている。

【0018】

書込走査線Xは、書込走査駆動回路4に接続されている。書込走査駆動回路4はシフトレジスタを含んでおり、制御回路5(図1)から垂直クロックVCKと垂直スタートパルスVSPとが供給される。そして、垂直クロックVCKに同期して垂直スタートパルスVSPを順次転送することにより、各書込走査線Xを一走査サイクル内で順次選択する。

20

【0019】

一方、データ線Yは、水平駆動回路(データ線駆動回路)3に接続されている。水平駆動回路3は、走査線Xの線順次走査に同期して、信号処理回路7(図1)から供給される各データ線Yの輝度情報に対応した電気信号(後述するVsig)を出力する。水平駆動回路3はシフトレジスタを含んでおり、制御回路5(図1)から水平クロックHCKと水平スタートパルスHSPとが供給され、水平クロックHCKに同期して水平スタートパルスHSPを順次転送し、各データ線Yを順次選択する。

【0020】

図3は、有機EL表示部2の画素10の一構成例である。図3に示す回路は、輝度情報の書込みをデータ線Yの電圧制御で行う電圧書込み型の画素回路10Aを示し、一つの画素回路10Aで一つの画素10を構成している。画素回路10Aは、有機EL素子11、電流供給線12、データ線Y、書込走査線X、書込走査トランジスタ13、駆動トランジスタ14及び保持容量15を備えている。

30

【0021】

書込走査トランジスタ13のソース(又はドレイン)は駆動トランジスタ14のゲートに接続され、ドレイン(又はソース)はデータ線Yに接続されている。書込走査トランジスタ13のゲートには、書込走査線Xが接続されている。駆動トランジスタ14のソースは電流供給線12に接続され、有機EL素子11のアノードに接続されている。保持容量15の一方の端子は駆動トランジスタ14のゲートに接続され、他方の端子は電流供給線12に接続されている。

40

【0022】

電流供給線12は電源電圧(VDD)に接続されており、有機EL素子11を駆動し発光させる定電流源とされている。この電流供給線12と駆動トランジスタ14と有機EL素子11とは、それぞれ直列に接続されており、有機EL素子11の発光輝度は、駆動トランジスタ14のゲート-ソース間電位(Vgs)に対応する駆動電流(ソースとドレインを流れる電流)Iの大きさに依存(比例)する。

【0023】

なお、書込走査トランジスタ13及び駆動トランジスタ14は、MOS(Metal Oxide Semiconductor)型電解効果トランジスタ、例えばポリシリコンTFT(Thin Film Transistor)で構成され、書込走査トランジスタ13はN型、駆動トランジスタ14はP型の

50

トランジスタとされている。

【0024】

画素10にデータを書き込むときは、書込走査線XをH(High)レベルにし、書込走査トランジスタ13をON状態とする。このとき、データ線Yと駆動トランジスタ14のゲートとが互いに接続される。データ線Yの電位が低いほど、駆動トランジスタ14のソースとゲート間の電圧(V_{gs})が大きくなり、駆動トランジスタ14のソースとドレインを流れる電流、すなわち有機EL素子11の駆動電流が大きくなることによって、その発光輝度(発光強度)が大きくなる。保持容量15は、駆動トランジスタ14のゲート電圧を保持し、書込走査線XがL(Low)レベルになっても有機EL素子11の発光を維持する。これにより、有機EL素子の発光動作が、一走査サイクルの間、保持される。

10

【0025】

図1を参照して、ピーク検出回路6は、本発明の「ピーク値検出手段」に対応し、入力された映像データ(電圧信号)のピーク値を検出する回路で、その検出データ(電圧制御信号)を可変電圧源8へ出力する。信号処理回路7は、ピーク検出回路6を介して入力された映像データに基づいて、有機EL表示部2の各画素回路10Aに供給するデータ電位(V_{sig})に変換し、データ線Yに入力する。

【0026】

可変電圧源8は、カソード線9を介して、有機EL表示部2の各有機EL素子11のカソードに接続されており、電源電圧(電流供給線12)と各有機EL素子11のカソード電圧との間の電位差を調整する機能を備えている。即ち、この可変電圧源8は、本発明の「電位差調整手段」に対応する。

20

【0027】

次に、本発明の動作原理について説明する。ここでは先ず、有機EL素子11の電気的特性及び光学的特性から説明する。

【0028】

有機EL素子11の駆動電圧(アノード-カソード間電圧)をV、駆動電流(素子に流れる電流)をI、発光輝度をLとしたとき、駆動電圧Vと駆動電流Iとの関係を図4に、駆動電流Iと発光輝度Lとの関係を図5にそれぞれ示す。

【0029】

図4に示すように、駆動電流Iは駆動電圧Vに対してべき乗関数で近似される。また、図5に示すように、発光輝度Lは駆動電流Iに比例する。このことから、アクティブマトリクス駆動の場合には、有機EL素子11に駆動トランジスタ14を接続し、駆動トランジスタ14の駆動電流Iを制御することにより、有機EL素子11の発光輝度が制御される。

30

【0030】

続いて、有機EL素子11を駆動するための駆動トランジスタ14の特性について説明する。

【0031】

図3に示すように、電流供給線12の電圧をVDD、駆動トランジスタ14のゲート-ソース間電位を V_{gs} 、ソースに対するドレインの電圧を駆動電圧V、ソースとドレイン間を流れる電流をIとする。ここで、 V_{gs} が駆動トランジスタ14の閾値電圧 V_{th} より大きい場合($V_{gs} > V_{th}$)の駆動電圧Vと駆動電流Iの関係を図6に示す。 V_{gs} の大きさにより特性が変わり、 V_{gs} が大きい場合と小さい場合を示している。

40

【0032】

図6において、駆動電圧Vがある電圧($= V_{gs} - V_{th}$: V_{gs} 大の場合は図のVAに相当し、 V_{gs} 小の場合は図のVBに相当する)より小さい領域では、駆動電流Iはほぼニアに上昇し(リニア領域)、それ以上の電圧では飽和する(飽和領域)。つまり、駆動電圧Vが大きい場合には駆動電流Iはほぼ一定し、駆動電圧Vを小さくしていくと、VAあるいはVBあたりから駆動電流Iが小さくなる。また、その境目の電圧は、 V_{gs} が大きいほど大きくなる($VB < VA$)。

50

【 0 0 3 3 】

駆動トランジスタ 14 の飽和領域における、 V_{gs} に対する駆動電流 I の特性を図 7 に示す。 V_{gs} が閾値電圧 V_{th} よりも大きくなると、 $(V_{gs} - V_{th})$ の 2 乗に比例して駆動電流 I が増加する。有機 EL 素子 11 の発光輝度 L を決定する駆動電流は V_{gs} で制御され、高階調すなわち発光輝度を大きくする場合には V_{gs} を大きくし、低階調すなわち発光輝度を小さくする場合には V_{gs} を小さくする。

【 0 0 3 4 】

図 3 に示したように、駆動トランジスタ 14 のソースが電源電圧 V_{DD} に接続されており、駆動トランジスタ 14 のドレインと有機 EL 素子 11 のアノードが点 X で接続されている。このときの駆動電圧 V と駆動電流（有機 EL 素子 11 に流れる電流） I の関係を図 8 に示す。横軸の駆動電圧 V の方向として、 V_{DD} を原点とし V_{DD} より下がる方向を正方向としている。このとき、駆動トランジスタ 14 は、図 6 に示した特性となる。 V_{gs} が大きい場合と小さい場合とを示し、それぞれ階調 A、階調 B とする。

【 0 0 3 5 】

一方、有機 EL 素子 11 の特性は、そのカソードを起点として電圧が上がる（負の方向にいく）に従い、図 4 に示した特性で電流が上昇する。図では、 V_{DD} とカソード間の電位差が大きい場合（カソード電圧 A）と小さい場合（カソード電圧 B）を示している。それぞれの曲線を OLEDA、OLEDB とする。

【 0 0 3 6 】

ここで、OLEDA と階調 A、階調 B の交点をそれぞれ X_4 、 X_2 とし、OLEDB と階調 A、階調 B の交点をそれぞれ X_3 、 X_1 とする。これらの交点の電圧 V は、図 3 の点 X すなわち有機 EL 素子 11 のアノード電圧に相当し、一般的にこの点は、動作点といわれる。

【 0 0 3 7 】

V_{DD} と有機 EL 素子 11 のカソード電圧間の電位差が大きい場合、例えば図 8 のカソード電圧 A の状態では、階調が大きい場合でも小さい場合でも動作点は駆動トランジスタ 14 の飽和領域にある。カソード電圧を小さくしていくと、例えばカソード電圧 B の状態で階調 B は飽和領域にあり、カソード電圧 A の場合との駆動電流 I の差 I_B は、僅かである。一方、階調 A の場合にはリニア領域にあり、駆動電流 I の差 I_A が大きくなる。

【 0 0 3 8 】

要するに、階調が小さい場合には、カソード電圧を小さくしても駆動電流 I すなわち発光輝度の変動量はほとんどないということ意味する。消費電力については、カソード電圧を V_c とすると、 $I \times (V_{DD} - V_c)$ で表される。この式から、カソード電圧 V_c を大きくするほど、 $(V_{DD} - V_c)$ が小さくなり、消費電力が小さくなる。

【 0 0 3 9 】

次に、有機 EL 素子 11 の経時変化の特性を図 9 に示す。図 9 は、有機 EL 素子 11 の積算駆動時間に対する初期輝度を 1 としたときの相対輝度を示している。また、図 10 に積算駆動時間に対する駆動電圧 V の特性を示す。積算駆動時間の増加とともに輝度は減衰し、駆動電圧 V は上昇する傾向にある。

【 0 0 4 0 】

従って、従来の有機 EL 素子を発光素子とする表示機器においては、経時的な駆動電圧の上昇を見込んで、 $V_{DD} - V_c$ 間電圧を大きめに設定する必要がある。しかし、これでは機器の使用初期は無駄な消費電力が発生することになる。

【 0 0 4 1 】

以下、具体的な回路において実際に測定したデータを示す。回路は、図 3 に示した画素回路 10 A で、電流供給線 12 の電圧（ V_{DD} ）に対するデータ線 Y の電位差を V_{sig} とする。この V_{sig} は、データ線 Y に入力されるデータ電位であり、 V_{sig} が大きいほど高階調となる。

【 0 0 4 2 】

図 11 は、 V_{sig} に対する表示装置の画面輝度を示す。 V_{sig} を大きくしていくと

10

20

30

40

50

、駆動トランジスタ 14 の閾値電圧 (2 . 5 V) 以上で 2 乗特性で輝度が上昇する。これは、図 7 に示した特性にて説明できる。

【 0 0 4 3 】

図 1 2 は、有機 E L 素子 11 のカソード電圧 V_c と画面輝度の関係を示している。ここで、横軸は、高階調でも動作点が十分駆動トランジスタ 14 の飽和領域にある場合、例えば図 8 のカソード電圧 A に相当する電圧を原点とし電流供給線 12 の電圧方向に正としている。

【 0 0 4 4 】

図 1 2 では、4 つの階調 (V_{sig1} 、 V_{sig2} 、 V_{sig3} 、 V_{sig4}) について示しており、 V_{sig4} が高階調側である。図示するように、高階調側ではカソード電圧が小さい段階で輝度が低下していく。これは、図 8 で説明したように、カソード電圧を大きくすると高階調側になるほどリニア領域に入り、駆動電流 I すなわち輝度が低下するためである。

【 0 0 4 5 】

図 1 3 は、図 1 2 の縦軸をカソード電圧ゼロのときの輝度を 1 としたときのカソード電圧に対する相対輝度を示している。 V_{sig1} ではカソード電圧を 6 V にしてもほぼ変わらない。 V_{sig4} の場合はカソード電圧 3 V を超えると輝度が大きく低下する。

【 0 0 4 6 】

図 1 4 は、カソード電圧に対する表示装置の輝度と総電流量を示している。ここでの V_{sig} は、図 1 2 の V_{sig4} のときに相当する。カソード電圧の上昇に伴い、2 つの曲線はほぼ同じ挙動を示している。また、図 1 5 は、図 1 4 においてカソード電圧ゼロのときの値に対する相対値を示している。この図を見ても、相対輝度と相対電流はほぼ同じカソード電圧で大きく低下し始める。これは、電流と輝度が図 5 に示すようにリニアな関係にあるということから説明できる。

【 0 0 4 7 】

更に、図 1 6 は、赤色 (R)、緑色 (G)、青色 (B) 各色ごとのカソード電圧に対する相対輝度を示している。R、G、B で特性が異なるがこれは発光素子ごとに図 4 に示す特性が異なり、図 8 に示す動作点 X が異なるためである。閾値電圧が大きいほど動作点の電圧がカソード電圧側にシフトし、図 1 6 において相対輝度が大きく低下し始めるカソード電圧の値が小さくなる。図 1 6 の例では、青色 (B) の閾値電圧が最も大きい。

【 0 0 4 8 】

さて、以上述べた説明を踏まえて、図 1 に示した本実施の形態の有機 E L アクティブマトリクス型表示装置 1 の動作について説明する。

【 0 0 4 9 】

映像データはまず、ピーク検出回路 6 に入力され、ここで映像データのピーク電位の検出が行われる。このピーク検出回路 6 におけるピーク検出データに基づいて電圧制御信号が生成され、これが可変電圧源 8 に出力される。一方、映像データはピーク検出回路 6 を通って信号処理回路 7 に入力される。ここで、映像データは、有機 E L 表示部 2 の各画素回路 10 A の V_{sig} に相当するデータ電位に変換され、水平駆動回路 3 において各データ線 Y 毎に入力される。

【 0 0 5 0 】

可変電圧源 8 は、ピーク検出回路 6 からの電圧制御信号に基づいて、各画素回路 10 A に共通に接続されたカソード線 9 を介して各画素回路 10 A における有機 E L 素子 11 のカソード電圧を高める方向に調整することにより、電流供給線 12 の電源電圧 V_{DD} とカソード電圧 V_c との間の電位差を小さくし、有機 E L 表示部 2 (表示装置 1) の駆動消費電力の低減を図る。

【 0 0 5 1 】

特に、本実施の形態においては、可変電圧源 8 によってカソード電圧 V_c を上げる際の基準として、 V_{sig} データで動作する駆動トランジスタ 14 の飽和領域に動作点、即ち有機 E L 素子 11 のアノード電圧が位置する範囲内で、カソード電圧 V_c の電圧を高める

10

20

30

40

50

ようにしている。これにより、表示輝度をほとんど低下させずに、 $V_{DD} - V_c$ 間の電位差を減少させ、消費電力の低減効率を高めることができる。

【0052】

つまり、ピーク検出回路6にて検出される映像データのピーク値が大きい場合、例えば図13の V_{sig4} に相当する場合には、カソード電圧 V_c を3V以上大きくすると輝度低下が大きくなるが、ピーク値が小さい場合、例えば図13の V_{sig2} に相当する場合には、カソード電圧 V_c を5Vまで上げて輝度低下にそれほど影響を与えない。すなわち、映像データのピーク値が小さいほどカソード電圧 V_c を上げることができるので、消費電力を抑えることができる。

【0053】

このように、本実施の形態においては、各列のデータ線に供給されるデータ電位のピーク値を検出し、その検出データに基づいて可変電圧源8による有機EL素子11のカソード電圧 V_c を最適な電圧に調整することにより、有機EL表示部2の消費電力の低減を図ることが可能となる。

【0054】

可変電圧源8によるカソード電位 V_c の調整は、例えば、映像フレーム周期で行うことができる。この場合、フレーム毎に映像データのピークが異なる画像を表示する際に常に一定の消費電力低減効果が得られる。

【0055】

[第2の実施の形態]

続いて、本発明の第2の実施の形態について説明する。

【0056】

図17は、本発明の第2の実施の形態による有機ELアクティブマトリクス型表示装置21の概略構成図である。なお、図において上述の第1の実施の形態と対応する部分については同一の符号を付し、その詳細な説明は省略するものとする。

【0057】

本実施の形態の有機ELアクティブマトリクス型表示装置21は、有機EL表示部2、水平駆動回路3、書込走査駆動回路4、制御回路5、信号処理回路7、可変電圧源8、バイアス抵抗22、電流検出回路23及び信号増幅回路24で構成されている。

【0058】

映像データは信号処理回路7に入力され、ここで有機EL表示部2の各画素回路10Aの V_{sig} に相当するデータ電位に変換され、水平駆動回路3において各データ線Y毎に入力される。

【0059】

バイアス抵抗22は、可変電圧源8とカソード線9との間に接続されている。カソード線9に流れる電流は、このバイアス抵抗22で電流-電圧変換され、抵抗両端電圧 V_1 、 V_2 が電流検出回路23に入力される。電流検出回路23ではカソード線9を流れるカソード電流、即ち、全画素分の有機EL素子11の総駆動電流量を検出し、検出したカソード電流に基づいて電圧制御信号及びデータ制御信号を生成する。電圧制御信号は可変電圧源8へ出力され、データ制御信号は信号増幅回路24へ出力されるようになっている。

【0060】

図4及び図5に示した有機EL素子11の特性より、発光輝度に比例してカソード電流値が大きくなることから、表示装置の消費電力は表示画像の平均輝度に比例する。例えば表示画像が全白の場合には、非常に大きな消費電力となる。しかし、デジタルカメラやビデオカメラなどで自然画を表示させた場合は、全白の場合の30～40%程度の平均輝度となる。一方、平均輝度が大きい場合にはピーク輝度を下げても画品位に大きく影響しない。

【0061】

そこで、本実施の形態では、可変電圧源8によるカソード電圧 V_c の調整を行うとともに、カソード電流値が所定以上に大きい場合、即ち画面平均輝度が所定以上に大きい場合

10

20

30

40

50

には、映像データのピーク値を制限するべく、信号増幅回路 24 を可変増幅器で構成するとともに、一定以上の映像データピーク値に対してはリミット機能を持たせるようにしている。なお、電流検出回路 23 は本発明の「電流検出手段」に対応し、信号増幅回路 24 は本発明の「データ電位制御手段」に対応する。

【0062】

具体的に、電流検出回路 23 は、検出したカソード電流値に基づいて電圧制御信号とデータ制御信号を決定する。例えば平均輝度が大きい場合には、データ制御信号を通して信号増幅回路 24 により V_{sig} を小さくしピーク輝度を下げる。ピーク輝度が下がれば、図 13 で示したように、当該 V_{sig} で動作する駆動トランジスタ 14 の飽和領域に動作点が位置する範囲内でカソード電圧を上げて、画品位に影響を与えることなく、消費電力を抑えることが可能となる。

10

【0063】

ところで、有機 EL 素子 11 は、図 10 で説明したように経時的に駆動電圧が上昇することから、従来では、これを見込んでカソード電圧を低めに設定していた。この場合、特に使用初期においては無駄な消費電力が発生することは、上述の通りである。

【0064】

これに対して、本実施の形態では、図 15 に示したように輝度と電流がほぼ同じ挙動を示すことを利用し、可変電圧源 8 で有機 EL 素子 11 のカソード電圧を変化させるとともに、そのときのカソード電流を電流検出回路 23 で検出し、画品位に影響を与えない電流値を検出することによって、最適なカソード電圧を可変電圧源 8 へフィードバックすることもできる。

20

【0065】

これにより、有機 EL 素子 11 の経時変化に関係なく、常に最適なカソード電圧を設定できるようになり、消費電力を最小限に抑えることが可能となる。このような処理は、例えば起動時の僅かな時間を利用して行うことができる。

【0066】

[第 3 の実施の形態]

図 18 は本発明の第 3 の実施の形態を示している。なお、図において上述の第 1 の実施の形態と対応する部分については同一の符号を付し、その詳細な説明は省略するものとする。

30

【0067】

本実施の形態では、R, G, B 各色の画素回路 10R, 10G, 10B 毎に、有機 EL 素子のカソードに接続されるカソード線 9R, 9G, 9B を各々独立させた構成を備えている。図 16 に示したように、各色に応じて最適なカソード電圧が異なり、例えば青色 B に対して赤色 R のカソード電圧を大きく設定することができる。このように、カソード線を各色毎に独立して設けることにより、各色で最適なカソード電圧を設定することが可能となり、消費電力の低減効率を高めることができる。

【0068】

なお、各色のカソード電圧の設定は、単一の可変電圧源 8 を用いて行っても良いし、各色毎に専用の可変電圧源を設置してもよい。また、各色共通にカソード線を接続し、青色 B を基準としてカソード電圧の設定を行うことも可能であるが、各色毎にカソード線を設ける本実施の形態の方が、より消費電力低減効果を高くすることができる。

40

【0069】

[第 4 の実施の形態]

更に、図 19 は本発明の第 4 の実施の形態を示している。なお、図において上述の第 1 の実施の形態と対応する部分については同一の符号を付し、その詳細な説明は省略するものとする。

【0070】

上述の各実施の形態では、電流供給線（電源電圧） V_{DD} と有機 EL 素子 11 のカソード電圧 V_c との間の電位差を減少させる電位差調整手段として、カソード電圧 V_c の調整

50

機能を有する可変電圧源 8 を例に挙げて説明したが、本実施の形態では、電位差調整手段として、電流供給線の電源電圧を調整する機能を有し、この電源電圧が低くなる方向に調整することにより、 $VDD - Vc$ 間電位差を減少させるようにしている。

【0071】

図 19 の例では、 R, G, B 各色の画素回路 10R, 10G, 10B に接続される電流供給線 12R, 12G, 12B を各色毎に独立して設け、各電流供給線 12R, 12G, 12B 毎に独立して電源電圧 VDD を可変とするようにしている。このような構成によっても、上述の各実施の形態と同様な作用効果を得ることができ、有機 EL 表示部 2 の低消費電力化を図ることが可能となる。

【0072】

なお、図 19 の例では各画素回路 10R, 10G, 10B におけるカソード線 9 を共通としたが、上述の第 3 の実施の形態のように、各色の画素回路毎に、カソード線を独立して設けることも勿論可能であり、これにより、更に消費電力低減効果を高めることができる。

【0073】

以上、本発明の各実施の形態について説明したが、勿論、本発明はこれらに限定されることなく、本発明の技術的思想に基づいて種々の変形が可能である。

【0074】

例えば以上の実施の形態では、有機 EL 表示部 2 を構成する画素回路 10A ($10R, 10G, 10B$) として、輝度情報の書込みをデータ線の電圧制御で行う電圧書込み型の画素回路を例に挙げて説明したが、これ以外にも、輝度情報の書込みをデータ線の電流制御で行う電流書込み型の画素回路を用いることも可能である。また、有機 EL 素子 11 の発光輝度をパルス制御で行う方式の画素回路にも本発明は適用可能である。

【0075】

また、以上の各実施の形態では、電源電圧 VDD とカソード電圧 Vc との間の電位差を減少させる基準として、駆動トランジスタ 14 の飽和領域上に動作点 (アノード電圧) が位置する範囲内で調整するようにしたが、別の表現として、図 13 において相対輝度の立ち下がり点 (ニーポイント) までカソード電圧 Vc を高める制御を行っても良い。

【図面の簡単な説明】

【0076】

【図 1】本発明の第 1 の実施の形態による有機 EL アクティブマトリクス型表示装置 1 の概略構成図である。

【図 2】有機 EL 表示部 2 の概略構成図である。

【図 3】画素回路 10A の回路図である。

【図 4】有機 EL 素子 11 の駆動電圧と駆動電流との関係を説明する図である。

【図 5】有機 EL 素子 11 の駆動電流と発光輝度との関係を説明する図である。

【図 6】駆動トランジスタ 14 の電流 - 電圧特性を説明する図である。

【図 7】駆動トランジスタ 14 の V_{gs} と駆動電流 I との関係を説明する図である。

【図 8】駆動トランジスタ 14 の電流 - 電圧特性と、有機 EL 素子のカソード電圧 - 電流特性とを合わせて示した図である。

【図 9】有機 EL 素子の駆動時間と相対輝度との関係を説明する図である。

【図 10】有機 EL 素子 11 の駆動時間と駆動電圧との関係を説明する図である。

【図 11】データ電位 V_{sig} と画面輝度との関係を説明する図である。

【図 12】各階調度毎のカソード電圧に対する画面輝度の変化を示す図である。

【図 13】カソード電圧に対する各階調度の相対輝度の変化を示す図である。

【図 14】カソード電圧に対する画面輝度及び総電流量の変化を示す図である。

【図 15】カソード電圧に対する画面相対輝度及び相対電流の変化を示す図である。

【図 16】カソード電圧に対する R, G, B 各発光素子の相対輝度の変化を示す図である。

【図 17】本発明の第 2 の実施の形態による有機 EL アクティブマトリクス型表示装置 2

10

20

30

40

50

1 の概略構成図である。

【図 1 8】本発明の第 3 の実施の形態を示す画素回路図である。

【図 1 9】本発明の第 4 の実施の形態を示す画素回路図である。

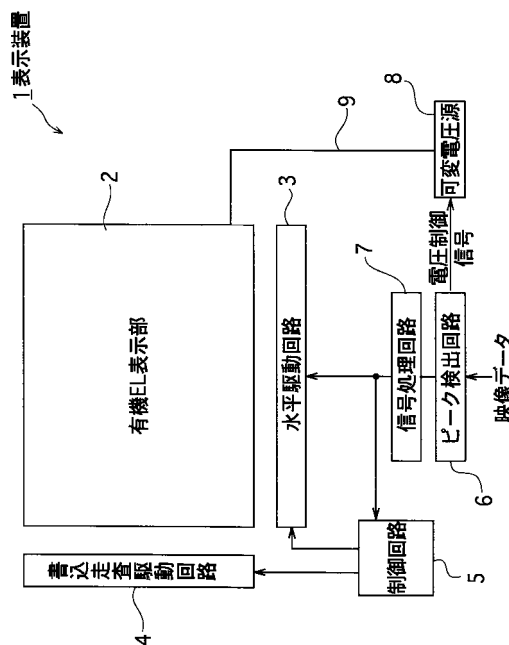
【符号の説明】

【 0 0 7 7 】

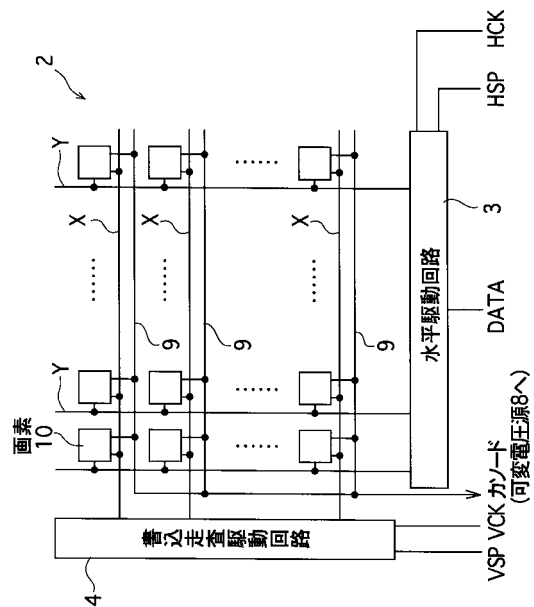
1 , 2 1 ... 有機 E L アクティブマトリクス型表示装置、2 ... 有機 E L 表示部、3 ... 水平駆動回路、4 ... 書込走査駆動回路、5 ... 制御回路、6 ... ピーク検出回路、7 ... 信号処理回路、8 ... 可変電圧源、9 ... カソード線、10 ... 画素、10 A ... 画素回路、11 ... 有機 E L 素子、12 ... 電流供給線、13 ... 書込走査トランジスタ、14 ... 駆動トランジスタ、15 ... 保持容量、22 ... バイアス抵抗、23 ... 電流検出回路、24 ... 信号増幅回路。

10

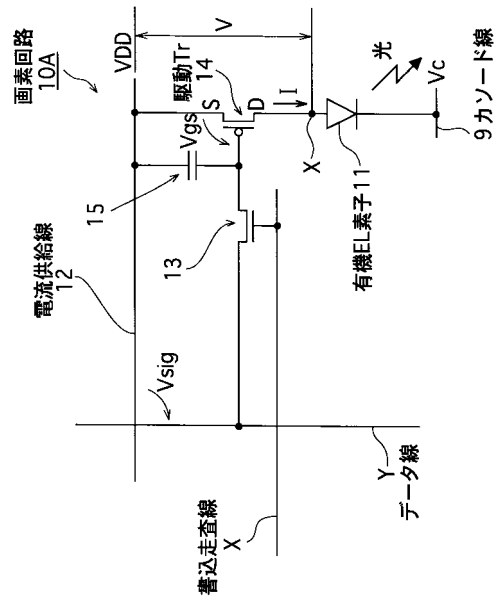
【 図 1 】



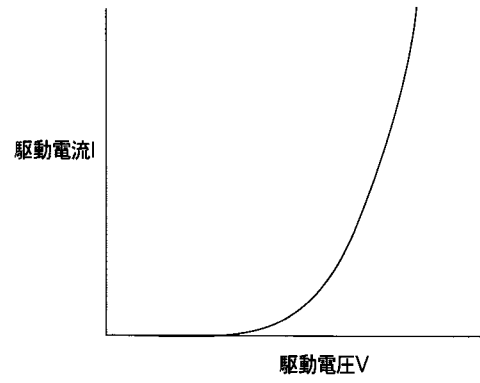
【 図 2 】



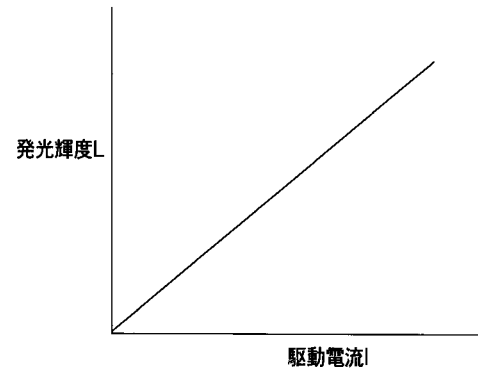
【図 3】



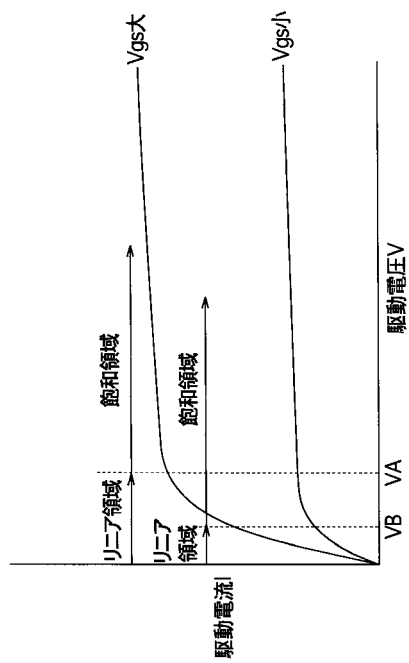
【図 4】



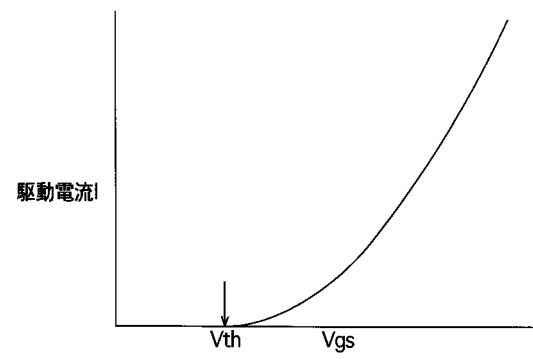
【図 5】



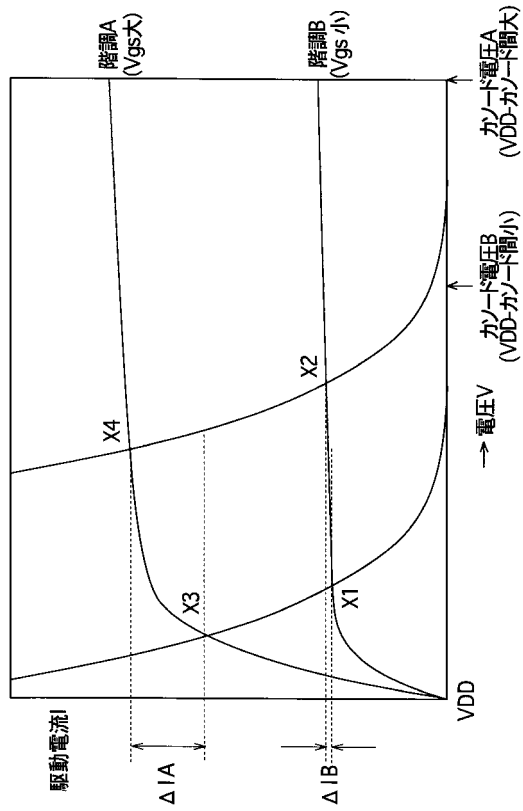
【図 6】



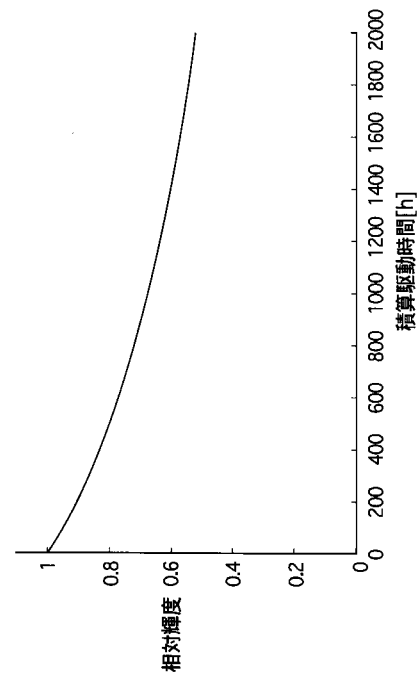
【図 7】



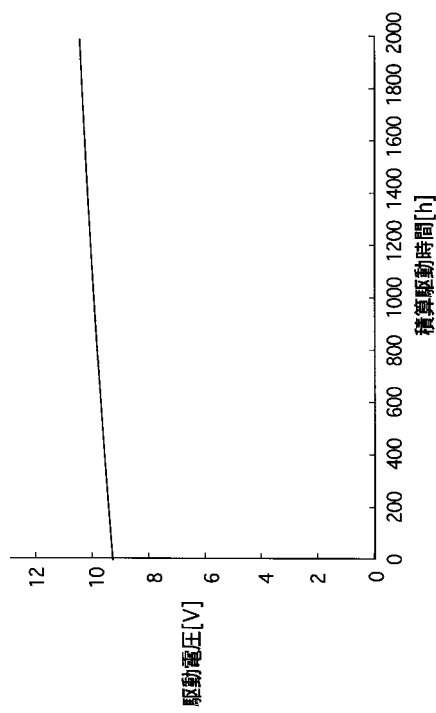
【図 8】



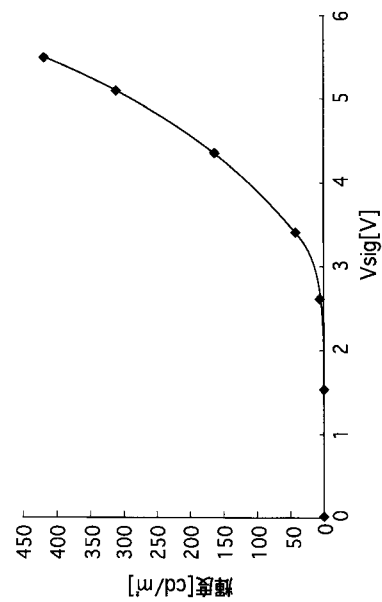
【図 9】



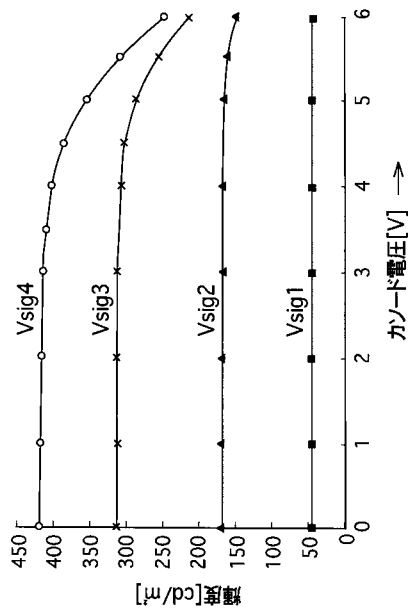
【図 10】



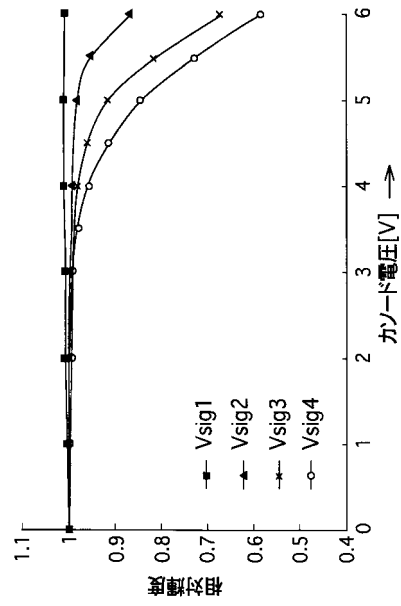
【図 11】



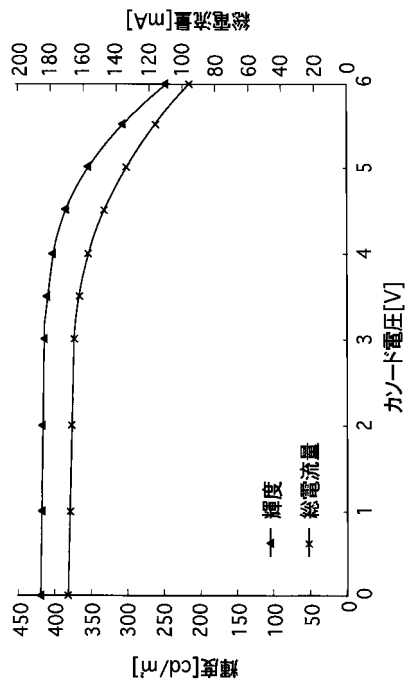
【図 1 2】



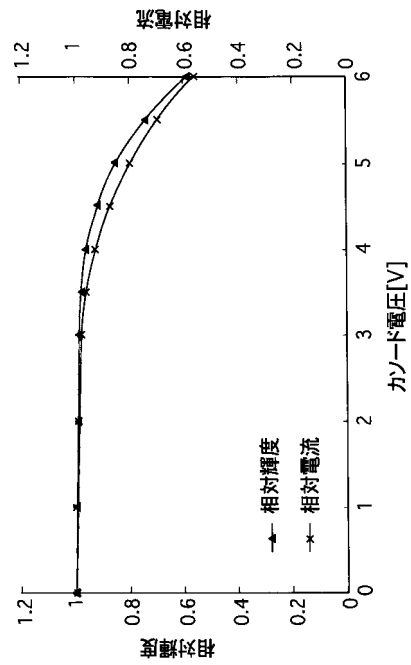
【図 1 3】



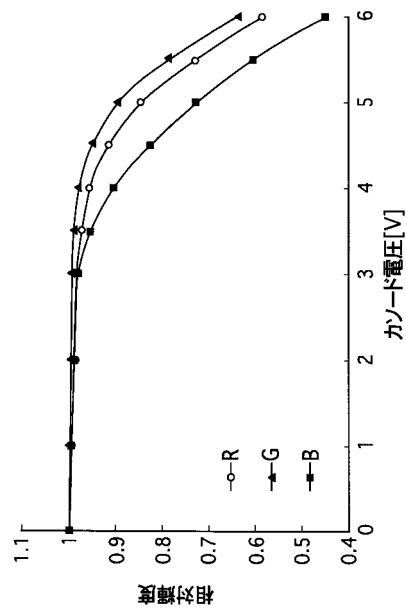
【図 1 4】



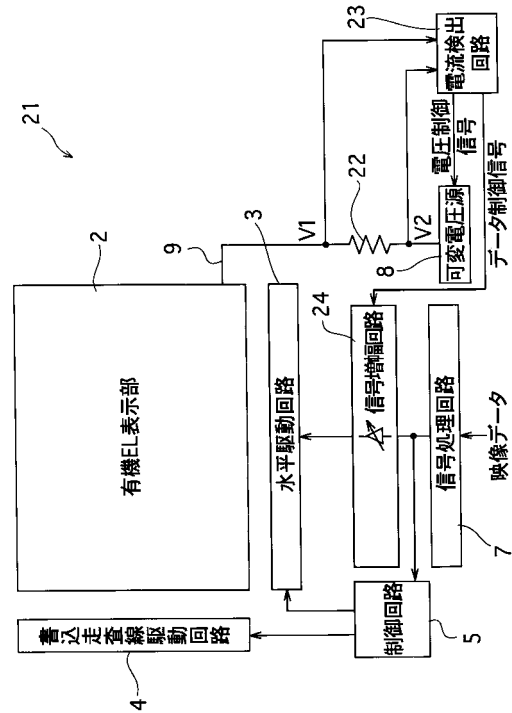
【図 1 5】



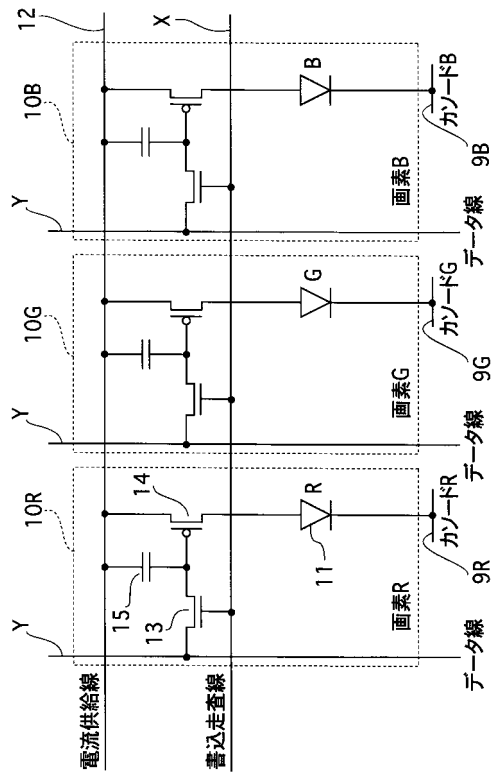
【 図 1 6 】



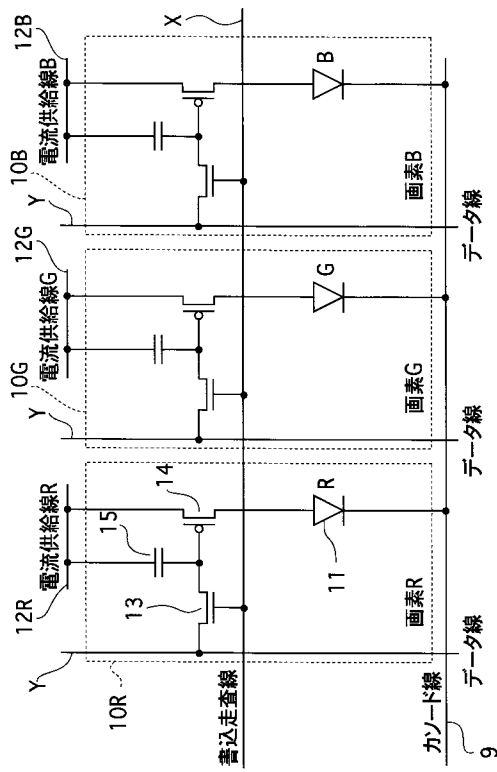
【 図 1 7 】



【 ㄟ 1 8 】



【 図 1 9 】



 フロントページの続き

(51)Int.Cl.	F I		
	G 0 9 G	3/20	6 4 2 L
	G 0 9 G	3/20	6 4 2 P
	G 0 9 G	3/20	6 7 0 D
	H 0 5 B	33/12	B
	H 0 5 B	33/14	A

(56)参考文献 特開 2 0 0 4 - 1 7 0 9 4 3 (J P , A)
 特開 2 0 0 2 - 2 5 1 1 6 7 (J P , A)
 特開 2 0 0 0 - 2 6 7 6 2 8 (J P , A)
 特開 2 0 0 3 - 2 8 0 5 8 3 (J P , A)
 特開 2 0 0 3 - 2 4 1 7 1 4 (J P , A)
 特開 2 0 0 3 - 3 1 6 3 2 0 (J P , A)
 特開 2 0 0 2 - 3 1 1 8 9 8 (J P , A)
 特開 2 0 0 2 - 3 5 1 3 9 9 (J P , A)
 特開 2 0 0 5 - 3 0 0 9 2 9 (J P , A)
 特開 2 0 0 3 - 1 9 5 8 1 6 (J P , A)

(58)調査した分野(Int.Cl. , D B 名)

G 0 9 G	3 / 0 0	-	3 / 3 8
H 0 5 B	3 3 / 1 2	-	3 3 / 1 4

专利名称(译)	显示装置及其驱动方法		
公开(公告)号	JP4622389B2	公开(公告)日	2011-02-02
申请号	JP2004249568	申请日	2004-08-30
[标]申请(专利权)人(译)	索尼公司		
申请(专利权)人(译)	索尼公司		
当前申请(专利权)人(译)	索尼公司		
[标]发明人	川瀬公崇		
发明人	川瀬 公崇		
IPC分类号	G09G3/30 G09G3/20 H05B33/12 H01L51/50		
FI分类号	G09G3/30.J G09G3/20.611.A G09G3/20.612.U G09G3/20.624.B G09G3/20.624.C G09G3/20.642.L G09G3/20.642.P G09G3/20.670.D H05B33/12.B H05B33/14.A G09G3/20.612.E G09G3/3225 G09G3/3291 H01L27/32		
F-TERM分类号	3K007/AB06 3K007/AB11 3K007/BA06 3K007/DB03 3K007/GA00 3K007/GA04 3K107/AA01 3K107/BB01 3K107/CC02 3K107/CC08 3K107/CC14 3K107/CC43 3K107/EE03 3K107/HH00 3K107/HH04 3K107/HH05 5C080/AA06 5C080/BB05 5C080/CC03 5C080/DD26 5C080/EE29 5C080/EE30 5C080/FF03 5C080/FF11 5C080/JJ02 5C080/JJ03 5C080/JJ05 5C080/KK07 5C080/KK47 5C380/AA01 5C380/AB06 5C380/AB23 5C380/AB34 5C380/AB46 5C380/AC09 5C380/BA01 5C380/BA05 5C380/BA45 5C380/BA46 5C380/BB15 5C380/BD04 5C380/BD05 5C380/CA12 5C380/CC02 5C380/CC26 5C380/CC30 5C380/CC33 5C380/CC41 5C380/CC62 5C380/CD012 5C380/CE08 5C380/CF41 5C380/DA06 5C380/DA35 5C380/DA39 5C380/DA50 5C380/EA01 5C380/FA03 5C380/FA11		
代理人(译)	大森纯一		
其他公开文献	JP2006065148A		
外部链接	Espacenet		

摘要(译)

要解决的问题：提供一种电力消耗低且效率高的显示装置及其驱动方法。解决方案：通过检测视频数据的峰值，并基于检测数据通过可变电圧源8调节有机EL元件11的阴极电压 V_c 来抑制显示装置1的电力消耗，以减小电位差。在电源电压 V_{DD} 和阴极电压 V_c 之间。更具体地，通过在工作点存在于用于驱动有机EL元件11的驱动晶体管14的饱和区域中的范围内调节阴极电压 V_c ，可以在基本上没有显示亮度降低的情况下降低电力消耗，即，存在有机EL元件的阳极电压。 Σ

【 図 2 】

